

## Application Note

## 通过闪存组交换进行实时固件更新



Ryan Kim

Korea Sales - Major Account

## 摘要

本应用手册介绍了使用组交换和 CSC ( 客户安全代码 ) 的实时固件更新算法并说明了如何在支持双组存储器的 MSPM0 器件上实现该算法。本例中使用 LP-MSPM0G3519 EVM , 并且新的固件映像通过 UART 通信传输。

## 内容

1 简介.....	2
2 详细说明.....	3
2.1 概述.....	3
2.2 方框图.....	4
2.3 代码.....	5
2.4 实现.....	8
3 总结.....	16
4 参考资料.....	17

## 商标

所有商标均为其各自所有者的财产。

## 1 简介

在器件部署到现场后，开发人员可能会发现意外软件漏洞，或需要添加新功能。在这种情况下，即使 MCU 仍在运行，也需要进行固件更新。但是，使用引导加载程序或 SWD（串行线调试）的传统更新方法并不适用于该场景，这类方法通常需要中止 MCU 的运行。

为解决这一限制，可采用在线固件更新方法，在不中断系统运行的前提下实现固件的实时更新。此方法利用了双组闪存存储器架构，使一个组能够执行现有固件，而另一个组则用于编程新映像。更新和验证过程完成后，会执行组交换以激活新固件。

截至 2025 年 11 月，已有 17 款 MCU 产品支持双组存储器，可通过存储组切换实现在线固件更新。在该实现方案中，新固件会下载到闪存组 1 中，而现有应用程序继续在闪存组 0 中运行。CSC（客户安全代码）用于验证固件版本并确定是否应触发存储组交换。新的固件映像通过 UART 通信从电脑传输到 MCU，该过程采用定义的数据帧结构，其中包含 CRC32 (JAMCRC) 校验和，可确保可靠且无错误的数据传输。

为了高效地执行实时固件更新，本方案提供了一系列软件组件与工具：

- 由 TI 提供
  - CSC（客户安全代码）映像：版本检查和存储组交换操作。
  - 组 0/组 1 应用程序映像：分别包含活动固件和更新后的固件。通过 UART 接收新固件。通过 CRC32 (JAMCRC) 验证固件
  - 数据帧发生器 (uart\_frame\_gui.exe)：电脑端实用程序，用于将原始.bin 文件转换为具有 CRC32 (JAMCRC) 验证的帧数据流。
- 用户提供
  - Tera Term (<https://teratermproject.github.io/index-en.html>)：用于将帧固件映像从电脑传输到 MCU（通过 XDS-110 调试器）
  - LP-MSPM0G3519 (<https://www.ti.com/tool/LP-MSPM0G3519>)：该评估板同时集成了 XDS-110 调试器与 MSPM0G3519SPZR。XDS-110 还提供 USB 转 UART 桥接功能，用于从电脑发送新固件。

请通过以下链接下载 CSC、应用程序映像、数据帧生成器和幻灯片：[https://e2e.ti.com/cfs-file/\\_\\_key/communityserver-discussions-components-files/908/Live-Firmware-Update-via-Bank-Swap\\_5F00\\_Shared-files\\_5F00\\_260116.zip](https://e2e.ti.com/cfs-file/__key/communityserver-discussions-components-files/908/Live-Firmware-Update-via-Bank-Swap_5F00_Shared-files_5F00_260116.zip)

有关 MSPM0 中的 CSC（客户安全代码）和多组功能的更多信息，请参阅“MSPM0 系列中的闪存多组功能”应用手册。

通过将双组架构与这些支持工具相结合，开发人员可在不中断器件运行的前提下，在已部署的系统中安全、高效地完成固件更新，从而实现可靠的现场固件更新解决方案。

## 2 详细说明

### 2.1 概述

#### 2.1.1 实时固件更新流程

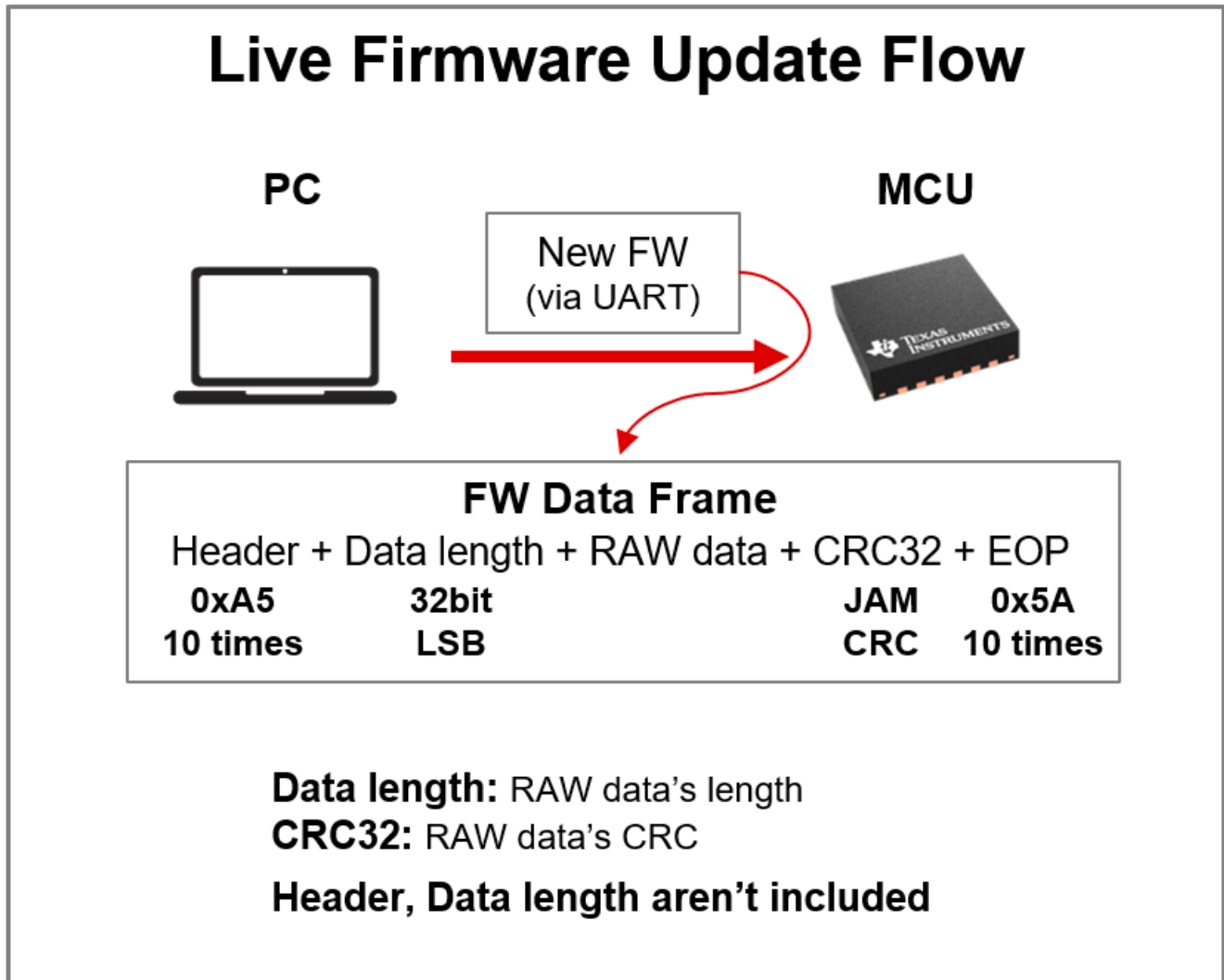


图 2-1. 实时固件更新流程

电脑通过 UART 向 MCU 发送固件数据帧。固件数据帧包含帧头 (0xA5 × 10)、数据长度 (32 位, LSB 优先)、原始数据、CRC32 (JAMCRC) 和数据包帧尾 (EOP, 0x5A × 10)。数据长度字段表示原始数据的大小, 并且 CRC32 值基于原始数据计算得出。

#### 2.1.2 内存组织

表 2-1. 内存组织

存储器区域	子区域	地址 (例如 MSPM0G3519)	注释
组 0 (运行)	CSC	0x0000.0000 ~ 0x0000.1999	与组 1 CSC 相同, 决定组交换
	应用程序	0x0000.2000 ~ 0x0003.FFFF	运行应用程序
组 1 (未激活)	CSC	0x0004.0000 ~ 0x0004.1999	与组 0 CSC 相同, 决定组交换
	应用程序	0x0004.2000 ~ 0x0007.FFFF	将在此处下载旧固件或新固件

存储器区域分为组 0 和组 1，每个组进一步拆分为 CSC ( 客户安全代码 ) 部分和应用程序 ( 应用 ) 部分。

CSC 读取存储在每个组起始位置的固件版本 ( 组 0 : 0x0000.2000，组 1 : 0x0004.2000，两者均为 uint32\_t 格式 )，以确定哪个组包含最新固件并决定是否需要进行组交换。

例如，如果组 0 已经包含最新固件，则 CSC 不会触发组交换。但是，如果组 1 包含更新的固件版本，则 CSC 会启动组交换。

完成检查后，CSC 会将执行权移交给组 0 中的应用程序。

## 2.2 方框图

下图为实时固件更新系统的系统方框图。

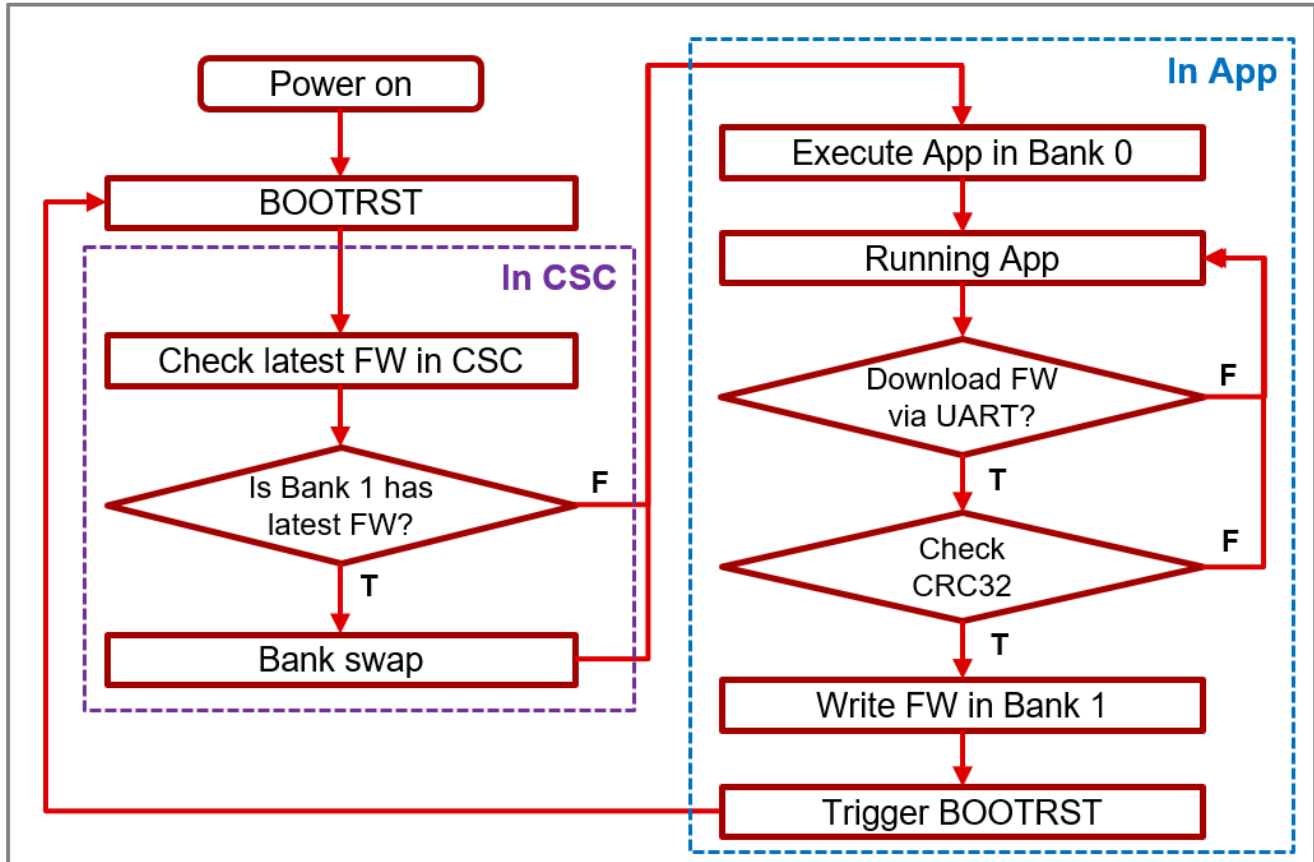


图 2-2. 实时固件更新方框图

该系统由两个执行域组成：CSC 和应用程序。

CSC ( 客户安全代码 ) 负责验证固件版本并确定是否应执行组交换。

应用程序负责通过 UART 下载新固件、利用 CRC32 校验数据完整性，并执行应用程序映像中包含的用户定义功能。

## 2.3 代码

### 2.3.1 CSC (客户安全代码, Bankswap\_CSC\_G3519\_v2)

#### 2.3.1.1 CSC — 主函数 (Bankswap\_CSC\_G3519\_v2.c)

```

#define BANK0_APP_START 0x00002000
#define BANK1_APP_START 0x00042000

uint32_t gVer_info_LB0, gVer_info_LB1;
bool gBankswap_conduct;

int main(void)
{
    SYSCFG_DL_init();

    /* Get version information */
    gVer_info_LB0 = *((uint32_t*)BANK0_APP_START);
    gVer_info_LB1 = *((uint32_t*)BANK1_APP_START);

    /* Decide bank swap */
    if (gVer_info_LB0 < gVer_info_LB1) {
        uint32_t* ptr_version_info = (uint32_t*)BANK1_APP_START + 1; // 0x00042004
        uint32_t* ptr_SP = (uint32_t*)BANK1_APP_START + 64; // 0x00042256

        gBankswap_conduct = true;

        /* Check App data format */
        for(int i=0; i<63; i++) {
            if(ptr_version_info[i] != 0xFFFFFFFF) {
                gBankswap_conduct = false;
            }
        }

        /* Check stack pointer, it depends on device */
        /* MSPM0G3519 RAM 64kB - 0x20210000 */
        if(*ptr_SP != 0x20210000) {
            gBankswap_conduct = false;
        }
    }

    if (DL_SYSCTL_isINITDONEIssued())
    {
        start_app((uint32_t *)VECTOR_ADDRESS_BANK0);
    }
    else //Init and SWAP
    {
        if (gBankswap_conduct){
            DL_SYSCTL_executeFromUpperFlashBank(); // set flash bank swap bit
            delay_cycles(160);
            DL_SYSCTL_issueINITDONE(); // Issue INITDOEN to trigger System Reset -> swap to bank1
        }else{
            DL_SYSCTL_executeFromLowerFlashBank(); // still execute program from bank0
            delay_cycles(160);
            DL_SYSCTL_issueINITDONE(); // Issue INITDOEN to trigger System Reset -> jump to bank0
        }
    }
}

```

客户安全代码 (CSC) 会检查组 0 和组 1 中的固件版本，以确定是否需要组交换。版本信息存储在每个闪存组的应用程序区域的起始位置。具体而言，组 0 应用程序版本位于地址 0x00002000，而组 1 应用程序版本位于地址 0x00042000。

检查版本信息后，如果闪存组 1 中的固件是最新版本，CSC 会先验证固件标头，再决定是否执行组交换。如果固件的标头不正确，或者组 0 已经包含最新版本，则不会执行组交换。

### 2.3.1.2 CSC — 链接器文件 (Bootloader.cmd)

```

--define=_BOOT_SIZE_=(8*1024)

MEMORY
{
    FLASH_BOOT      (RX) : origin = 0x00000000, length = _BOOT_SIZE_
    FLASH_APP       (RX) : origin = _BOOT_SIZE_, length = (0x00040000 - _BOOT_SIZE_)
}

SECTIONS
{
    .intvecs        : > 0x00000000
    .text           : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .const          : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .cinit          : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .pinit         : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .rodata        : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .ARM.exidx     : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .init_array    : palign(8) {} > FLASH_BOOT
    .binit         : palign(8) {} > FLASH_BOOT
}
    
```

CSC 边界设置为 8,192 字节 (0x0000 ~ 0x2000)。由于 Arm Cortex-M0+ VTOR ( 矢量表偏移寄存器 ) 对齐要求为 0x100，并且闪存擦除扇区大小为 1kB (0x400)，因此用户必须将边界按 0x400 对齐。

### 2.3.2 应用 (Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32)

#### 2.3.2.1 应用程序 — 主函数 (Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32.c)

```

#define APP_VERSION 55 // 0 ~ 4294967295

/* Version information */
__attribute__((section(".version_info"), retain))
const uint32_t gVersionInfo[64] = {APP_VERSION, [1 ... 63] = 0xFFFFFFFF};

while (1) {
    /* wait until new FW is downloaded */
    while (!gFrameReady) {
        __WFI();
    }
    gFrameReady = false;

    func_CRC32_check();

    if (gCRCChecksumMatch) {
        gCRCChecksumMatch = false;
        func_reset_sectors();
        func_program_to_bank1();
        DL_SYSTCL_resetDevice(DL_SYSTCL_RESET_BOOT);
    }
}
    
```

下载新固件后，会设置“gFrameReady”标志，并按顺序触发以下流程：CRC 校验 (func\_CRC32\_check)、闪存扇区复位 (func\_reset\_sectors) 和写入闪存 (func\_program\_to\_bank1)。完成后，将触发 BOOTRST，由 CSC 执行组 0 和组 1 之间的组交换。

### 2.3.2.2 应用程序 - UART ISR (Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32.c)

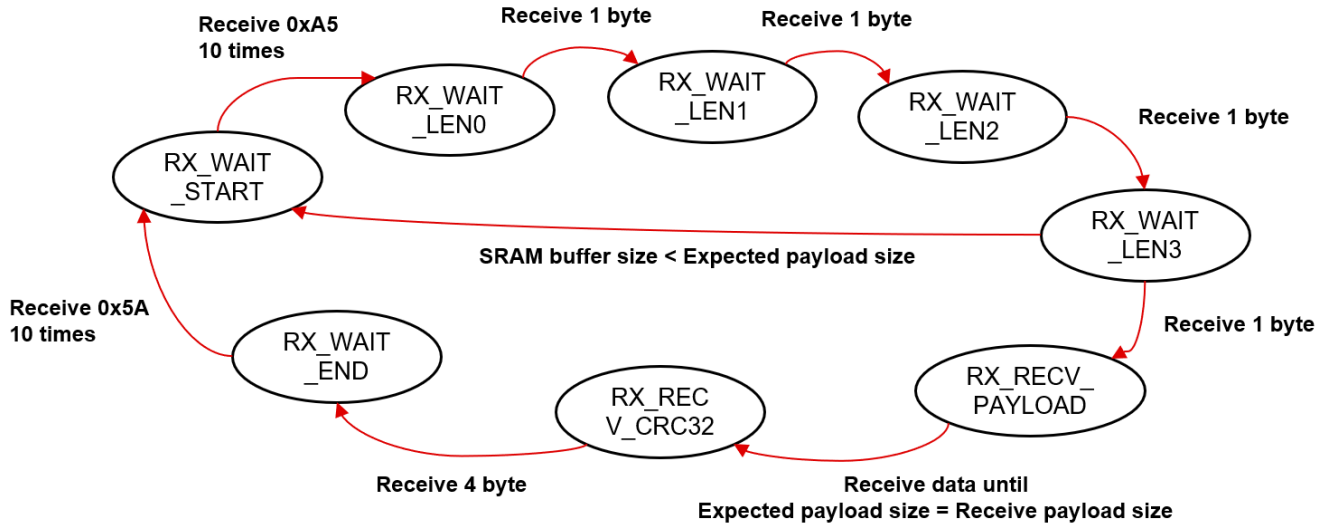


图 2-3. 应用程序 - UART ISR 状态机

UART ISR ( 中断服务例程 ) 基于状态机架构设计。该过程分为五种状态：接收帧头 (RX\_WAIT\_START)、预期数据长度 (RX\_WAIT\_LEN0, 1, 2, 3)、有效负载 (RX\_RECV\_PAYLOAD)、CRC32 (RX\_RECV\_CRC32) 和 EOP ( 数据包帧尾, RX\_WAIT\_END )。

该实现还会验证预期有效载荷大小，防止缓冲区溢出。

### 2.3.2.3 应用程序 - 链接器文件 (device\_linker.cmd)

```

--define=_BOOT_SIZE_=(8*1024)
--define=_VERSION_SIZE_=(256)
--define=_TOTAL_SIZE_=(8*1024+256)

MEMORY
{
    BOOT                (RX) : origin = 0x00000000, length = _BOOT_SIZE_
    FLASH_VERSION      (RWX) : origin = _BOOT_SIZE_, length = _VERSION_SIZE_
    FLASH               (RX) : origin = _BOOT_SIZE_ + _VERSION_SIZE_, length = 0x00040000 -
    _BOOT_SIZE_ - _VERSION_SIZE_
    SRAM_BANK0         (RWX) : origin = 0x20200000, length = 0x00010000
    SRAM_BANK1         (RWX) : origin = 0x20210000, length = 0x00010000
    BCR_CONFIG         (R)   : origin = 0x41C00000, length = 0x000000FF
    BSL_CONFIG         (R)   : origin = 0x41C00100, length = 0x00000080
    DATA              (R)   : origin = 0x41D00000, length = 0x00004000
}
SECTIONS
{
    .version_info : palign(8) {} > FLASH_VERSION
    .intvecs : > _TOTAL_SIZE_
    .text : palign(8) {} > FLASH
    .const : palign(8) {} > FLASH
    .cinit : palign(8) {} > FLASH
    .pinit : palign(8) {} > FLASH
    .rodata : palign(8) {} > FLASH
    .ARM.exidx : palign(8) {} > FLASH
    .init_array : palign(8) {} > FLASH
    .binit : palign(8) {} > FLASH
}
    
```

应用程序区域紧跟在 CSC 之后，从 0x0000.2000 地址开始。

在应用程序区域的起始位置，版本信息 (.version\_info) 以 uint32\_t 格式存储，只需 4 个字节。但是，由于 Arm Cortex-M0+ VTOR ( 矢量表偏移寄存器 ) 对齐要求为 0x100 ( 256 字节 )，因此版本信息段被分配 0x100 ( 256 字节 )。

闪存存储器容量因 MCU 型号而异。因此，用户必须为其具体器件配置适当的存储器边界。本示例基于具有 256kB 闪存的 MSPM0G3519。

## 2.4 实现

### 2.4.1 实现概述

# LFW Bank Swap

- Implement New Firmware – Overview

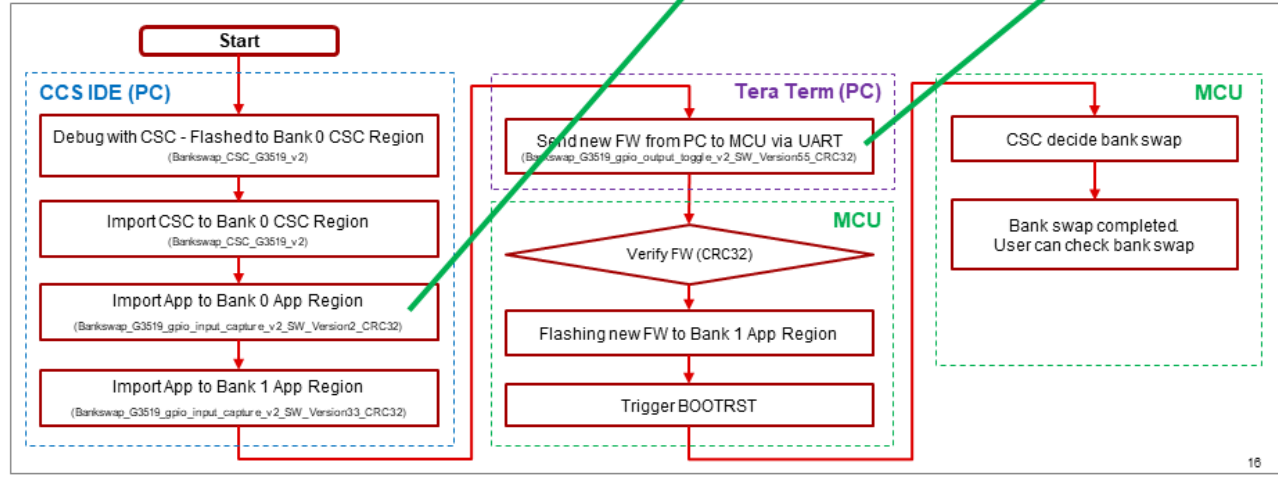
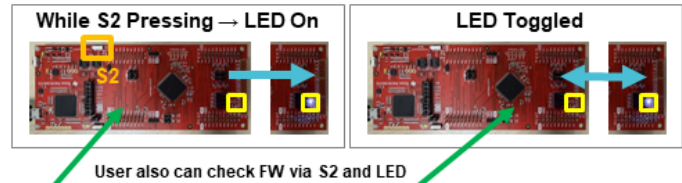


图 2-4. 实现概述

固件更新完成情况可通过 CCS IDE 进行验证，同时也可通过开关与 LED 指示灯进行检查。

在发送新固件前，组 0 应用程序区域中正在运行应用程序

“Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version2\_CRC32 (without pressing NRST)” 或  
“Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version33\_CRC32 (with NRST pressed)”。在此期间，当用户按下 S2 时，LED 亮起。

在发送新固件后，组 0 应用程序区域中运行应用程序

Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32，此时 LED 灯开始闪烁，表明固件更新已成功应用。

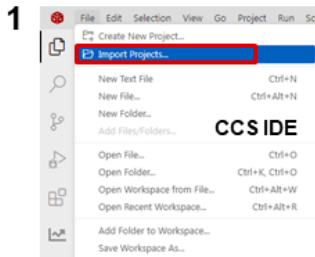
### 2.4.2 实现流程



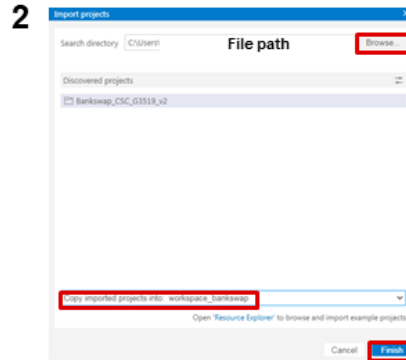
### 2.4.2.1 导入 CCS 项目文件 (TI CCS IDE)

## LFW Bank Swap

- Implement New Firmware – Import CCS Project Files



1 File – Import Projects click



2 Import project file.

#### Please import 4 projects

1. Bankswap\_CSC\_G3519\_v2
2. Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version2\_CRC32
3. Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version33\_CRC32
4. Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32

18



图 2-5. 导入 CCS 项目文件

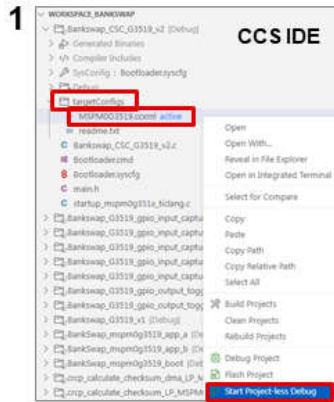
导入以下 4 个项目：

- Bankswap\_CSC\_G3519\_v2
- Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version2\_CRC32
- Bankswap\_G3519\_gpio\_input\_capture\_v2\_SW\_Version33\_CRC32
- Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32

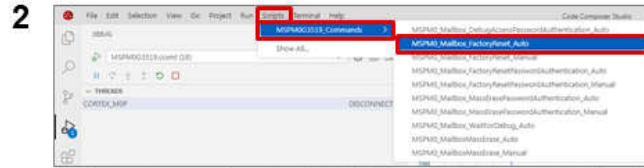
2.4.2.2 执行 MCU 恢复出厂设置 (TI CCS IDE)

# LFW Bank Swap

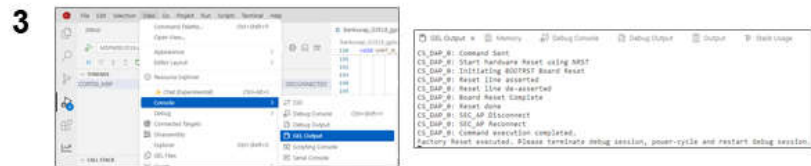
- Implement New Firmware – MCU Factory Reset



targetConfigs – ccxml Right click  
- Start Project-less Debug click



Scripts – Commands – 'MSPM0\_Mailbox\_FactoryReset\_Auto' click  
Factory reset erase flash main region and reset non-main region



View – Console – 'GEL Output' click  
Wait until 'CS\_DAP\_0: Command execution completed' comes out

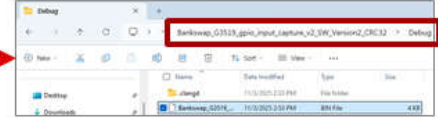
图 2-6. 执行 MCU 恢复出厂设置

为避免潜在冲突，TI 强烈建议恢复出厂设置。CCS IDE 提供内置的恢复出厂设置功能，用户可以从四个“MSPM0G3519.ccxml”文件中任选其一执行恢复出厂设置。

2.4.2.3 在 CCS 中构建 CSC、应用程序 (TI CCS IDE)

# LFW Bank Swap

User have to build 4 projects.  
After the project is built, .bin file is generated in the project's Debug folder



- Implement New Firmware – Build CSC, App project

Click Build projects

Check Enable 'Arm Hex Utility'

Change setting to get .bin format image file

Output Format Options

Select project and right click - Properties

图 2-7. 在 CCS 中构建 CSC、应用程序

在构建项目之前，请启用 Arm Hex Utility 选项。启用此功能后，即可构建所有四个项目。

2.4.2.4 在 CCS 中启动调试并将映像下载到 MCU 中 (TI CCS IDE)

# LFW Bank Swap

- Implement New Firmware – Enter Debug Mode(1/2)

Debug – MSPM0 Flash Settings – Erase Configuration – Check 'Erase MAIN1 and NONMAIN necessary sectors only'

And then start debug

Select project(CSC) and right click - Properties

图 2-8. 在 CCS 1 中启动调试并将映像下载到 MCU 中

# LFW Bank Swap

Import order isn't important

- Implement New Firmware – Enter Debug Mode(2/2)

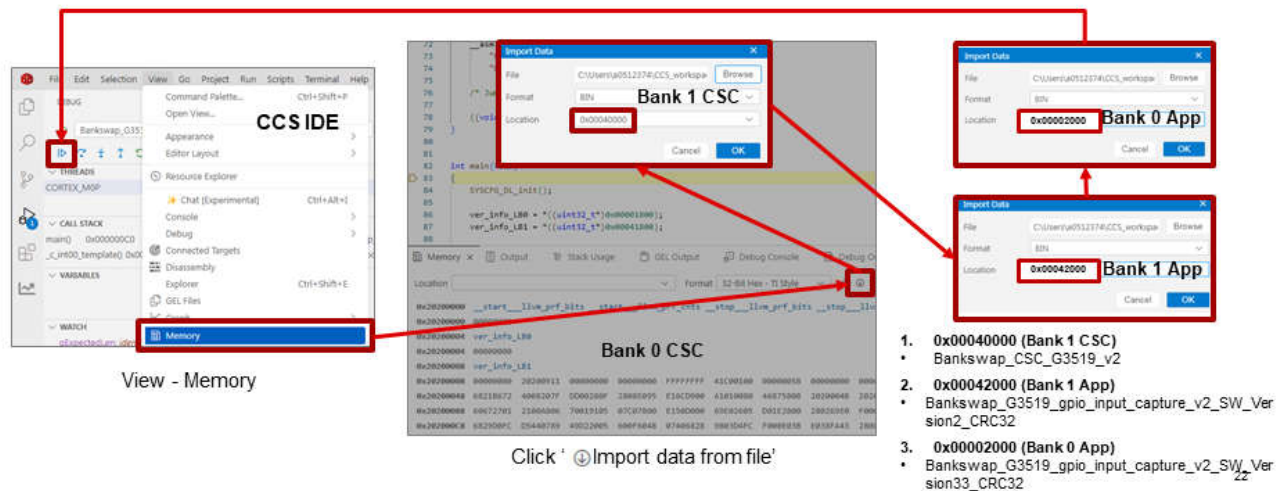


图 2-9. 在 CCS 2 中启动调试并将映像下载到 MCU 中

在开始调试 CSC 项目 (Bankswap\_CSC\_G3519\_v2) 之前，用户必须调整刷写设置。确保已选中“Erase MAIN and NONMAIN necessary sectors only”。

进入调试模式后，CSC 项目被编程到组 0 中。然后，用户需要将 CSC 编程到组 1 中，将应用程序编程到组 0 和组 1 中。

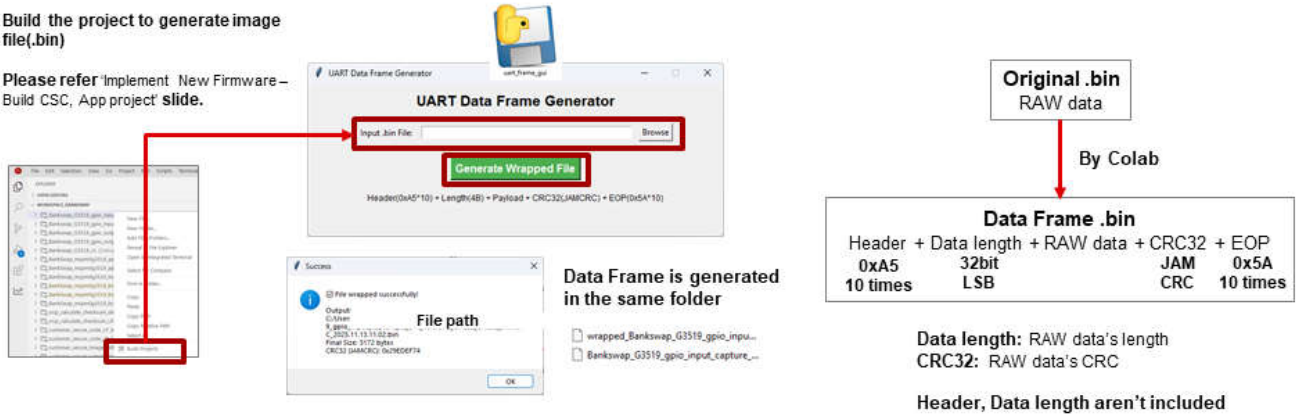
### 2.4.2.5 生成要发送的数据帧 (uart\_frame\_gui.exe)

## LFW Bank Swap

- Implement New Firmware – Generate Data Frame (python .exe)

Build the project to generate image file(.bin)

Please refer 'Implement New Firmware – Build CSC, App project' slide.



25

图 2-10. 生成要发送的数据帧

为了提高效率和稳定性，使用了数据帧结构。固件数据帧包含帧头 (0xA5 × 10)、数据长度 (32 位，LSB 优先)、原始数据、CRC32 (JAMCRC) 和数据包帧尾 (EOP, 0x5A × 10)。数据长度字段表示原始数据的大小，并且 CRC32 值基于原始数据计算得出。

TI 提供了一个可执行工具，可简化固件数据帧的生成。通过上传原始二进制 (.bin) 文件，该程序即可自动生成相应的固件数据帧。

### 2.4.2.6 在电脑上通过 UART 发送新固件 (Tera Term)

## LFW Bank Swap

- Implement New Firmware – Send Data

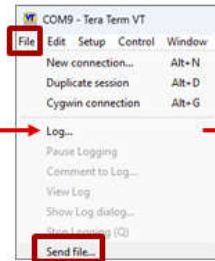
If you upload 'gpio\_input\_capture – version 0x02,0x21',  
And send 'gpio\_output\_toggle – version 0x37' through Tera Term,  
User can check the status through button and LEDs  
(Before: 'gpio\_input\_capture' → After: 'gpio\_output\_toggle')

Install Tera Term program to send data through UART

Open UART port

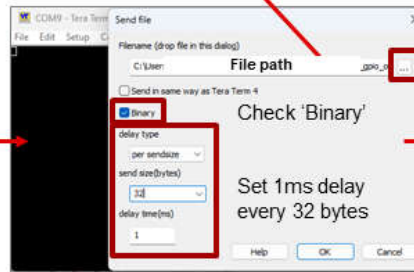


File – New connection  
Make a new connection with 'XDS 110 Class Application/User' COM Port # can be different

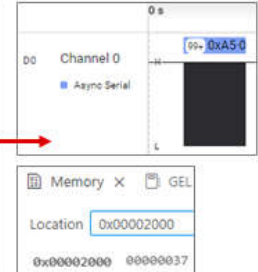


File – Send file

wrapped\_Bankswap\_G3519\_gpio\_output\_toggle\_v2\_SW\_Version55\_CRC32\_CRC32\_JAMCRC\_YMMDD



Strongly recommend to insert delay.  
Due to speed difference between USB 2.0 and UART(9,600 bps), communication can be stuck



Automatically trigger restart. Bank swap conducted (Before version: 0x21)

28

图 2-11. 在电脑上通过 UART 发送新固件

连接 XDS-110，其承担 USB 转 UART 桥接器的功能。使用 Tera Term 将固件数据帧 (.bin) 传输到 MCU。

由于 USB 2.0 和 UART 之间的速度差异，通信过程可能出现偶发停滞。为了解决该问题，TI 建议插入延迟。在该实现中，每 32 个字节增加 1ms 延迟。此问题与 XDS-110 有关，不会对 MCU 造成影响。

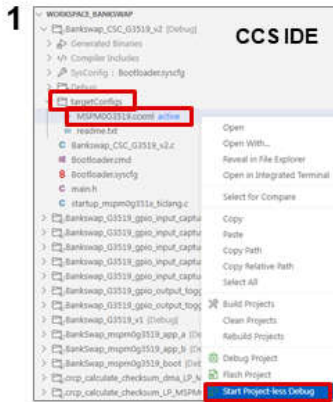
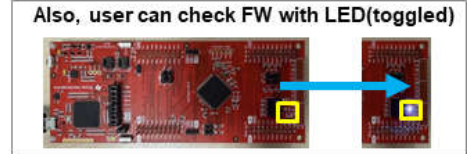
传输完成后，应用程序会使用 CRC32 验证固件。如果固件有效，则会将其编程到闪存组 1 中。完成刷写过程后，应用程序会触发 BOOTRST，从而将执行权移交至 CSC。然后，CSC 会检查哪个组包含最新固件。固件版本信息存储在每个应用程序映像的起始位置（组 0：0x0000.2000，组 1：0x0004.2000）。

如果新刷写的固件是最新版本，CSC 会启动组交换，交换组 0 和组 1。已更新固件的验证方法将在下一节中说明。

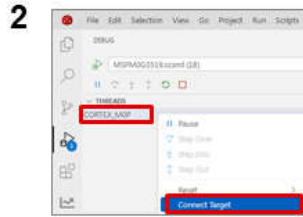
2.4.2.7 检查更新的固件 (TI CCS IDE)

# LFW Bank Swap

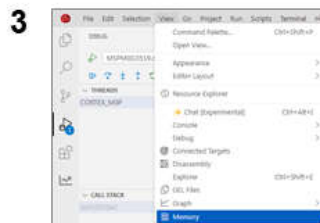
- Implement New Firmware – Check the updated FW



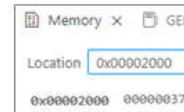
targetConfigs – ccxml Right click  
- Start Project-less Debug click



THREADS – CORTEX\_M0P right click  
- Connect Target click



View – Console – Memory click  
Enter 0x00002000 into Location.  
And check version info(0x37)



27

图 2-12. 检查更新的固件

用户可以使用 CCS IDE 验证是否交换了固件。打开调试视图，检查地址 0x0000.2000 处组 0 中的应用程序固件版本。固件版本以 uint32\_t 格式存储，并按 LSB 对齐。

### 3 总结

本文档阐述了组交换和 CSC 的基本原理。以及指导如何通过示例代码和可执行程序 (.exe) 实现实时固件更新。通过本示例，用户可以在应用程序运行期间进行固件更新，无需使用调试工具 (SWD)。

这是通过组交换进行实时固件更新的基本示例，用户可在此代码基础上，添加安全、稳定性等功能。



## 4 参考资料

- MSPM0 系列中的闪存多组功能 — [https://www.ti.com/lit/an/spradn2/spradn2.pdf?ts=1763307924246&ref\\_url=https%253A%252F%252Fwww.ti.com%252Fproduct%252Fko-kr%252FMSPM0G3519](https://www.ti.com/lit/an/spradn2/spradn2.pdf?ts=1763307924246&ref_url=https%253A%252F%252Fwww.ti.com%252Fproduct%252Fko-kr%252FMSPM0G3519)
- MSPM0 G 系列 80MHz 微控制器技术参考手册 ( 修订版 C ) — [https://www.ti.com/lit/ug/slau846c/slau846c.pdf?ts=1763536485745&ref\\_url=https%253A%252F%252Fwww.ti.com%252Fproduct%252Fko-kr%252FMSPM0G3519](https://www.ti.com/lit/ug/slau846c/slau846c.pdf?ts=1763536485745&ref_url=https%253A%252F%252Fwww.ti.com%252Fproduct%252Fko-kr%252FMSPM0G3519)
- Arm M0+ 文档“矢量表偏移寄存器” — <https://developer.arm.com/documentation/dui0662/b/Cortex-M0--Peripherals/System-Control-Block/Vector-Table-Offset-Register>

## 重要通知和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、与某特定用途的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他安全、安保法规或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的相关应用。严禁以其他方式对这些资源进行复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。对于因您对这些资源的使用而对 TI 及其代表造成的任何索赔、损害、成本、损失和债务，您将全额赔偿，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 销售条款](#)、[TI 通用质量指南](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款或 TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。除非德州仪器 (TI) 明确将某产品指定为定制产品或客户特定产品，否则其产品均为按确定价格收入目录的标准通用器件。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

版权所有 © 2026，德州仪器 (TI) 公司

最后更新日期：2025 年 10 月