

PCMD3180 八通道 PDM 输入至 TDM 或 I²S 输出转换器

1 特性

- 8 通道 PDM 麦克风同步转换
- PDM 输入至 TDM 或 I²S 输出转换器性能：
 - 127dB 动态范围 (DR)，带高性能 5 阶 PDM 输入
 - 117dB 动态范围 (DR)，带高性能 4 阶 PDM 输入
- 通道相加模式，DR 性能，带高性能 4 阶 PDM 输入：
 - 120dB，2 通道相加
 - 123dB，4 通道相加
- 可编程 PDM 时钟输出：
 - 768kHz 至 6.144MHz
- 可编程输出采样率 (f_s)：
 - 8kHz 至 768kHz
- 可编程通道设置：
 - 数字音量控制：-100dB 至 27dB
 - 增益校准分辨率为 0.1dB
 - 相位校准分辨率为 163ns
- 麦克风偏置或电源电压生成
- 低延迟信号处理滤波器选择
- 可编程 HPF 和双二阶数字滤波器
- I²C 或 SPI 控制
- 集成高性能音频 PLL
- 自动时钟分频器设置配置
- 音频串行数据接口：
 - 格式：TDM、I²S 或左对齐 (LJ)
 - 字长：16 位、20 位、24 位或 32 位
 - 主/从接口
- 单电源运行：3.3V 或 1.8V
- I/O 电源运行：3.3V 或 1.8V
- 1.8V 电源电压下的功耗：
 - 16kHz 采样率下为 2.9mW/通道
 - 48kHz 采样率下为 2.5mW/通道

2 应用

- 可视门铃
- 智能扬声器
- 楼宇安全网关
- IP 网络摄像头
- GPS 个人导航设备
- 视频会议系统

3 说明

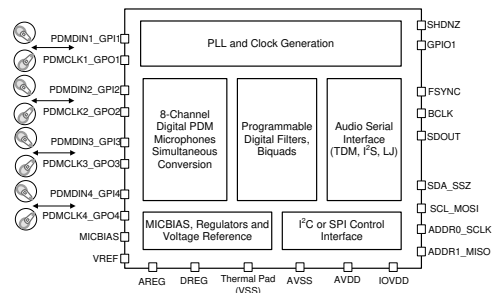
PCMD3180 是一款高性能脉冲密度调制 (PDM) 输入至时分多路复用 (TDM) 或 I²S 输出转换器，最多可支持对 PDM 麦克风输入的八个数字通道进行同步采样。该器件集成了可编程数字音量控制、麦克风偏置电压、锁相环 (PLL)、可编程高通滤波器 (HPF)、双二阶滤波器、低延迟滤波器模式，并可实现高达 768kHz 的输出采样率。该器件支持时分多路复用 (TDM)、I²S 或左平衡 (LJ) 音频格式，并可通过 I²C 或 SPI 进行控制。此外，PCMD3180 还支持主从模式选择，从而实现音频总线接口操作。这些集成的高性能特性，以及采用 3.3V 或 1.8V 单电源供电的功能，使该器件非常适用于远场麦克风录音应用中空间受限的音频系统。

PCMD3180 的额定工作温度范围为 -40°C 至 +125°C，并且采用 24 引脚 WQFN 封装。

封装信息

器件型号	封装 ⁽¹⁾	封装尺寸 ⁽²⁾
PCMD3180	RTW (WQFN, 24)	4.00mm x 4.00mm，间距为 0.5mm

- (1) 如需了解所有可用封装，请参阅数据表末尾的封装选项附录。
 (2) 封装尺寸 (长 × 宽) 为标称值，并包括引脚 (如适用)。



简化版方框图



内容

1 特性	1	6.3 特性说明.....	17
2 应用	1	6.4 器件功能模式.....	50
3 说明	1	6.5 编程.....	51
4 引脚配置和功能	3	7 寄存器映射	55
5 规格	5	7.1 器件配置寄存器.....	55
5.1 绝对最大额定值.....	5	7.2 可编程系数寄存器.....	95
5.2 ESD 等级.....	5	8 应用和实施	103
5.3 建议运行条件.....	5	8.1 应用信息.....	103
5.4 热性能信息.....	6	8.2 典型应用.....	103
5.5 电气特性.....	6	8.3 应做事项和禁止事项.....	108
5.6 时序要求：I ² C 接口.....	9	8.4 电源相关建议.....	108
5.7 时序要求：SPI.....	10	8.5 布局.....	108
5.8 时序要求：TDM、I ² S 或 LJ 接口.....	10	9 器件和文档支持	110
5.9 时序要求：PDM 数字麦克风接口.....	10	9.1 文档支持.....	110
5.10 开关特性：I ² C 接口.....	10	9.2 接收文档更新通知.....	110
5.11 开关特性：SPI.....	10	9.3 支持资源.....	110
5.12 开关特性：TDM、I ² S 或 LJ 接口.....	11	9.4 商标.....	110
5.13 开关特性：PDM 数字麦克风接口.....	11	9.5 静电放电警告.....	110
5.14 典型特性.....	13	9.6 术语表.....	110
6 详细说明	16	10 修订历史记录	110
6.1 概述.....	16	11 机械、封装和可订购信息	110
6.2 功能方框图.....	17		

4 引脚配置和功能

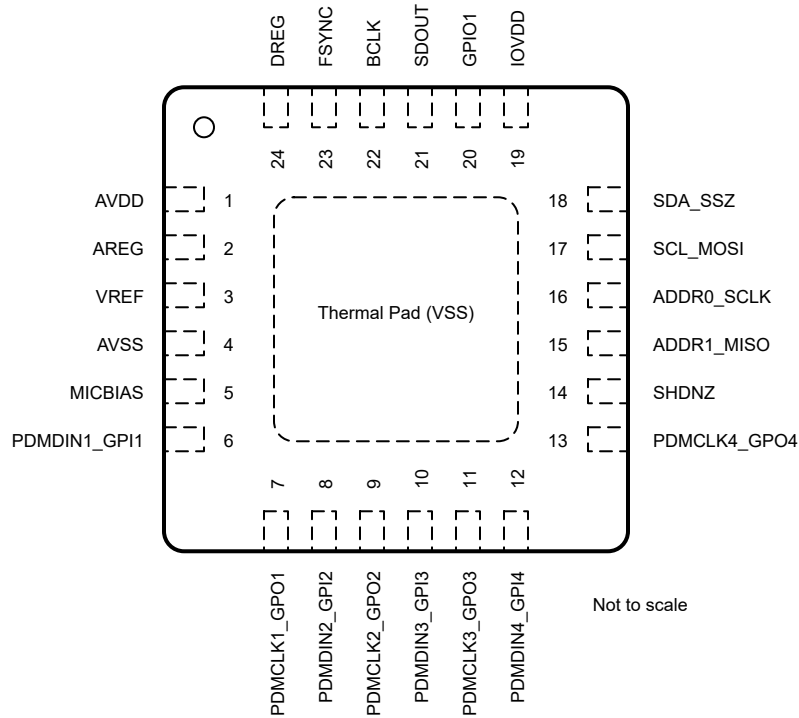


图 4-1. RTW 封装 24 引脚 WQFN (带有外露散热焊盘) 顶视图

表 4-1. 引脚功能

引脚		类型	说明
编号	名称		
1	AVDD	模拟电源	模拟电源 (标称值为 1.8V 或 3.3V)
2	AREG	模拟电源	模拟电源 (标称值为 1.8V) 或外部模拟电源 (标称值为 1.8V) 的模拟片上稳压器输出电压。将 10 μ F 和 0.1 μ F 低 ESR 电容器并联连接到模拟地 (AVSS)
3	VREF	模拟	模拟基准电压滤波器输出。将 1 μ F 连接到模拟地 (AVSS)
4	AVSS	模拟电源	模拟地。将该引脚直接短接至模拟接地层。
5	MICBIAS	模拟	MICBIAS 输出。将 1 μ F 连接到模拟地 (AVSS)
6	PDM DIN1_GPI1	数字输入	PDM 麦克风数据输入 1 或通用数字输入 1 (数字麦克风数据、PLL 输入时钟源等通用功能)
7	PDM CLK1_GPO1	数字输出	PDM 麦克风时钟输出 1 或通用数字输出 1 (数字麦克风时钟、中断等通用功能)
8	PDM DIN2_GPI2	数字输入	PDM 麦克风数据输入 2 或通用数字输入 2 (数字麦克风数据、PLL 输入时钟源等通用功能)
9	PDM CLK2_GPO2	数字输出	PDM 麦克风时钟输出 2 或通用数字输出 2 (数字麦克风时钟、中断等通用功能)
10	PDM DIN3_GPI3	数字输入	PDM 麦克风数据输入 3 或通用数字输入 3 (数字麦克风数据、PLL 输入时钟源等通用功能)
11	PDM CLK3_GPO3	数字输出	PDM 麦克风时钟输出 3 或通用数字输出 3 (数字麦克风时钟、中断等通用功能)
12	PDM DIN4_GPI4	数字输入	PDM 麦克风数据输入 4 或通用数字输入 4 (数字麦克风数据、PLL 输入时钟源等通用功能)
13	PDM CLK4_GPO4	数字输出	PDM 麦克风时钟输出 4 或通用数字输出 4 (数字麦克风时钟、中断等通用功能)
14	SHDNZ	数字输入	器件硬件关断和复位 (低电平有效)

表 4-1. 引脚功能 (续)

引脚		类型	说明
编号	名称		
15	ADDR1_MISO	数字 I/O	对于 I ² C 操作：I ² C 从器件地址 A1 引脚 对于 SPI 操作：SPI 从输出引脚
16	ADDR0_SCLK	数字输入	对于 I ² C 操作：I ² C 从地址 A0 引脚 对于 SPI 运行：SPI 串行位时钟
17	SCL_MOSI	数字输入	对于 I ² C 操作：用于 I ² C 控制总线的时钟引脚 对于 SPI 操作：SPI 从输入引脚
18	SDA_SSZ	数字 I/O	对于 I ² C 操作：用于 I ² C 控制总线的数据引脚 对于 SPI 操作：SPI 从选择引脚
19	IOVDD	数字电源	数字 I/O 电源 (标称值为 1.8V 或 3.3V)
20	GPIO1	数字 I/O	通用数字输入/输出 1 (数字麦克风时钟或数据、PLL 输入时钟源、中断等通用功能)
21	SDOUT	数字输出	音频串行数据接口总线输出
22	BCLK	数字 I/O	音频串行数据接口总线位时钟
23	FSYNC	数字 I/O	音频串行数据接口总线帧同步信号
24	DREG	数字电源	数字内核电源的数字稳压器输出电压 (标称值为 1.5V)。将 10 μ F 和 0.1 μ F 低 ESR 电容器并联连接到器件地 (VSS)
散热焊盘	散热焊盘 (VSS)	接地电源	散热焊盘短接至内部器件接地。将散热焊盘直接短接至电路板接地平面。

5 规格

5.1 绝对最大额定值

在工作环境温度范围内测得 (除非另有说明) (1)

		最小值	最大值	单位
电源电压	AVDD 至 AVSS	-0.3	3.9	V
	AREG 至 AVSS	-0.3	2.0	
	IOVDD 至 VSS (散热焊盘)	-0.3	3.9	
接地电压差	AVSS 至 VSS (散热焊盘)	-0.3	0.3	V
数字输入电压	除 PDMDINx_GPIx 外的数字输入引脚电压至 VSS (散热焊盘)	-0.3	IOVDD + 0.3	V
	数字输入 PDMDINx_GPIx 引脚电压至 VSS (散热焊盘)	-0.3	AVDD + 0.3	
温度	工作环境温度, T _A	-40	125	°C
	结温, T _J	-40	150	
	贮存温度, T _{stg}	-65	150	

(1) 超出绝对最大额定值运行可能会对器件造成永久损坏。绝对最大额定值并不表示器件在这些条件下或在建议的工作条件以外的任何其他条件下能够正常运行。如果超出建议运行条件但在绝对最大额定值范围内使用, 器件可能不会完全正常运行, 这可能影响器件的可靠性、功能和性能并缩短器件寿命。

5.2 ESD 等级

			值	单位
V _(ESD)	静电放电	人体放电模型 (HBM), 符合 ANSI/ESDA/JEDEC JS-001 标准(1)	±2000	V
		充电器件模型 (CDM), 符合 JEDEC 规范 JESD22C101(2)	±500	

(1) JEDEC 文档 JEP155 指出: 500V HBM 时能够在标准 ESD 控制流程下安全生产。
 (2) JEDEC 文档 JEP157 指出: 250V CDM 时能够在标准 ESD 控制流程下安全生产。

5.3 建议运行条件

		最小值	标称值	最大值	单位
POWER					
AVDD、AREG(1)	模拟电源电压 AVDD 至 AVSS (AREG 使用片上稳压器生成) - AVDD 3.3V 运行电压	3.0	3.3	3.6	V
	模拟电源电压 AVDD 和 AREG 到 AVSS (AREG 内部稳压器关断) - AVDD 1.8V 运行电压	1.7	1.8	1.9	
IOVDD	IO 电源电压至 VSS (散热焊盘) - IOVDD 3.3V 运行电压	3.0	3.3	3.6	V
	IO 电源电压至 VSS (散热焊盘) - IOVDD 1.8V 运行电压	1.65	1.8	1.95	
输入					
	除 PDMDINx_GPIx 外的数字输入引脚电压至 VSS (散热焊盘)	0		IOVDD	V
	数字输入 PDMDINx_GPIx 引脚电压至 VSS (散热焊盘)	0		AVDD	V
温度					
T _A	工作环境温度	-40		125	°C
其他					
	GPIOx 或 GPIx (用作 MCLK 输入) 时钟频率			36.864	MHz
C _b	I ² C 接口的 SCL 和 SDA 总线电容支持标准模式和快速模式			400	pF
	I ² C 接口的 SCL 和 SDA 总线电容支持快速+ 模式			550	
C _L	数字输出负载电容		20	50	pF

(1) AVSS 和 VSS (散热焊盘): 所有接地引脚必须连接在一起, 并且电压差异不得超过 0.2V。

5.4 热性能信息

热指标 ⁽¹⁾		PCMD3180	单位
		RTW (WQFN)	
		24 引脚	
R _{θJA}	结至环境热阻	32.6	°C/W
R _{θJC(top)}	结至外壳 (顶部) 热阻	25.0	°C/W
R _{θJB}	结至电路板热阻	11.9	°C/W
ψ _{JT}	结至顶部特征参数	0.2	°C/W
ψ _{JB}	结至电路板特征参数	11.9	°C/W
R _{θJC(bot)}	结至外壳 (底部) 热阻	2.9	°C/W

(1) 有关新旧热指标的更多信息, 请参阅 [半导体和 IC 封装热指标](#) 应用手册。

5.5 电气特性

T_A = 25°C、AVDD = 3.3V、IOVDD = 3.3V、f_{IN} = 1kHz 正弦信号、f_S = 48kHz、PDMCLKx = 64 × f_S、32 位音频数据、BCLK = 256 × f_S、TDM 从模式、PLL 开启 (除非另有说明)

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
PDM 输入转换的性能					
SNR	信噪比, A 加权 ^{(1) (2) (3)}	无信号, 使用 5 阶 PDM 调制器生成输入	128		dB
		无信号, 使用 4 阶 PDM 调制器生成输入	118		
DR	动态范围, A 加权 ^{(2) (3)}	-60dB 满量程信号输入, 使用 5 阶 PDM 调制器生成输入	127		dB
		-60dB 满量程信号输入, 使用 4 阶 PDM 调制器生成输入	117		
其他参数					
	数字音量控制范围	可编程 0.5dB 阶跃	-100	27	dB
	PDMCLKx 输出速率	可编程	0.7056	6.144	MHz
	输出数据采样速率	可编程	7.35	768	kHz
	输出数据样本字长	可编程	16	32	位
	数字高通滤波器截止频率	具有可编程系数的一阶 IIR 滤波器, -3dB 点 (默认设置)		12	Hz
	MICBIAS 电压	MICBIAS 编程为 VREF, VREF 编程为 2.75V、2.5V 或 1.375V		VREF	V
		通过 20mA 负载旁路至 AVDD		AVDD - 0.2	
数字 I/O					
V _{IL(SHDNZ)}	低电平数字输入逻辑电压阈值	SHDNZ 引脚	-0.3	0.25 × IOVDD	V
V _{IH(SHDNZ)}	高电平数字输入逻辑电压阈值	SHDNZ 引脚	0.75 × IOVDD	IOVDD + 0.3	V
V _{IL}	低电平数字输入逻辑电压阈值	除 PDM _{DINx} _GPIx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, IOVDD 1.8V 运行电压	-0.3	0.35 × IOVDD	V
		除 PDM _{DINx} _GPIx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, IOVDD 3.3V 运行电压	-0.3	0.8	
V _{IH}	高电平数字输入逻辑电压阈值	除 PDM _{DINx} _GPIx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, IOVDD 1.8V 运行电压	0.65 × IOVDD	IOVDD + 0.3	V
		除 PDM _{DINx} _GPIx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, IOVDD 3.3V 运行电压	2	IOVDD + 0.3	
V _{OL}	低电平数字输出电压	除 PDMCLKx_GPOx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, I _{OL} = -2mA, IOVDD 1.8V 运行电压		0.45	V
		除 PDMCLKx_GPOx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, I _{OL} = -2mA, IOVDD 3.3V 运行电压		0.4	

5.5 电气特性 (续)

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $AVDD = 3.3\text{V}$ 、 $IOVDD = 3.3\text{V}$ 、 $f_{IN} = 1\text{kHz}$ 正弦信号、 $f_S = 48\text{kHz}$ 、 $PDMCLKx = 64 \times f_S$ 、32 位音频数据、 $BCLK = 256 \times f_S$ 、TDM 从模式、PLL 开启 (除非另有说明)

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
V_{OH}	高电平数字输出电压	除 PDMCLKx_GPOx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, $I_{OH} = 2\text{mA}$, IOVDD 1.8V 运行电压	IOVDD - 0.45			V
		除 PDMCLKx_GPOx、SDA 和 SCL 以外的所有数字引脚, $I_{OH} = 2\text{mA}$, IOVDD 3.3V 运行电压	2.4			
$V_{IL(12C)}$	低电平数字输入逻辑电压阈值	SDA 和 SCL	-0.5		0.3x IOVDD	V
$V_{IH(12C)}$	高电平数字输入逻辑电压阈值	SDA 和 SCL	0.7x IOVDD		IOVDD + 0.5	V
$V_{OL1(12C)}$	低电平数字输出电压	SDA, $I_{OL(12C)} = -3\text{mA}$, IOVDD > 2V			0.4	V
$V_{OL2(12C)}$	低电平数字输出电压	SDA, $I_{OL(12C)} = -2\text{mA}$, IOVDD $\leq 2\text{V}$			0.2x IOVDD	V
$I_{OL(12C)}$	低电平数字输出电流	SDA, $V_{OL(12C)} = 0.4\text{V}$, 标准模式或快速模式	3			mA
		SDA, $V_{OL(12C)} = 0.4\text{V}$, 快速+ 模式	20			
I_{IL}	数字输入的输入逻辑低电平漏电流	除 PDMINx_GPIx 引脚以外的所有数字引脚, 输入 = 0V	-5	0.1	5	μA
I_{IH}	数字输入的输入逻辑高电平漏电流	除 PDMINx_GPIx 引脚以外的所有数字引脚, 输入 = IOVDD	-5	0.1	5	μA
$V_{IL(GPIx)}$	低电平数字输入逻辑电压阈值	所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, AVDD 1.8V 运行电压	-0.3		0.35 x AVDD	V
		所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, AVDD 3.3V 运行电压	-0.3		0.8	
$V_{IH(GPIx)}$	高电平数字输入逻辑电压阈值	所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, AVDD 1.8V 运行电压	0.65 x AVDD		AVDD + 0.3	V
		所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, AVDD 3.3V 运行电压	2		AVDD + 0.3	
$V_{OL(GPOx)}$	低电平数字输出电压	所有 PDMCLKx_GPOx 数字引脚, $I_{OL} = -2\text{mA}$, AVDD 1.8V 运行电压			0.45	V
		所有 PDMCLKx_GPOx 数字引脚, $I_{OL} = -2\text{mA}$, AVDD 3.3V 运行电压			0.4	
$V_{OH(GPOx)}$	高电平数字输出电压	所有 PDMCLKx_GPOx 数字引脚, $I_{OH} = 2\text{mA}$, AVDD 1.8V 运行电压	AVDD - 0.45			V
		所有 PDMCLKx_GPOx 数字引脚, $I_{OH} = 2\text{mA}$, AVDD 3.3V 运行电压	2.4			
$I_{IL(GPIx)}$	数字输入的输入逻辑高电平漏电流	所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, 输入 = 0V	-5	0.1	5	μA
$I_{IH(GPIx)}$	数字输入的输入逻辑高电平漏电流	所有 PDMINx_GPIx 数字引脚, 输入 = AVDD	-5	0.1	5	μA
C_{IN}	数字输入的输入电容	所有数字引脚		5		pF
R_{PD}	置位时数字 I/O 引脚的下拉电阻			20		k Ω
典型电源电流消耗						
I_{AVDD}	硬件关断模式下的电流消耗	SHDNZ = 0, AVDD = 3.3V		1		μA
I_{AVDD}		SHDNZ = 0, AVDD = 1.8V, 外部 AREG 电源 (AREG 短接至 AVDD)		1		
I_{IOVDD}		SHDNZ = 0, 所有外部时钟均停止, IOVDD = 3.3V		0.1		
I_{IOVDD}		SHDNZ = 0, 所有外部时钟均停止, IOVDD = 1.8V		0.1		
I_{AVDD}	睡眠模式 (软件关断模式) 下的电流消耗	所有外部时钟均停止, AVDD = 3.3V		5		μA
I_{AVDD}		所有外部时钟均停止, AVDD = 1.8V, 外部 AREG 电源 (AREG 短接至 AVDD)		5		
I_{IOVDD}		所有外部时钟均停止, IOVDD = 3.3V		0.1		
I_{IOVDD}		所有外部时钟均停止, IOVDD = 1.8V		0.1		

5.5 电气特性 (续)

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $AVDD = 3.3\text{V}$ 、 $IOVDD = 3.3\text{V}$ 、 $f_{IN} = 1\text{kHz}$ 正弦信号、 $f_S = 48\text{kHz}$ 、 $PDMCLKx = 64 \times f_S$ 、32 位音频数据、 $BCLK = 256 \times f_S$ 、TDM 从模式、PLL 开启 (除非另有说明)

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
I_{AVDD}	8 通道 PDM 输入录音的电流消耗, $f_S = 48\text{kHz}$, $PDMCLKx = 64 \times f_S$, PLL 开启, $BCLK = 256 \times f_S$	$AVDD = 3.3\text{V}$		11.9		mA
I_{AVDD}		$AVDD = 1.8\text{V}$, 外部 AREG 电源 (AREG 短接至 AVDD)		11.3		
I_{IOVDD}		$IOVDD = 3.3\text{V}$		0.7		
I_{IOVDD}		$IOVDD = 1.8\text{V}$		0.4		
I_{AVDD}	4 通道 PDM 输入录音的电流消耗, $f_S = 16\text{kHz}$, $PDMCLKx = 96 \times f_S$, PLL 开启, $BCLK = 256 \times f_S$	$AVDD = 3.3\text{V}$		7.2		mA
I_{AVDD}		$AVDD = 1.8\text{V}$, 外部 AREG 电源 (AREG 短接至 AVDD)		6.5		
I_{IOVDD}		$IOVDD = 3.3\text{V}$		0.2		
I_{IOVDD}		$IOVDD = 1.8\text{V}$		0.1		

- 在 1kHz 满量程正弦波输入时的输出电平与无信号时的输出电平之比, 使用音频分析仪在 20Hz 至 20kHz 的带宽范围内测量并进行 A 加权。
- 所有性能测量均使用 20kHz 低通滤波器以及 A 加权滤波器 (如注明) 完成。如果不使用此类滤波器, 会导致比“电气特性”中所示更高的 THD 以及更低的 SNR 与动态范围读数。低通滤波器可消除带外噪声, 尽管这种噪声不可闻, 但会影响动态规格值。
- 器件性能参数 SNR、DR 和 THD+N 主要受一位 PDM 调制器生成的数据输出的限制。一位 PDM 调制器输出的 THD+N 性能对于高于 -10dB 满量程的信号而言通常不太理想。数据表中的测量数据是使用包含高性能 PDM 调制器输出发生器的音频设备得出的。

5.6 时序要求：I²C 接口

T_A = 25°C、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 时（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 1

		最小值	标称值	最大值	单位
标准模式					
f _{SCL}	SCL 时钟频率	0		100	kHz
t _{HD,STA}	(重复) START 条件后的保持时间。在此时间段之后，生成第一个时钟脉冲。	4			μs
t _{LOW}	SCL 时钟的低电平周期	4.7			μs
t _{HIGH}	SCL 时钟的高电平周期	4			μs
t _{SU,STA}	重复 START 条件的建立时间	4.7			μs
t _{HD,DAT}	数据保持时间	0		3.45	μs
t _{SU,DAT}	数据设置时间	250			ns
t _r	SDA 和 SCL 上升时间			1000	ns
t _f	SDA 和 SCL 下降时间			300	ns
t _{SU,STO}	STOP 条件的建立时间	4			μs
t _{BUF}	STOP 与 START 条件之间的总线空闲时间	4.7			μs
快速模式					
f _{SCL}	SCL 时钟频率	0		400	kHz
t _{HD,STA}	(重复) START 条件后的保持时间。在此时间段之后，生成第一个时钟脉冲。	0.6			μs
t _{LOW}	SCL 时钟的低电平周期	1.3			μs
t _{HIGH}	SCL 时钟的高电平周期	0.6			μs
t _{SU,STA}	重复 START 条件的建立时间	0.6			μs
t _{HD,DAT}	数据保持时间	0		0.9	μs
t _{SU,DAT}	数据设置时间	100			ns
t _r	SDA 和 SCL 上升时间	20		300	ns
t _f	SDA 和 SCL 下降时间		20 × (IOVDD / 5.5V)	300	ns
t _{SU,STO}	STOP 条件的建立时间	0.6			μs
t _{BUF}	STOP 与 START 条件之间的总线空闲时间	1.3			μs
超快速模式					
f _{SCL}	SCL 时钟频率	0		1000	kHz
t _{HD,STA}	(重复) START 条件后的保持时间。在此时间段之后，生成第一个时钟脉冲。	0.26			μs
t _{LOW}	SCL 时钟的低电平周期	0.5			μs
t _{HIGH}	SCL 时钟的高电平周期	0.26			μs
t _{SU,STA}	重复 START 条件的建立时间	0.26			μs
t _{HD,DAT}	数据保持时间	0			μs
t _{SU,DAT}	数据设置时间	50			ns
t _r	SDA 和 SCL 上升时间			120	ns
t _f	SDA 和 SCL 下降时间		20 × (IOVDD / 5.5V)	120	ns
t _{SU,STO}	STOP 条件的建立时间	0.26			μs
t _{BUF}	STOP 与 START 条件之间的总线空闲时间	0.5			μs

5.7 时序要求：SPI

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 2

		最小值	标称值	最大值	单位
t_{SCLK}	SCLK 周期	40			ns
$t_{\text{H(SCLK)}}$	SCLK 高电平脉冲持续时间	18			ns
$t_{\text{L(SCLK)}}$	SCLK 低电平脉冲持续时间	18			ns
t_{LEAD}	启用超前时间	16			ns
t_{TRAIL}	启用跟踪时间	16			ns
t_{DSEQ}	顺序传输延迟	20			ns
$t_{\text{SU(MOSI)}}$	MOSI 数据设置时间	8			ns
$t_{\text{HLD(MOSI)}}$	MOSI 数据保持时间	8			ns
$t_{\text{r(SCLK)}}$	SCLK 上升时间	10% 至 90% 上升时间		6	ns
$t_{\text{f(SCLK)}}$	SCLK 下降时间	90% 至 10% 下降时间		6	ns

5.8 时序要求：TDM、I²S 或 LJ 接口

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 3

		最小值	标称值	最大值	单位
t_{BCLK}	BCLK 周期	40			ns
$t_{\text{H(BCLK)}}$	BCLK 高电平脉冲持续时间 ⁽¹⁾	18			ns
$t_{\text{L(BCLK)}}$	BCLK 低电平脉冲持续时间 ⁽¹⁾	18			ns
$t_{\text{SU(FSYNC)}}$	FSYNC 设置时间	8			ns
$t_{\text{HLD(FSYNC)}}$	FSYNC 保持时间	8			ns
$t_{\text{r(BCLK)}}$	BCLK 上升时间	10% 至 90% 上升时间		10	ns
$t_{\text{f(BCLK)}}$	BCLK 下降时间	90% 至 10% 下降时间		10	ns

(1) 如果 SDOUT 数据线锁存在与器件用于传输 SDOUT 数据的边沿相反的 BCLK 边沿极性上，则 BCLK 最短高电平或低电平脉冲持续时间必须大于 25ns（以满足时序规格）。

5.9 时序要求：PDM 数字麦克风接口

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 4

		最小值	标称值	最大值	单位
$t_{\text{SU(PDMDINx)}}$	PDMDINx 建立时间	30			ns
$t_{\text{HLD(PDMDINx)}}$	PDMDINx 保持时间	0			ns

5.10 开关特性：I²C 接口

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 时（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 1

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
$t_{\text{d(SDA)}}$	SCL 至 SDA 延迟	标准模式	250		1250	ns
		快速模式	250		850	
		超快速模式			400	

5.11 开关特性：SPI

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 2

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
$t_{\text{a(MISO)}}$	MISO 访问时间				16	ns
$t_{\text{d(MISO)}}$	SCLK 至 MISO 延迟	SCLK 的 50% 至 MISO 的 50%			16	ns
$t_{\text{dis(MISO)}}$	MISO 禁用时间				20	ns

5.12 开关特性：TDM、I²S 或 LJ 接口

T_A = 25°C、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 3

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
t _{d(SDOUT-BCLK)}	BCLK 到 SDOUT 延迟	BCLK 的 50% 至 SDOUT 的 50%			18	ns
t _{d(SDOUT-FSYNC)}	TDM 或 LJ 模式下的 FSYNC 到 SDOUT 延迟（对于 TX_OFFSET = 0 的 MSB 数据）	FSYNC 的 50% 至 SDOUT 的 50%			18	ns
f _(BCLK)	BCLK 输出时钟频率：主模式 (1)				24.576	MHz
t _{H(BCLK)}	BCLK 高电平脉冲持续时间：主模式		14			ns
t _{L(BCLK)}	BCLK 低电平脉冲持续时间：主模式		14			ns
t _{d(FSYNC)}	BCLK 至 FSYNC 延迟：主模式	BCLK 的 50% 至 FSYNC 的 50%			18	ns
t _{r(BCLK)}	BCLK 上升时间：主模式	10% 至 90% 上升时间			8	ns
t _{f(BCLK)}	BCLK 下降时间：主模式	90% 至 10% 下降时间			8	ns

(1) 如果 SDOUT 数据线锁存在与器件用于传输 SDOUT 数据的边沿相反的 BCLK 边沿极性上，则 BCLK 输出时钟频率必须低于 18.5MHz（以满足时序规格）。

5.13 开关特性：PDM 数字麦克风接口

T_A = 25°C、IOVDD = 3.3V 或 1.8V 且所有输出端均具有 20pF 负载（除非另有说明）；有关时序图，请参阅图 4

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
f _(PDMCLK)	PDMCLK 时钟频率		0.768		6.144	MHz
t _{H(PDMCLK)}	PDMCLK 高电平脉冲持续时间		72			ns
t _{L(PDMCLK)}	PDMCLK 低电平脉冲持续时间		72			ns
t _{r(PDMCLK)}	PDMCLK 上升时间	10% 至 90% 上升时间			18	ns
t _{f(PDMCLK)}	PDMCLK 下降时间	90% 至 10% 下降时间			18	ns

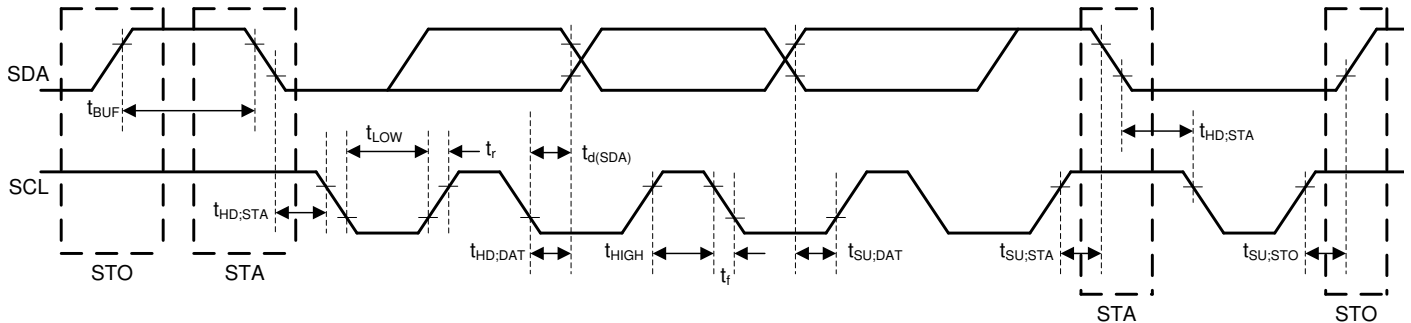


图 5-1. I²C 接口时序图

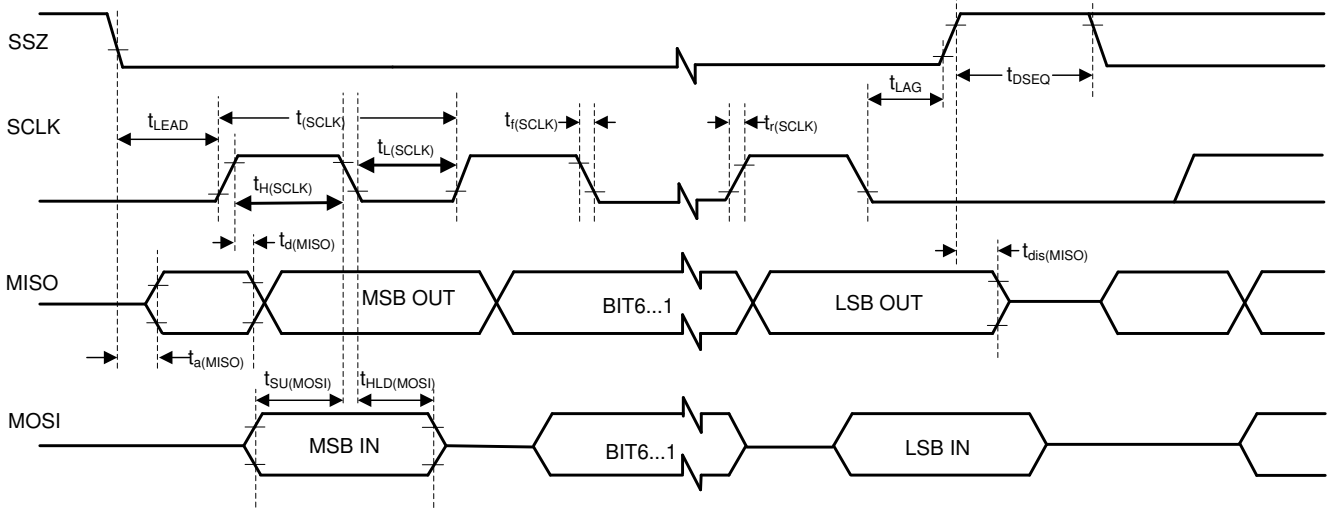


图 5-2. SPI 时序图

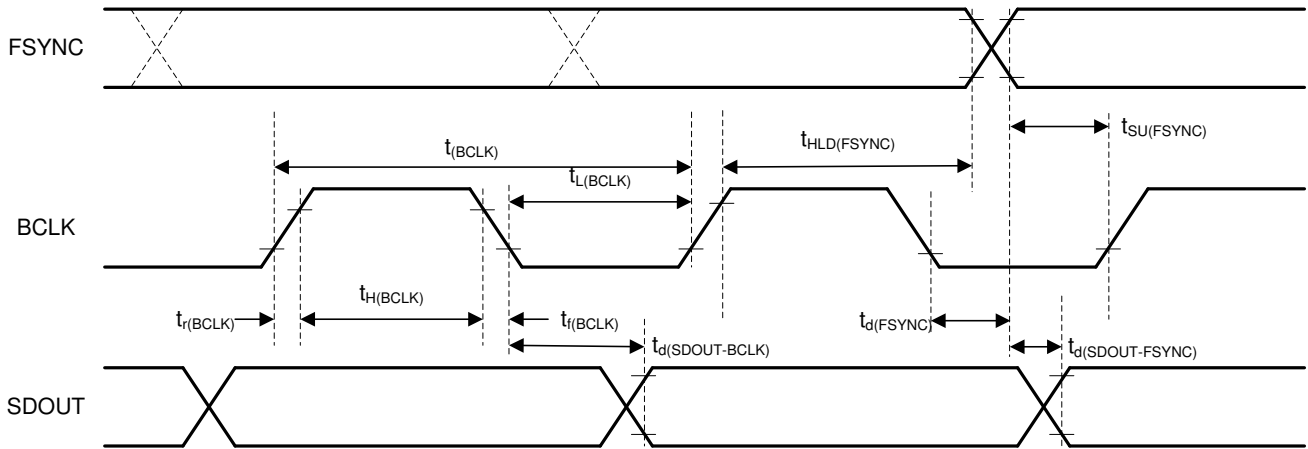


图 5-3. TDM (其中 BCLK_POL = 1)、I²S 和 LJ 接口时序图

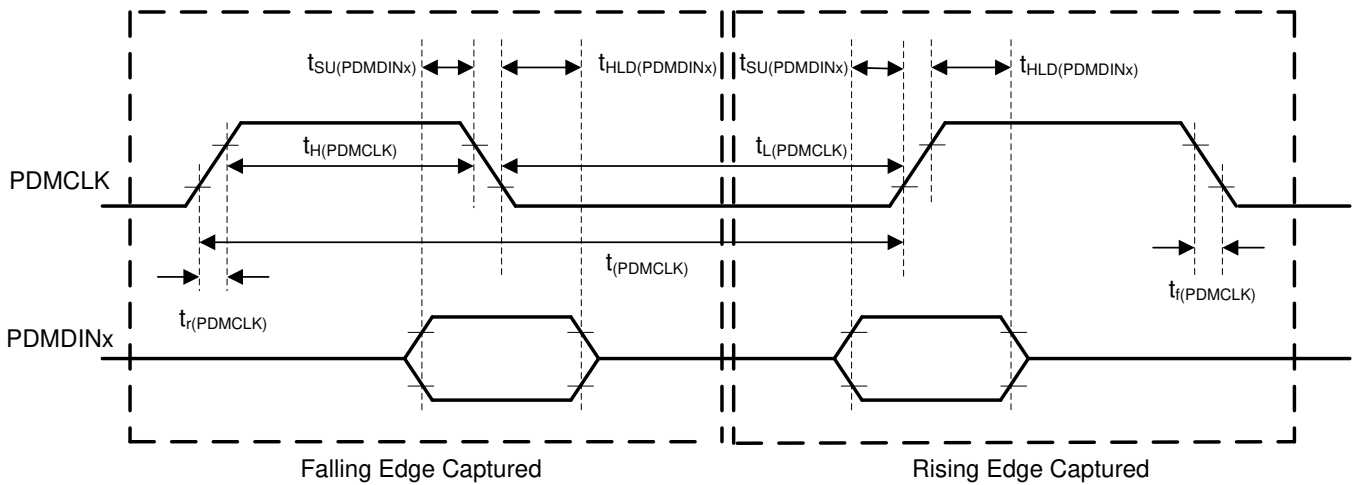


图 5-4. PDM 数字麦克风接口时序图

5.14 典型特性

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $AVDD = 3.3\text{V}$ 、 $IOVDD = 3.3\text{V}$ 、 $f_{IN} = 1\text{kHz}$ 正弦信号、 $f_S = 48\text{kHz}$ 、 $\text{PDMCLKx} = 64 \times f_S$ 、32 位音频数据、 $\text{BCLK} = 256 \times f_S$ 、TDM 从模式、PLL 开启、线性相位抽取滤波器（除非另有说明）；所有性能测量均通过 20kHz、低通滤波器和 A 加权滤波器完成（除非另有说明）。所有测量都是通过使用音频精度向器件馈送 PDM 数字输入信号来完成的。

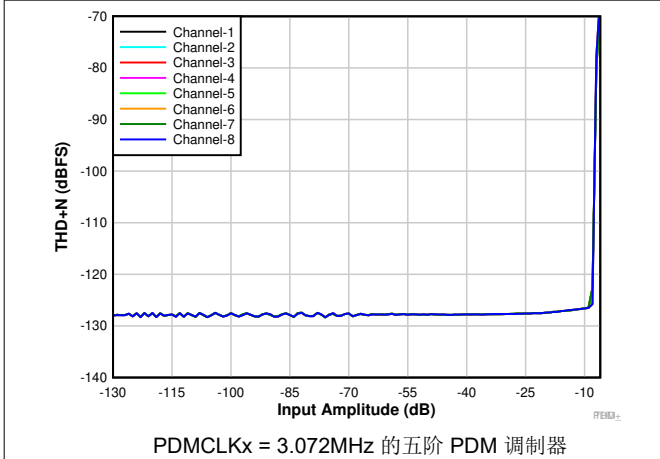


图 5-5. THD+N 与输入幅度间的关系

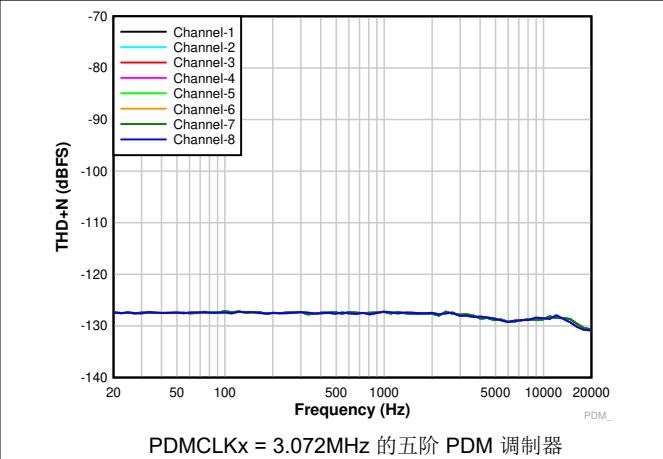


图 5-6. 输入为 -20dB 时 THD+N 与输入频率间的关系

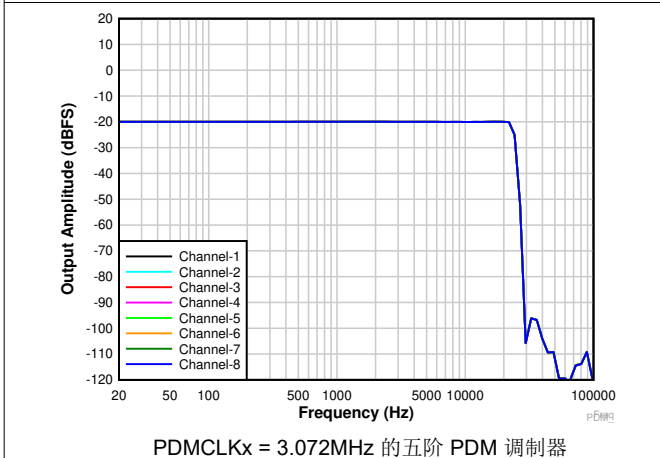


图 5-7. 输入为 -20dB 时的频率响应

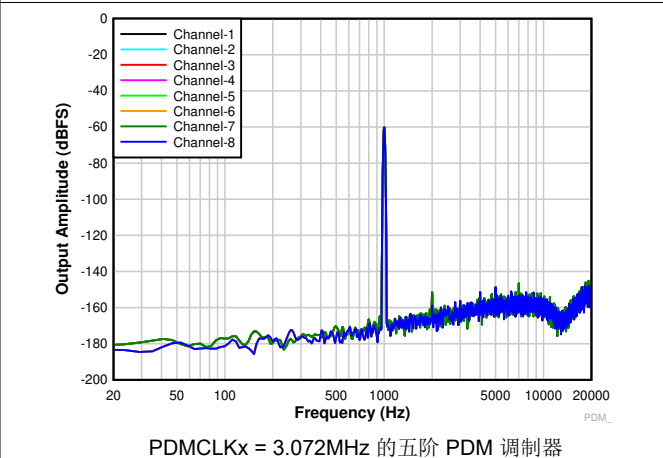
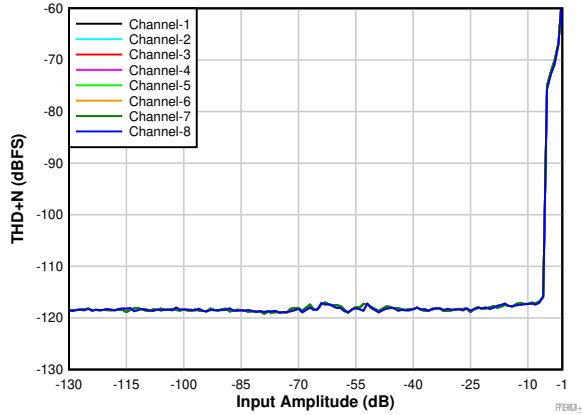


图 5-8. 输入为 -60dB 时的 FFT

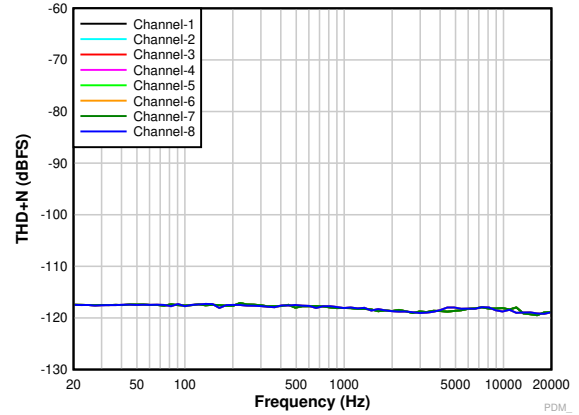
5.14 典型特性 (续)

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $AVDD = 3.3\text{V}$ 、 $IOVDD = 3.3\text{V}$ 、 $f_{IN} = 1\text{kHz}$ 正弦信号、 $f_S = 48\text{kHz}$ 、 $\text{PDMCLKx} = 64 \times f_S$ 、32 位音频数据、 $\text{BCLK} = 256 \times f_S$ 、TDM 从模式、PLL 开启、线性相位抽取滤波器 (除非另有说明)；所有性能测量均通过 20kHz、低通滤波器和 A 加权滤波器完成 (除非另有说明)。所有测量都是通过使用音频精度向器件馈送 PDM 数字输入信号来完成的。



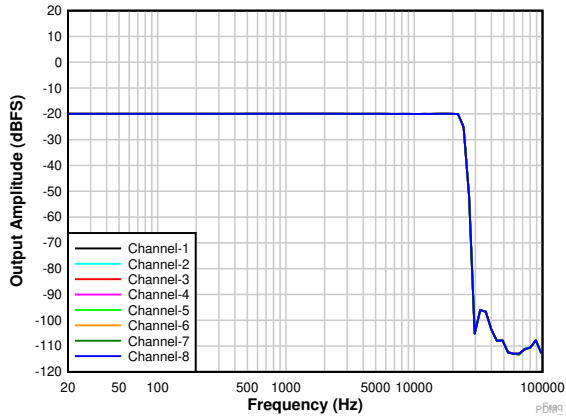
PDMCLKx = 3.072MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-9. THD+N 与输入幅度间的关系



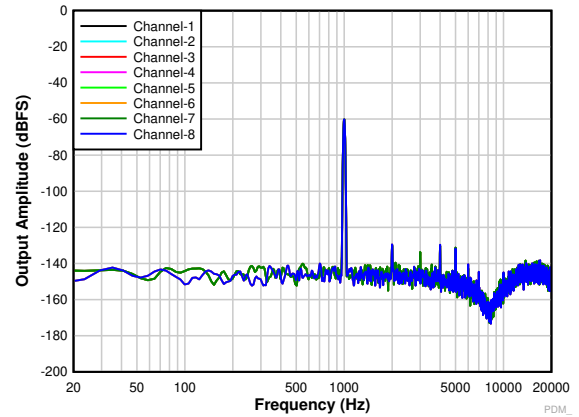
PDMCLKx = 3.072MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-10. 输入为 -20dB_r 时 THD+N 与输入频率间的关系



PDMCLKx = 3.072MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-11. 输入为 -20dB_r 时的频率响应

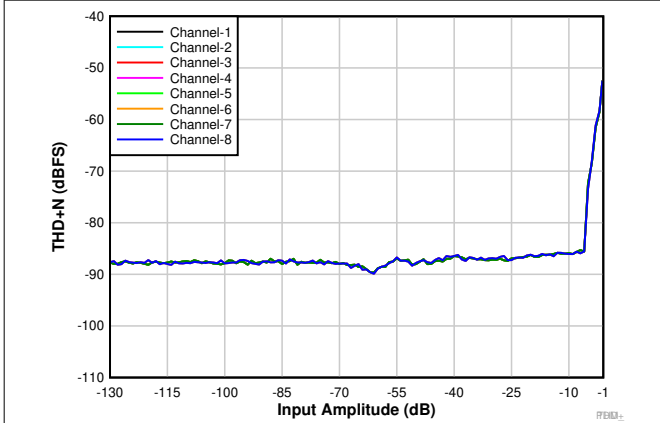


PDMCLKx = 3.072MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-12. 输入为 -60dB_r 时的 FFT

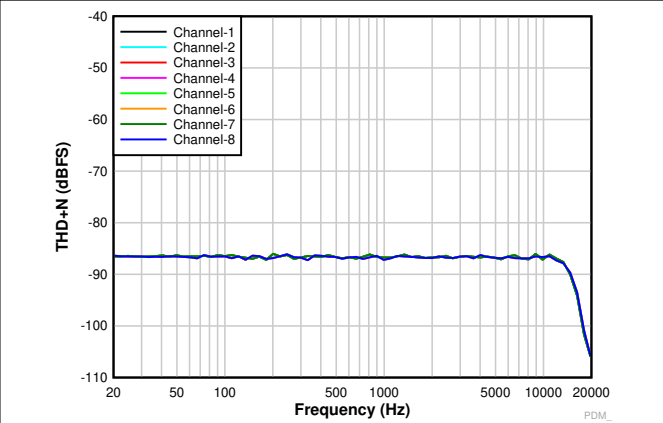
5.14 典型特性 (续)

$T_A = 25^\circ\text{C}$ 、 $AVDD = 3.3\text{V}$ 、 $IOVDD = 3.3\text{V}$ 、 $f_{IN} = 1\text{kHz}$ 正弦信号、 $f_S = 48\text{kHz}$ 、 $\text{PDMCLKx} = 64 \times f_S$ 、32 位音频数据、 $\text{BCLK} = 256 \times f_S$ 、TDM 从模式、PLL 开启、线性相位抽取滤波器 (除非另有说明)；所有性能测量均通过 20kHz、低通滤波器和 A 加权滤波器完成 (除非另有说明)。所有测量都是通过使用音频精度向器件馈送 PDM 数字输入信号来完成的。



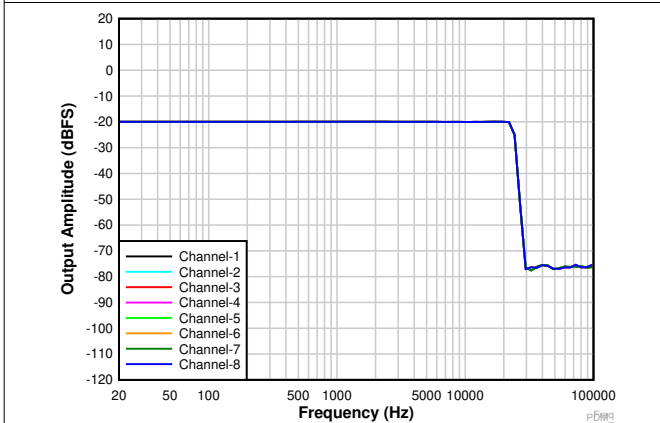
PDMCLKx = 1.536MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-13. THD+N 与输入幅度间的关系



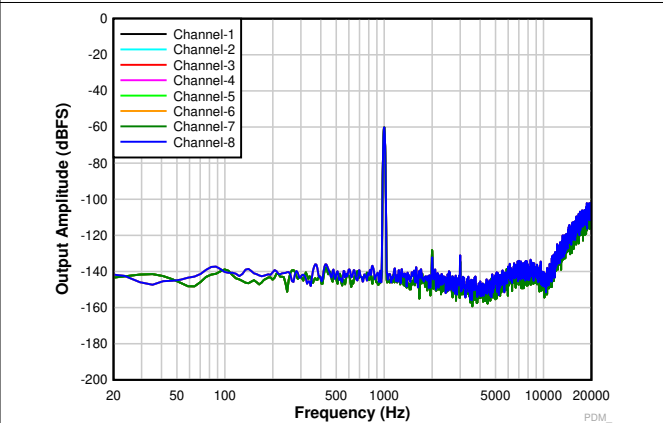
PDMCLKx = 1.536MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-14. 输入为 -20dB_r 时 THD+N 与输入频率间的关系



PDMCLKx = 1.536MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-15. 输入为 -20dB_r 时的频率响应



PDMCLKx = 1.536MHz 的四阶 PDM 调制器

图 5-16. 输入为 -60dB_r 时的 FFT

6 详细说明

6.1 概述

PCMD3180 是一款高性能、低功耗、灵活且具有广泛功能集成的 8 通道脉冲密度调制 (PDM) 输入至时分多路复用 (TDM) 或 I²S 音频输出转换器。该器件适用于声控系统、便携式计算、通信和娱乐应用。该器件具有低功耗，适用于电池供电的便携式音频系统。该器件集成了多种功能，可在空间受限、电池供电的消费类、家庭和工业应用中降低成本、布板空间和功耗。

PCMD3180 包含以下模块：

- 配备高性能抽取滤波器的八通道脉冲密度调制 (PDM) 数字麦克风接口
- 为数字麦克风供电的低噪声麦克风偏置输出
- 具有线性相位或低延时滤波器的可编程抽取滤波器
- 用于每个通道的可编程数字音量控制、双二阶滤波器
- 每个通道都具有分辨率超高的可编程相位和增益校准
- 可编程高通滤波器 (HPF) 和数字通道混频器
- 支持多种系统时钟的集成低抖动锁相环 (PLL)
- 集成数字和模拟稳压器，用于支持单电源运行

PCMD3180 支持使用 I²C 或 SPI 进行通信以配置控制寄存器。该器件支持高度灵活的音频串行接口 (时分多路复用 (TDM)、I²S 或左对齐 (LJ))，以在系统中各个器件之间无缝传输音频数据。

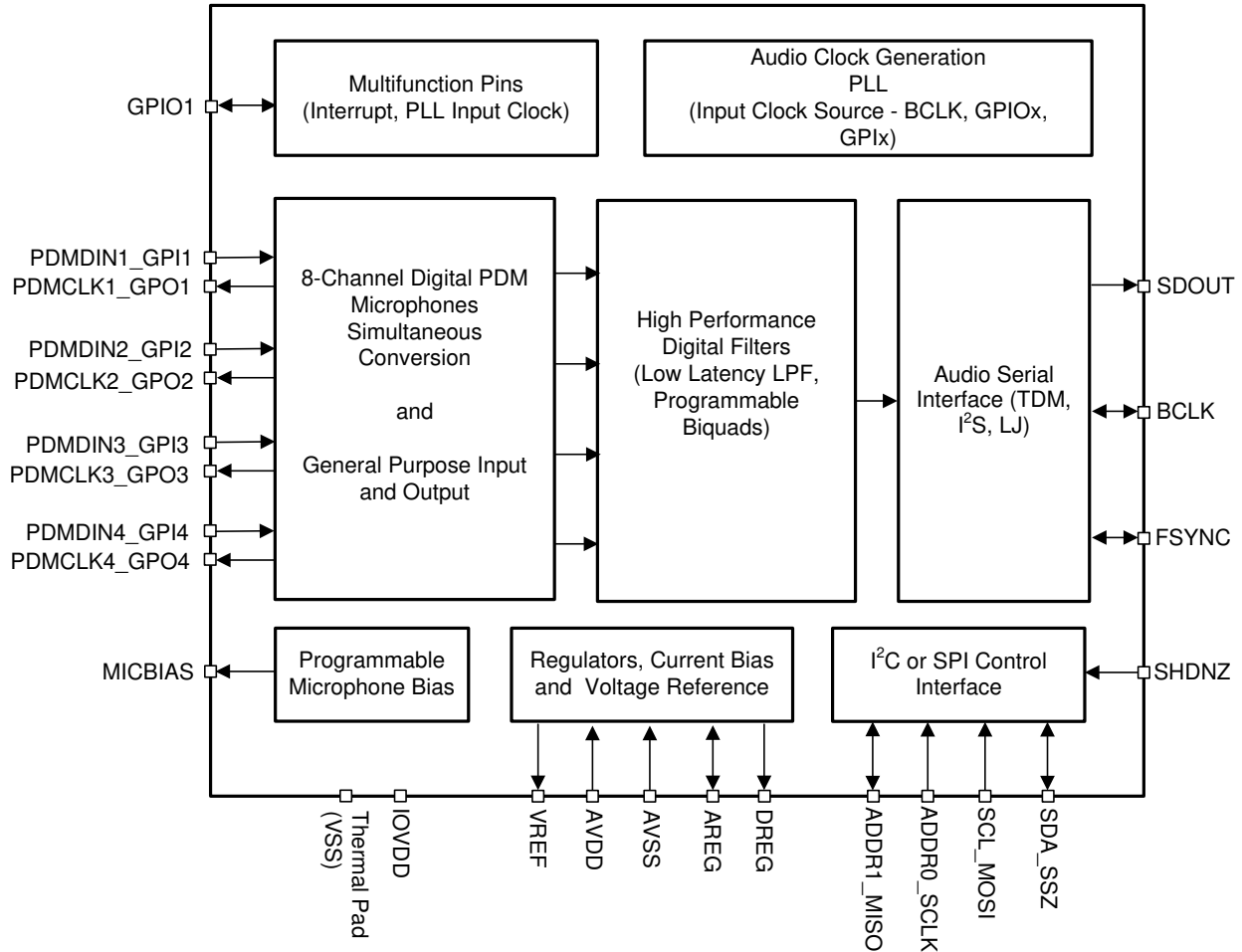
通过在器件之间共享公共 I²C 和 TDM 总线，该器件可以支持多个器件。此外，该器件还具有菊花链功能和辅助音频串行输出数据引脚。为需要高音频数据带宽的应用运行多个器件时，这些特性可以降低共享 TDM 总线时序要求和电路板设计复杂性。

表 6-1 列出了本文档中用于控制器件的寄存器的参考缩写。

表 6-1. 寄存器引用缩写

基准	缩写	说明	示例
页 y，寄存器 z，位 k	Py_Rz_Dk	单个数据位。寄存器中单个位的值。	页 4，寄存器 36，位 0 = P4_R36_D0
页 y，寄存器 z，位 k-m	Py_Rz_D[k:m]	数据位的范围。数据位的范围 (含)。	页 4，寄存器 36，位 3-0 = P4_R36_D[3:0]
页 y，寄存器 z	Py_Rz	一整个寄存器。将寄存器中的全部八位用作一个单元。	页 4，寄存器 36 = P4_R36
页 y，寄存器 z-n	Py_Rz-Rn	寄存器的范围。同一页中的一系列寄存器。	页 4，寄存器 36、37、38 = P4_R36R38

6.2 功能方框图



6.3 特性说明

6.3.1 串行接口

该器件有两个串行接口：控制接口和音频数据接口。控制串行接口用于器件配置。音频数据串行接口用于将音频数据传输到主机器件。

6.3.1.1 控制串行接口

该器件包含配置寄存器和可编程系数，这些系数可以设置为特定系统和应用用例所需的值。所有这些寄存器均可通过 I²C 或 SPI 与器件通信来进行访问。有关更多信息，请参阅 [编程](#) 部分。

6.3.1.2 音频串行接口

数字音频数据通过数字音频串行接口 (ASI) 或音频总线，在主机处理器和 PCMD3180 之间流动。这个高度灵活的 ASI 总线包含用于多通道运行的 TDM 模式、I²S 或左对齐协议格式支、可编程数据长度选项、各总线时钟线的主从灵活配置，以及直接与系统中多个器件进行通信的能力。

总线协议 TDM、I²S 或左平衡 (LJ) 格式可以通过使用 ASI_FORMAT[1:0]、P0_R7_D[7:6] 寄存器位进行选择。如表 6-2 和表 6-3 所示，这些模式都是最高有效字节 (MSB) 优先的脉冲编码调制 (PCM) 数据格式，输出通道数据字长可以通过配置 ASI_WLEN[1:0]、P0_R7_D[5:4] 寄存器位编程为 16、20、24 或 32 位。

表 6-2. 音频串行接口格式

P0_R7_D[7:6] : ASI_FORMAT[1:0]	音频串行接口格式
00 (默认值)	时分多路复用 (TDM) 模式
01	IC 间音频 (I ² S) 模式
10	左对齐 (LJ) 模式
11	保留 (不使用此设置)

表 6-3. 音频输出通道数据字长

P0_R7_D[5:4] : ASI_WLEN[1:0]	音频输出通道数据字长
00	输出通道数据字长设置为 16 位
01	输出通道数据字长设置为 20 位
10	输出通道数据字长设置为 24 位
11 (默认值)	输出通道数据字长设置为 32 位

帧同步引脚 FSYNC 在该音频总线协议中用于定义帧的起始，并具有与输出数据采样速率相同的频率。位时钟引脚 BCLK 用于通过串行总线在时钟沿输出数字音频数据。一个帧中的位时钟周期数必须能够容纳具有编程数据字长的多个器件活动输出通道。

一个帧包含多个时分通道时隙 (最多 64 个)，以便一个 PCMD3180 器件或共享同一音频总线的多个该器件在音频总线上完成所有输出通道音频数据传输。该器件支持多达 8 个输出通道，这些通道可配置为将其音频数据放在总线时隙 0 至时隙 63 上。表 6-4 列出了输出通道时隙配置设置。在 I²S 和 LJ 模式下，时隙分为两组，即左通道时隙和右通道时隙，如内部 IC 声音 (I²S) 接口和左对齐 (LJ) 接口部分所述。

表 6-4. 输出通道时隙分配设置

P0_R11_D[5:0] : CH1_SLOT[5:0]	输出通道 1 时隙分配
00 0000 = 0d (默认值)	时隙 0 用于 TDM，或左侧时隙 0 用于 I ² S、LJ。
00 0001 = 1d	时隙 1 用于 TDM，或左侧时隙 1 用于 I ² S、LJ。
...	...
01 1111 = 31d	时隙 31 用于 TDM，或左侧时隙 31 用于 I ² S、LJ。
10 0000 = 32d	时隙 32 用于 TDM，或右侧时隙 0 用于 I ² S、LJ。
...	...
11 1110 = 62d	时隙 62 用于 TDM，或右侧时隙 30 用于 I ² S、LJ。
11 1111 = 63d	时隙 63 用于 TDM，或右侧时隙 31 用于 I ² S、LJ。

同样，可以分别使用 CH2_SLOT (P0_R12) 至 CH8_SLOT (P0_R18) 寄存器来完成输出通道 2 至通道 8 的时隙分配设置。

时隙字长与为器件设置的输出通道数据字长相同。如果所有 PCMD3180 器件在系统中共用同一 ASI 总线，则必须将所有器件的输出通道数据字长设置为相同的值。系统中 ASI 总线可能的最大时隙数受限于可用总线带宽，该带宽取决于 BCLK 频率、使用的输出数据采样速率以及配置的通道数据字长。

该器件还包括一项功能，可将时隙数据传输开始相对于帧同步偏移多达 31 个位时钟周期。表 6-5 列出了可编程的偏移配置设置。

表 6-5. ASI 时隙开始的可编程偏移设置

P0_R8_D[4:0] : TX_OFFSET[4:0]	时隙数据传输开始的可编程偏移设置
0 0000 = 0d (默认值)	该器件遵循标准协议时序，没有任何偏移。
0 0001 = 1d	与标准协议时序相比，时隙开始会偏移一个 BCLK 周期。 对于 I ² S 或 LJ，与标准协议时序相比，左侧和右侧时隙开始会偏移一个 BCLK 周期。
.....
1 1110 = 30d	与标准协议时序相比，时隙开始会偏移 30 个 BCLK 周期。 对于 I ² S 或 LJ，与标准协议时序相比，左侧和右侧时隙开始会偏移 30 个 BCLK 周期。
1 1111 = 31d	与标准协议时序相比，时隙开始会偏移 31 个 BCLK 周期。 对于 I ² S 或 LJ，与标准协议时序相比，左侧和右侧时隙开始会偏移 31 个 BCLK 周期。

与标准协议时序中使用的默认 FSYNC 极性相比，该器件还能够反转帧同步引脚 FSYNC 的极性，用于传输音频数据。该功能可以使用 FSYNC_POL、P0_R7_D3 寄存器位来设置。同样，该器件可以反转位时钟引脚 BCLK 的极性，而这可以使用 BCLK_POL、P0_R7_D2 寄存器位来设置。

6.3.1.2.1 时分多路复用 (TDM) 音频接口

在 TDM 模式 (也称为 DSP 模式) 下，FSYNC 的上升沿会首先从时隙 0 数据开始数据传输。紧接着时隙 0 数据传输，会按顺序传输剩余的时隙数据。FSYNC 和每个数据位 (TX_OFFSET 等于 0 时，时隙 0 的 MSB 除外) 会在 BCLK 的上升沿传输。图 6-1 至图 6-4 展示了各种配置下 TDM 运行的协议时序。

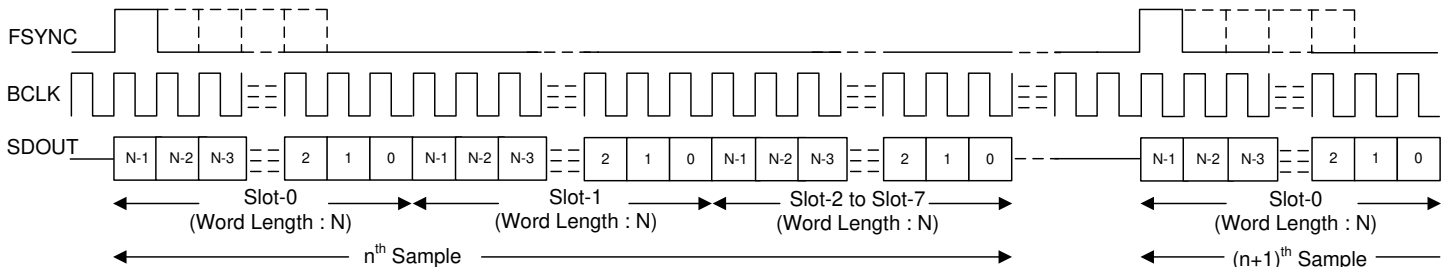


图 6-1. TDM 模式标准协议时序 (TX_OFFSET = 0)

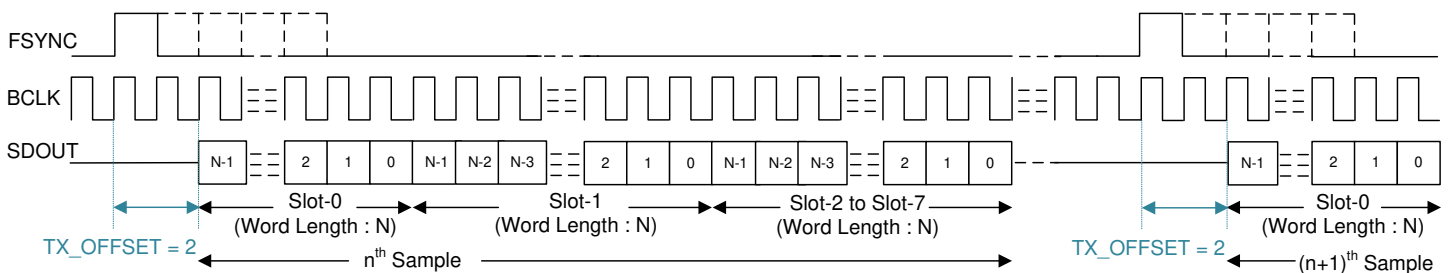


图 6-2. TDM 模式协议时序 (TX_OFFSET = 2)

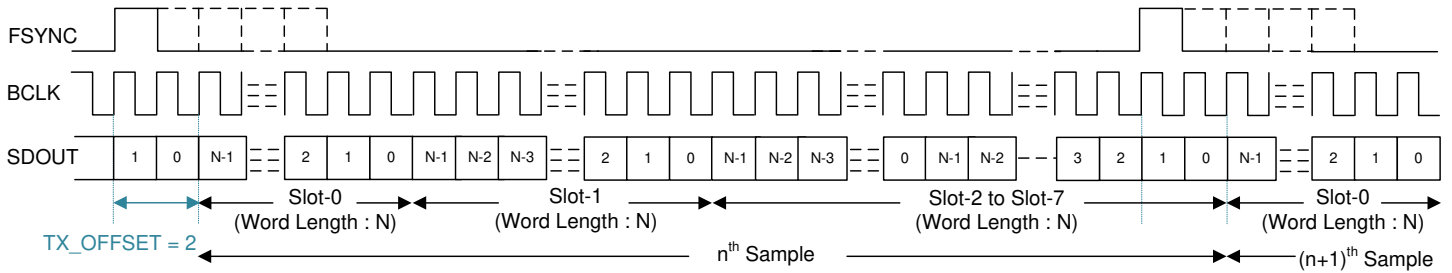


图 6-3. TDM 模式协议时序 (无空闲 BCLK 周期, TX_OFFSET = 2)

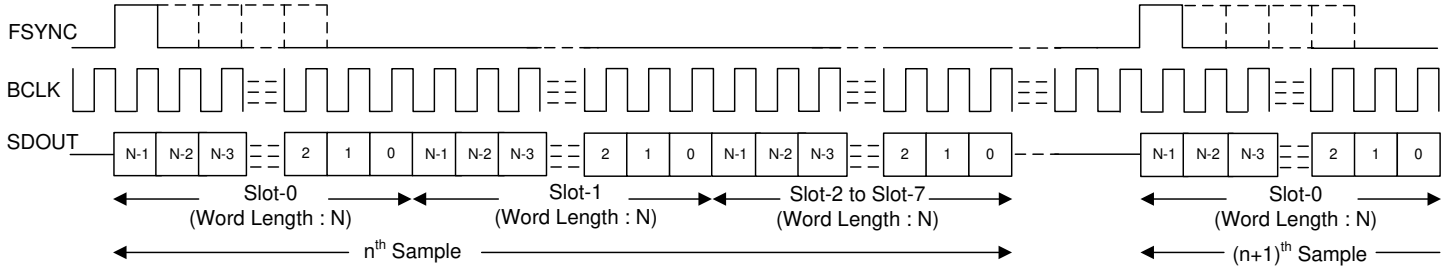
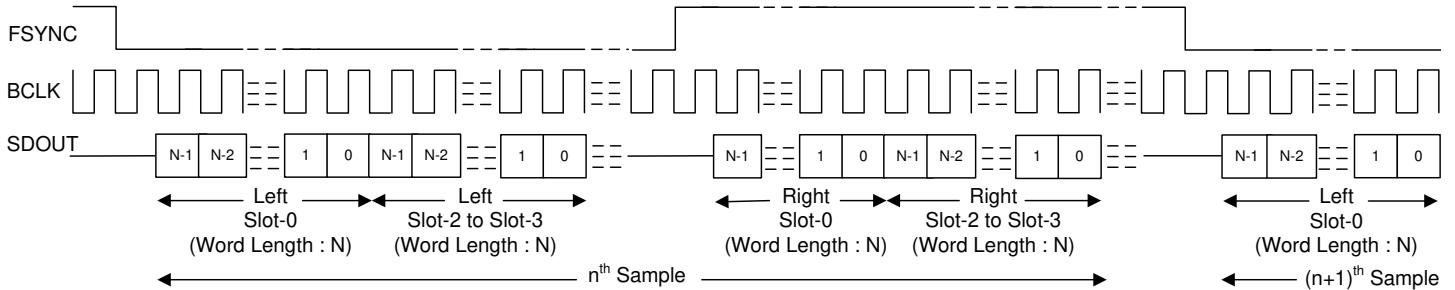


图 6-4. TDM 模式协议时序 (TX_OFFSET = 0 且 BCLK_POL = 1)

为了使音频总线在 TDM 模式下正常运行，每帧的位时钟数必须大于或等于活动输出通道数乘以输出通道数据的编程字长。该器件支持 FSYNC 作为具有 1 周期宽位时钟的脉冲，同时也支持倍数。对于更高 BCLK 频率的运行，建议使用 TX_OFFSET 值大于 0 的 TDM 模式。

6.3.1.2.2 IC 间音频 (I²S) 接口

标准 I²S 协议仅针对两个通道进行定义：左通道和右通道。该器件为多通道运行扩展了相同的协议时序。在 I²S 模式下，左时隙 0 的 MSB 会在 FSYNC 下降沿之后第二个周期中的 BCLK 下降沿上传输。紧接着左侧时隙 0 数据传输，剩余的左侧时隙数据按顺序传输。右时隙 0 的 MSB 会在 FSYNC 上升沿之后第二个周期中的 BCLK 下降沿上传输。紧接着右侧时隙 0 数据传输，剩余的右侧时隙数据按顺序传输。FSYNC 和每个数据位在 BCLK 的下降沿传输。图 6-5 至图 6-8 展示了各种配置下 I²S 运行的协议时序。

图 6-5. I²S 模式标准协议时序 (TX_OFFSET = 0)

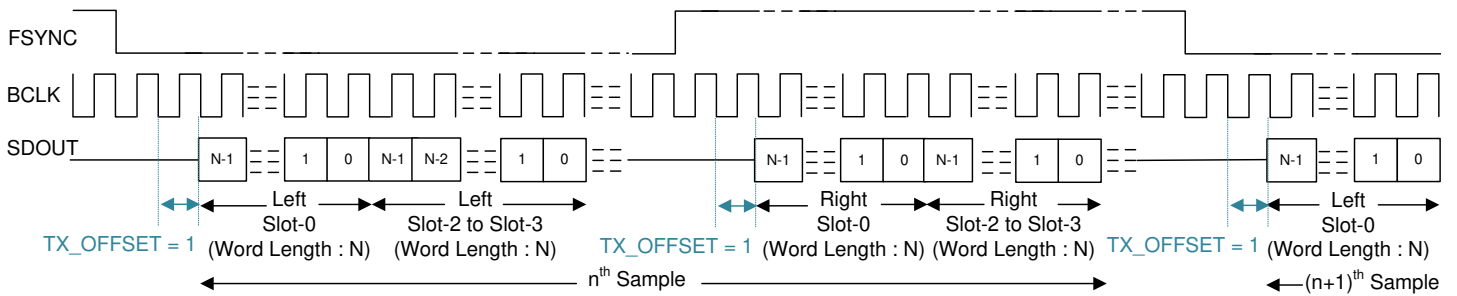


图 6-6. I²S 协议时序 (TX_OFFSET = 1)

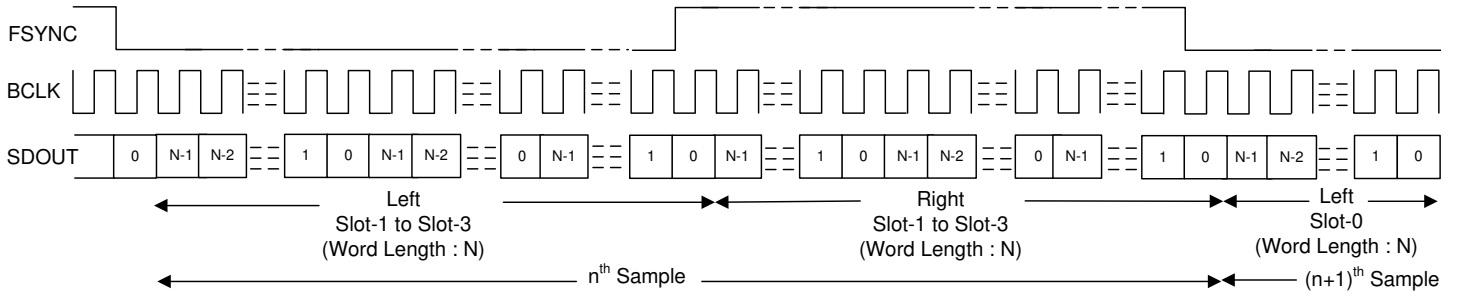


图 6-7. I²S 协议时序 (无空闲 BCLK 周期, TX_OFFSET = 0)

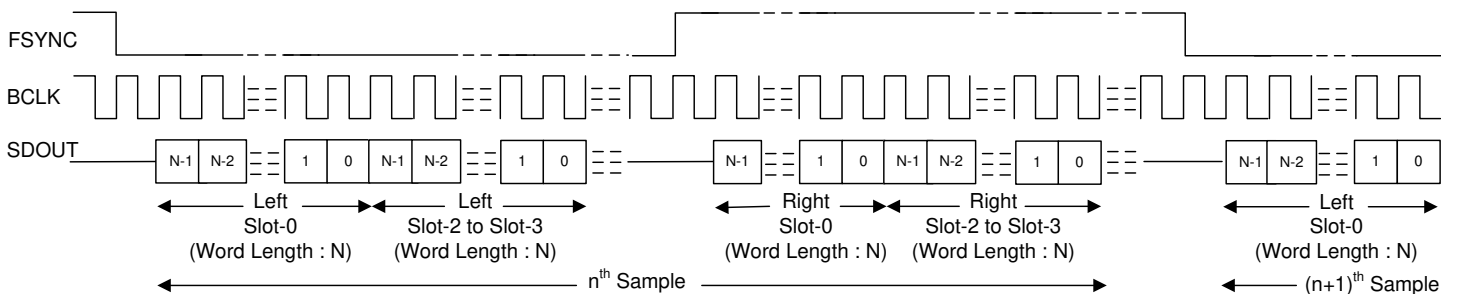


图 6-8. I²S 协议时序 (TX_OFFSET = 0 且 BCLK_POL = 1)

为了使音频总线在 I²S 模式下正常运行，每帧的位时钟数必须大于或等于活动输出通道的数量（包括左右时隙）乘以输出通道数据的编程字长。器件 FSYNC 低电平脉冲必须是大于或等于活动左时隙数量乘以所配置的数据字长的 BCLK 周期数。同样，FSYNC 高电平脉冲必须是大于或等于活动右时隙数量乘以所配置的数据字长的 BCLK 周期数。

6.3.1.2.3 左对齐(LJ) 接口

标准 LJ 协议仅针对两个通道进行定义：左通道和右通道。该器件为多通道运行扩展了相同的协议时序。在 LJ 模式下，左侧时隙 0 的 MSB 在 FSYNC 上升沿之后的同一 BCLK 周期内传输。后续的数据位都在 BCLK 的下降沿传输。紧接着左侧时隙 0 数据传输，剩余的左侧时隙数据按顺序传输。右侧时隙 0 的 MSB 在 FSYNC 下降沿之后的同一 BCLK 周期内传输。后续的数据位都在 BCLK 的下降沿传输。紧接着右侧时隙 0 数据传输，剩余的右侧时隙数据按顺序传输。FSYNC 在 BCLK 的下降沿传输。图 6-9 至图 6-12 展示了各种配置下 LJ 运行的协议时序。

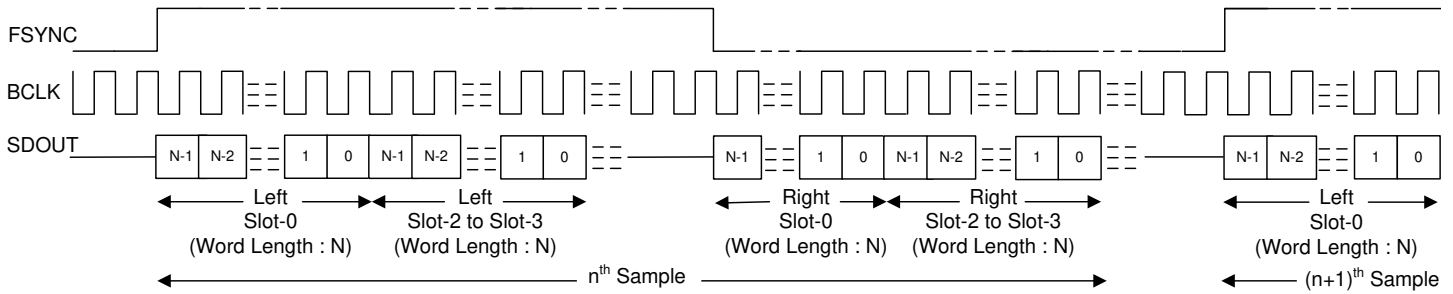


图 6-9. LJ 模式标准协议时序 (TX_OFFSET = 0)

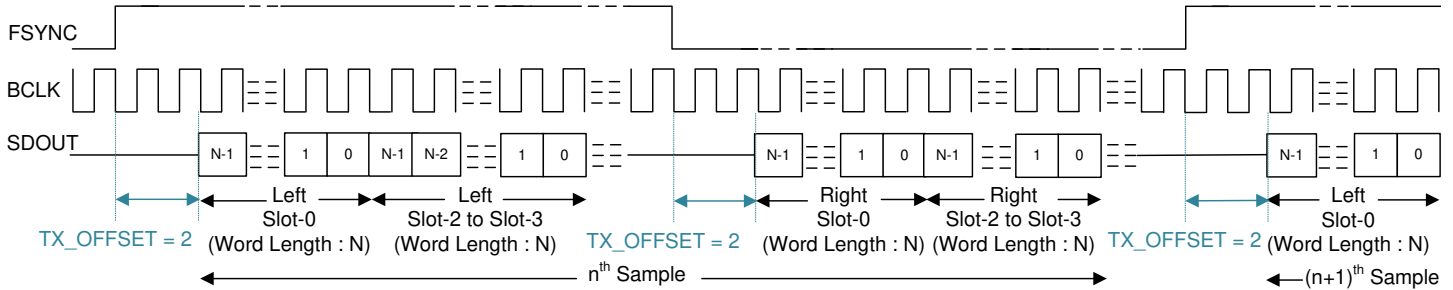


图 6-10. LJ 协议时序 (TX_OFFSET = 2)

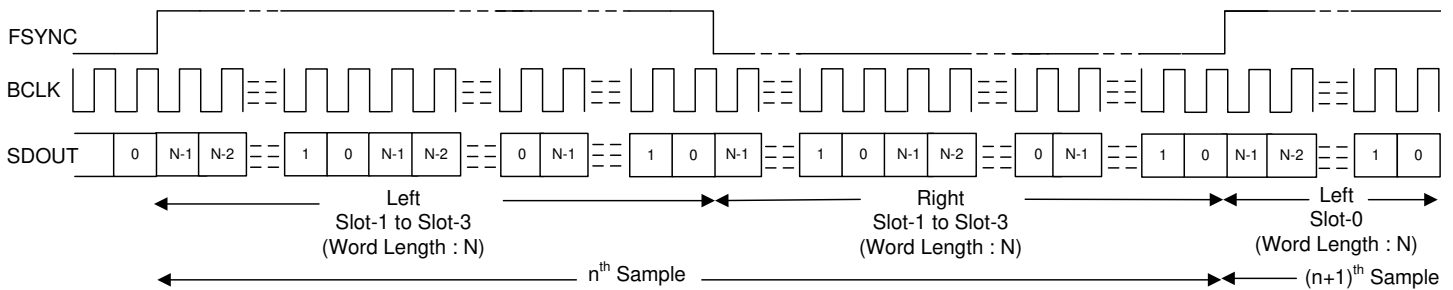


图 6-11. LJ 协议时序 (无空闲 BCLK 周期, TX_OFFSET = 0)

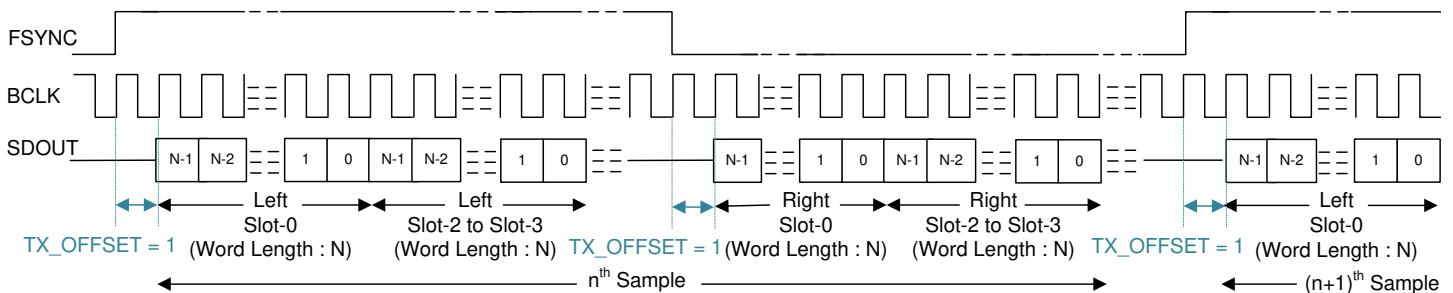


图 6-12. LJ 协议时序 (TX_OFFSET = 1 且 BCLK_POL = 1)

为了使音频总线在 LJ 模式下正常运行，每帧的位时钟数必须大于或等于活动输出通道的数量（包括左右时隙）乘以输出通道数据的编程字长。器件 FSYNC 高电平脉冲必须是大于或等于活动左时隙数量乘以所配置的数据字长的 BCLK 周期数。同样，FSYNC 低电平脉冲必须是大于或等于活动右时隙数量乘以所配置的数据字长的 BCLK 周期数。对于更高 BCLK 频率的运行，建议使用 TX_OFFSET 值大于 0 的 LJ 模式。

6.3.1.3 通过共享总线使用多个器件

该器件具有许多支持的功能和灵活选项，可在系统中用于通过共享单个公共 I²C 控制总线和音频串行接口总线无缝连接多个 PCMD3180 器件。这种架构使得能够在需要使用麦克风阵列进行波束形成操作、音频会议、噪声消除等的系统中实现多个应用。图 6-13 显示了多个 PCMD3180 器件共享控制总线和音频数据总线的配置图。

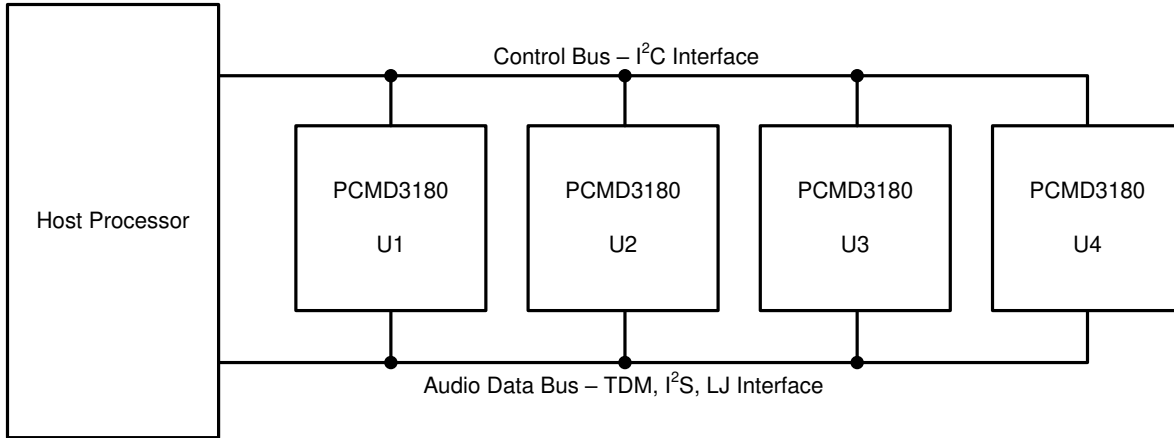


图 6-13. 多个 PCMD3180 器件具有共享控制和音频数据总线

PCMD3180 包含以下特性，用于通过共享总线实现多个器件的无缝连接和交互：

- 支持多达四个引脚可编程的 I²C 从器件地址
- I²C 广播同时写入 (或触发) 所有 PCMD3180 器件
- 支持多达 64 个用于音频串行接口的配置输出通道时隙
- 针对器件中未使用的音频数据时隙提供三态特性 (具有启用和禁用)
- 支持总线保持器特性 (具有启用和禁用)，以保持音频总线上最后驱动的值
- GPIO1 或 GPOx 引脚可配置为音频串行接口的辅助输出数据通道
- GPIO1 或 GPIx 引脚可用于多个 PCMD3180 器件的菊花链配置
- 支持一个 BCLK 周期数据锁存时序，以降低高速接口的时序要求
- 提供音频串行接口的可编程主器件和从器件选项
- 能够同步多个器件，来满足不同器件的同步采样要求

该系统还可以通过共享单个公共 I²C 控制总线和音频串行接口总线来连接多个 PCMD3180 器件与 TLV320ADCx140 器件。有关更多详细信息，请参阅[具有共享 TDM 和 I²C 总线的多个 TLV320ADCx140 器件应用手册](#)。

6.3.2 锁相环 (PLL) 和时钟生成

该器件具有智能自动配置模块，可生成 PDM 时钟生成和用于信号处理的数字滤波器引擎所需的所有必要内部时钟。该配置通过监测音频总线上 FSYNC 和 BCLK 信号的频率来完成。

该器件支持 (FSYNC 信号频率的) 各种输出数据采样速率和 BCLK 与 FSYNC 之比，以便在内部配置所有时钟分频器 (包括 PLL 配置) ，而无需主机编程。表 6-6 和表 6-7 列出了支持的 FSYNC 和 BCLK 频率。

表 6-6. 支持的 FSYNC (48kHz 的倍数或约数) 和 BCLK 频率

BCLK 与 FSYNC 之比	BCLK (MHz)								
	FSYNC (8kHz)	FSYNC (16kHz)	FSYNC (24kHz)	FSYNC (32kHz)	FSYNC (48kHz)	FSYNC (96kHz)	FSYNC (192kHz)	FSYNC (384kHz)	FSYNC (768kHz)
16	保留	0.256	0.384	0.512	0.768	1.536	3.072	6.144	12.288
24	保留	0.384	0.576	0.768	1.152	2.304	4.608	9.216	18.432
32	0.256	0.512	0.768	1.024	1.536	3.072	6.144	12.288	24.576
48	0.384	0.768	1.152	1.536	2.304	4.608	9.216	18.432	保留
64	0.512	1.024	1.536	2.048	3.072	6.144	12.288	24.576	保留
96	0.768	1.536	2.304	3.072	4.608	9.216	18.432	保留	保留
128	1.024	2.048	3.072	4.096	6.144	12.288	24.576	保留	保留
192	1.536	3.072	4.608	6.144	9.216	18.432	保留	保留	保留
256	2.048	4.096	6.144	8.192	12.288	24.576	保留	保留	保留
384	3.072	6.144	9.216	12.288	18.432	保留	保留	保留	保留
512	4.096	8.192	12.288	16.384	24.576	保留	保留	保留	保留
1024	8.192	16.384	24.576	保留	保留	保留	保留	保留	保留
2048	16.384	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留

表 6-7. 支持的 FSYNC (44.1kHz 的倍数或约数) 和 BCLK 频率

BCLK 与 FSYNC 之比	BCLK (MHz)								
	FSYNC (7.35kHz)	FSYNC (14.7kHz)	FSYNC (22.05kHz)	FSYNC (29.4kHz)	FSYNC (44.1kHz)	FSYNC (88.2kHz)	FSYNC (176.4kHz)	FSYNC (352.8kHz)	FSYNC (705.6kHz)
16	保留	保留	0.3528	0.4704	0.7056	1.4112	2.8224	5.6448	11.2896
24	保留	0.3528	0.5292	0.7056	1.0584	2.1168	4.2336	8.4672	16.9344
32	保留	0.4704	0.7056	0.9408	1.4112	2.8224	5.6448	11.2896	22.5792
48	0.3528	0.7056	1.0584	1.4112	2.1168	4.2336	8.4672	16.9344	保留
64	0.4704	0.9408	1.4112	1.8816	2.8224	5.6448	11.2896	22.5792	保留
96	0.7056	1.4112	2.1168	2.8224	4.2336	8.4672	16.9344	保留	保留
128	0.9408	1.8816	2.8224	3.7632	5.6448	11.2896	22.5792	保留	保留
192	1.4112	2.8224	4.2336	5.6448	8.4672	16.9344	保留	保留	保留
256	1.8816	3.7632	5.6448	7.5264	11.2896	22.5792	保留	保留	保留
384	2.8224	5.6448	8.4672	11.2896	16.9344	保留	保留	保留	保留
512	3.7632	7.5264	11.2896	15.0528	22.5792	保留	保留	保留	保留
1024	7.5264	15.0528	22.5792	保留	保留	保留	保留	保留	保留
2048	15.0528	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留

状态寄存器 ASI_STS (P0_R21) 捕获 FSYNC 频率和 BCLK 与 FSYNC 之比的器件自动检测结果。如果器件找到任何不受支持的 FSYNC 频率和 BCLK 与 FSYNC 之比组合，器件会生成 ASI 时钟错误中断，并相应地使录音通道静音。

该器件使用集成的低抖动锁相环 (PLL) 来生成 PDM 时钟生成和数字滤波器引擎以及其他控制块所需的内部时钟。该器件还支持使用 BCLK、GPIO1 或 GPIOx 引脚（作为 MCLK）作为音频时钟源，而无需使用 PLL，从而降低功耗。但是，PDM 麦克风性能可能会因外部时钟源的抖动而下降，如果外部音频时钟源频率不够高，则可能无法始终支持某些处理功能。因此，TI 建议在高性能应用中使用 PLL。[不同使用场景下的 TLV320ADCx140 功耗矩阵应用手册](#) 讨论了有关如何在低功耗模式下不使用 PLL 时配置和使用器件的更多细节和信息。

该器件还支持使用 GPIO1 或 GPIOx 引脚（作为 MCLK）作为基准输入时钟源来实现音频总线主模式运行，并支持各种灵活选项和各种系统时钟。有关主模式配置和运行的更多细节和信息，请参阅[配置和操作 TLV320ADCx140 作为音频总线主器件应用手册](#)。

音频总线时钟错误检测和自动检测功能会自动生成所有内部时钟，但可以分别使用 ASI_ERR (P0_R9_D5) 和 AUTO_CLK_CFG (P0_R19_D6) 寄存器位来禁用。在系统中，该禁用功能可用于支持自动检测方案未涵盖的自定义时钟频率。对于此类应用用例，必须注意确保多个时钟分频器均已正确配置。因此，TI 建议使用 PPC3 GUI 进行器件配置设置；有关更多详细信息，请参阅[ADCx140EVM-PDK 用户指南](#)和[适用于音频系统设计和开发的 PurePath™ 控制台图形开发套件](#)。

6.3.3 基准电压

PCMD3180 通过在内部生成低噪声基准电压来实现低噪声性能。该基准电压是使用具有高 PSRR 性能的带隙电路生成的，必须使用连接在 VREF 引脚和模拟地 (AVSS) 之间的 1μF 电容器进行外部滤波。

可以使用 P0_R59_D[1:0] 寄存器位配置该基准电压的值，并且必须根据系统中可用的 AVDD 电源电压将其设置为适当的值。默认 VREF 值设置为 2.75V，这要求该模式的最低 AVDD 电压为 3V。[表 6-8](#) 列出了支持的各种 VREF 设置以及该配置所需的 AVDD 范围。

表 6-8. VREF 可编程设置

P0_R59_D[1:0] : VREF_SEL[1:0]	VREF 输出电压	AVDD 范围要求
00 (默认值)	2.75V	3V 至 3.6V
01	2.5V	2.8V 至 3.6V
10	1.375V	1.7V 至 1.9V
11	保留	保留

为了实现低功耗，该音频基准块会按[睡眠模式或软件关断](#)部分中所述断电。退出睡眠模式时，音频基准模块使用内部快速充电方案上电，而 VREF 引脚在稳定时间（与 VREF 引脚上的去耦电容器有关）后稳定到稳态电压。使用 1μF 去耦电容器时，该时间大约等于 3.5ms。如果在 VREF 引脚上使用更高值的去耦电容器，则必须使用 VREF_QCHG (P0_R2_D[4:3]) 寄存器位重新配置快速充电设置，这些位支持 3.5ms（默认值）、10ms、50ms 或 100ms 的选项。

6.3.4 麦克风偏置

该器件集成了一个内置低噪声可编程麦克风偏置引脚，可在系统中用于为 MEMS 数字麦克风提供电源。MICBIAS 引脚必须连接到外部 1 μ F 电容器，该电容器连接到模拟地 (AVSS)。MICBIAS 引脚支持高达 20mA 的负载电流，可用于多个麦克风。当使用该 MICBIAS 引脚对多个麦克风进行偏置或供电时，请避免在用于 MICBIAS 连接的电路板布局布线上出现任何公共阻抗，以尽可能地减小麦克风之间的耦合。在系统中，如果 MICBIAS 引脚用作数字麦克风的电源，则 TI 建议使用 MICBIAS 配置作为 AVDD，以便数字麦克风的 PDMCLKx 和 PDMDINx 信号可以直接连接到 PCMD3180，而无需使用任何外部电平转换器。表 6-9 展示了可用的麦克风偏置可编程选项。

表 6-9. MICBIAS 可编程设置

P0_R59_D[6:4] : MBIAS_VAL[2:0]	P0_R59_D[1:0] : VREF_SEL[1:0]	MICBIAS 输出电压
000 (默认值)	00 (默认值)	2.75V (与 VREF 输出相同)
	01	2.5V (与 VREF 输出相同)
	10	1.375V (与 VREF 输出相同)
001 至 101	XX	保留 (不使用这些设置)
110	XX	与 AVDD 相同
111	XX	保留 (不使用此设置)

通过配置 MICBIAS_PDZ、P0_R117_D7 寄存器位可以打开或关闭 (默认) 麦克风偏置输出。此外，该器件还提供配置 GPIO1 或 GPIx 引脚的选项，以直接控制麦克风偏置输出的打开或关闭。该功能对于直接控制麦克风非常有用，无需主机进行 I²C 或 SPI 通信。如果 GPIO1 或 GPIx 引脚配置为打开或关闭麦克风偏置，则 MICBIAS_PDZ (P0_R117_D7) 寄存器位值将被忽略。

6.3.5 数字 PDM 麦克风录音通道

该器件可连接多达 8 个数字脉冲密度调制 (PDM) 麦克风进行同步转换，并使用高阶高性能抽取滤波器生成脉冲编码调制 (PCM) 输出数据，这些数据可以使用时分多路复用 (TDM)、I²S 或左对齐 (LJ) 音频格式，通过音频串行接口传输到主机。

该器件在内部生成 PCMCLK，其频率可使用 PDMCLK_DIV[1:0]、P0_R31_D[1:0] 寄存器位编程为 6.144MHz、3.072MHz、1.536MHz 或 768kHz (输出数据采样速率为 48kHz 的倍数或约数时)，或者 5.6448MHz、2.8224MHz、1.4112MHz 或 705.6kHz (输出数据采样速率为 44.1kHz 的倍数和约数时)。PDMCLK 可路由到 PDMCLKx_GPOx 引脚，连接外部数字麦克风设备。该器件还支持控制寄存器，以独立配置要使用上升沿或下降沿锁存的每个通道 PDMINx 数据。图 6-14 展示了数字 PDM 麦克风的连接图。

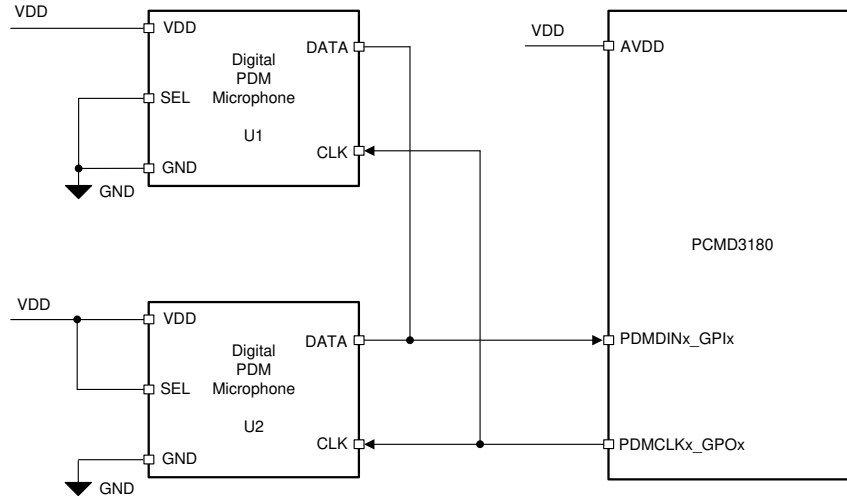


图 6-14. 数字 PDM 麦克风与 PCMD3180 的连接图

外部数字麦克风设备的一位输出可以连接到 GPIx 引脚。该单一数据线路可由两个数字麦克风共享，以将数据放置在 PDMCLK 的相反边沿上。在内部，该器件根据 P0_R32_D[7:4] 中设置的配置寄存器位，在 PDMCLK 的上升沿或下降沿锁存数据的稳定值。图 6-15 展示了数字 PDM 麦克风接口时序图。

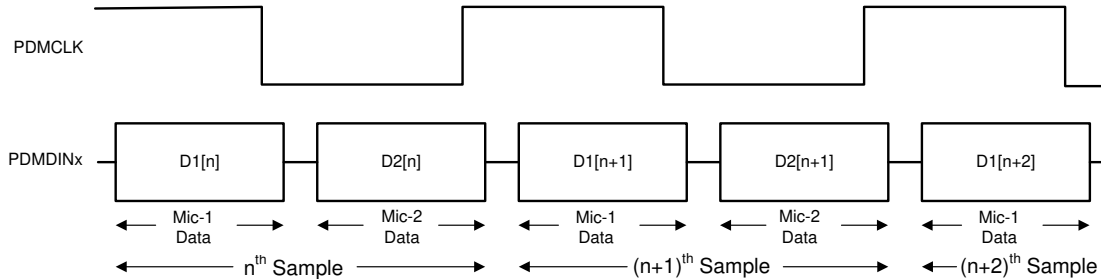


图 6-15. 数字 PDM 麦克风协议时序图

6.3.6 信号链处理

PCMD3180 信号链由高性能、低功耗、高度灵活且可编程的数字处理块组成。高性能和灵活性与紧凑的封装相结合，使得 PCMD3180 非常适合需要多通道音频采集的各种终端设备 and 应用。图 6-16 展示了一个概念方框图，其中突出显示了信号链中使用的各种构建块以及这些块在信号链中的交互方式。

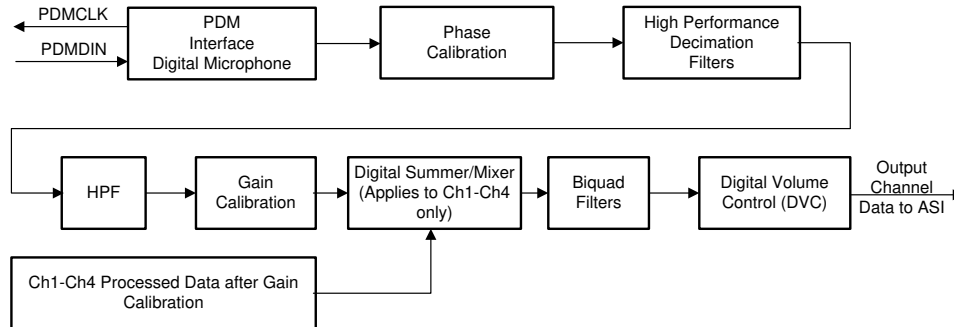


图 6-16. 信号链处理流程图

该器件支持多达八个数字 PDM 麦克风录音通道同时运行。信号链包含各种高度可编程的数字处理块，例如相位校准、增益校准、高通滤波器、数字加法器或混频器、双二阶滤波器和音量控制。本节将进一步讨论这些处理块的详细信息。图 6-16 的信号链方框图中的通道 1 至 4 与本节中所述相同，不过，通道 5 至 8 不支持数字加法器或混频器选项。

可使用 IN_CH_EN (P0_R115) 寄存器启用或禁用所需的录音输入通道，并可使用 ASI_OUT_EN (P0_R116) 寄存器启用或禁用音频串行接口的输出通道。通常，该器件支持所有活动通道同时上电和断电，以进行同步录制。但是，根据应用需求，如果某些通道必须在另一个通道录音处于开启状态时动态上电或断电，则可以通过将 DYN_CH_PUPD_EN (P0_R117_D4) 寄存器位设置为 1'b1 来支持该用例，但不在该运行模式下断电通道 1。

该器件支持高达 80kHz 的输入信号带宽，这允许使用 176.4kHz (或更高) 采样速率来录制高频非音频信号。

对于 48kHz 或更低的输出采样速率，该器件支持用于 8 通道录音的所有功能和各种可编程处理块。不过，对于高于 48kHz 的输出采样速率，支持的同时通道录音数量和双二阶滤波器数量等都存在限制。有关更多详细信息，请参阅 [TLV320ADCx140 采样速率和受支持的可编程处理块应用手册](#)。

6.3.6.1 可编程数字音量控制

该器件具有可编程数字音量控制功能，其范围为 -100dB 至 27dB (步长为 0.5dB)，并提供通道录音静音选项。在通道上电并录音期间，可以动态更改数字音量控制值。在音量控制变化期间，内部使用软调高或调低音量功能来避免任何可闻失真。可以使用 DISABLE_SOFT_STEP (P0_R108_D4) 寄存器位来完全禁用软步进。

每个输出通道 (包括数字麦克风录音通道) 都具有独立的数字音量控制设置。不过，该器件还支持使用通道 1 数字音量控制设置将所有通道的音量控制设置组合在一起的选项，而无论通道 1 是通电还是断电。可以使用 DVOL_GANG (P0_R108_D7) 寄存器位来启用该组合。

表 6-10 展示了可用于数字音量控制的可编程选项。

表 6-10. 数字音量控制 (DVC) 可编程设置

P0_R62_D[7:0] : CH1_DVOL[7:0]	输出通道 1 的 DVC 设置
0000 0000 = 0d	输出通道 1 DVC 设置为静音
0000 0001 = 1d	输出通道 1 DVC 设置为 -100dB
0000 0010 = 2d	输出通道 1 DVC 设置为 -99.5dB
0000 0011 = 3d	输出通道 1 DVC 设置为 -99dB
...	...
1100 1000 = 200d	输出通道 1 DVC 设置为 -0.5dB
1100 1001 = 201d (默认值)	输出通道 1 DVC 设置为 0dB

表 6-10. 数字音量控制 (DVC) 可编程设置 (续)

P0_R62_D[7:0] : CH1_DVOL[7:0]	输出通道 1 的 DVC 设置
1100 1010 = 202d	输出通道 1 DVC 设置为 0.5dB
...	...
1111 1101 = 253d	输出通道 1 DVC 设置为 26dB
1111 1110 = 254d	输出通道 1 DVC 设置为 26.5dB
1111 1111 = 255d	输出通道 1 DVC 设置为 27dB

同样，输出通道 2 至通道 8 的数字音量控制设置可以分别使用 CH2_DVOL (P0_R67) 至 CH8_DVOL (P0_R97) 寄存器位进行配置。

当该通道上电时，内部数字处理引擎会将音量从静音级别软斜升至编程的音量级别，当该通道断电时，内部数字处理引擎会将音量从编程的音量软斜降至静音。这种音量软步进是为了防止录音通道突然上电和断电。也可以使用 DISABLE_SOFT_STEP (P0_R108_D4) 寄存器位来完全禁用该功能。

6.3.6.2 可编程通道增益校准

除了可编程通道增益和数字音量外，该器件还提供可编程通道增益校准。每个通道的增益能够以 0.1dB 的步长进行精细校准或调整，增益误差范围为 -0.8dB 至 0.7dB。当尝试匹配外部元件和麦克风灵敏度导致的通道间增益时，此调整非常有用。该功能与常规数字音量控制相结合，可以在宽增益误差范围内实现所有通道上的增益匹配，分辨率为 0.1dB。表 6-11 展示了可用于通道增益校准的可编程选项。

表 6-11. 通道增益校准可编程设置

P0_R63_D[7:4] : CH1_GCAL[3:0]	输入通道 1 的通道增益校准设置
0000 = 0d	输入通道 1 增益校准设置为 -0.8dB
0001 = 1d	输入通道 1 增益校准设置为 -0.7dB
...	...
1000 = 8d (默认值)	输入通道 1 增益校准设置为 0dB
...	...
1110 = 14d	输入通道 1 增益校准设置为 0.6dB
1111 = 15d	输入通道 1 增益校准设置为 0.7dB

同样，可以分别使用 CH2_GCAL (P0_R68) 至 CH8_GCAL (P0_R98) 寄存器位来配置输入通道 2 至通道 8 的通道增益校准设置。

6.3.6.3 可编程通道相位校准

除了增益校准外，每个通道的相位延迟可进行精细校准或调整，步长为一个调制器时钟周期，相位误差的周期范围为 0 至 255。调制器时钟为 6.144MHz (输出数据采样速率为 48kHz 的倍数或约数) 或 5.6448MHz (输出数据采样速率为 44.1kHz 的倍数或约数)，与数字麦克风使用的 PDMCLK 频率无关。对于许多必须在每个通道之间以高分辨率进行相位匹配的应用 (包括由外部元件或麦克风导致的任何通道间相位不匹配)，该功能非常有用。表 6-12 显示了通道相位校准的可用可编程选项。

表 6-12. 通道相位校准可编程设置

P0_R64_D[7:0] : CH1_PCAL[7:0]	输入通道 1 的通道相位校准设置
0000 0000 = 0d (默认值)	输入通道 1 相位校准，无延迟
0000 0001 = 1d	输入通道 1 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期
0000 0010 = 2d	输入通道 1 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期
...	...
1111 1110 = 254d	输入通道 1 相位校准延迟设置为 254 个调制器时钟周期
1111 1111 = 255d	输入通道 1 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

同样，可以分别使用 CH2_PCAL (P0_R69) 到 CH8_PCAL (P0_R99) 寄存器位来配置输入通道 2 到通道 8 的通道相位校准设置。

6.3.6.4 可编程数字高通滤波器

为了去除直流偏移分量并衰减录音数据中不需要的低频噪声成分，该器件支持可编程高通滤波器 (HPF)。HPF 不是独立于通道的滤波器设置，而是全局适用于所有通道。该 HPF 使用一阶无限脉冲响应 (IIR) 滤波器构建，并具有足够高的效率来滤除信号中可能的直流分量。表 6-13 展示了可用的预定义 -3dB 截止频率，该频率可使用 P0_R107 的 HPF_SEL[1:0] 寄存器位进行设置。此外，为了针对特定应用实现自定义的 -3dB 截止频率，该器件还允许在 HPF_SEL[1:0] 寄存器位设置为 2'b00 时对一阶 IIR 滤波器系数进行编程。图 6-17 展示了 HPF 滤波器的频率响应图。

表 6-13. HPF 可编程设置

P0_R107_D[1:0] : HPF_SEL[1:0]	-3dB 截止频率设置	16kHz 采样速率下截止频率为 -3dB	48kHz 采样速率下 截止频率为 -3dB
00	可编程一阶 IIR 滤波器	可编程一阶 IIR 滤波器	可编程一阶 IIR 滤波器
01 (默认值)	$0.00025 \times f_s$	4Hz	12Hz
10	$0.002 \times f_s$	32Hz	96Hz
11	$0.008 \times f_s$	128Hz	384Hz

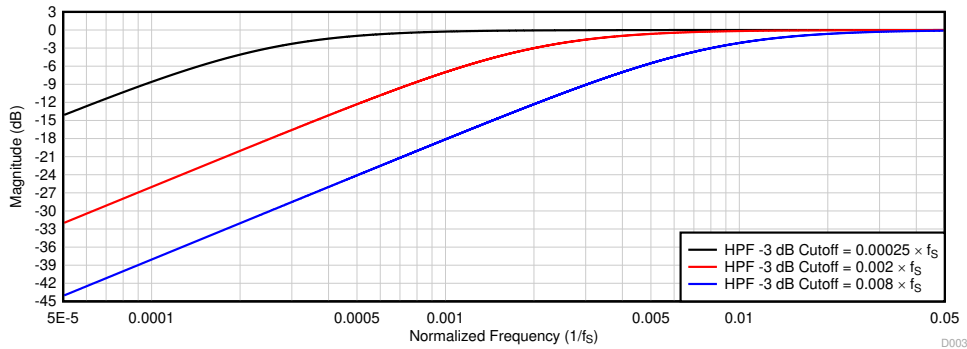


图 6-17. HPF 滤波器频率响应图

方程式 1 给出了一阶可编程 IIR 滤波器的传递函数：

$$H(z) = \frac{N_0 + N_1 z^{-1}}{2^{31} - D_1 z^{-1}} \quad (1)$$

对于具有默认系数的该一阶可编程 IIR 滤波器，其频率响应在增益为 0dB (全通滤波器) 时是平坦的。主机器件可以通过对表 6-14 中的 IIR 系数进行编程来覆盖频率响应，从而实现高通滤波或任何其他必要滤波所需的频率响应。如果 HPF_SEL[1:0] 设置为 2'b00，则主机器件必须写入这些系数值以实现所需的频率响应，然后再对任何 PDM 通道上电以进行录音。这些可编程系数是 32 位二进制补码数。表 6-14 展示了一阶 IIR 滤波器的滤波器系数。

表 6-14. 一阶 IIR 滤波器系数

滤波器	滤波器系数	默认系数值	系数寄存器映射
可编程一阶 IIR 滤波器 (可分配至 HPF 或任何其他所需滤波器)	N_0	0x7FFFFFFF	P4_R72R75
	N_1	0x00000000	P4_R76R79
	D_1	0x00000000	P4_R80R83

6.3.6.5 可编程数字双二阶滤波器

该器件支持多达 12 个可编程数字双二阶滤波器。这些高效滤波器可实现所需的频率响应。在数字信号处理中，数字双二阶滤波器是具有两个极点和两个零点的二阶递归线性滤波器。方程式 2 给出了每个双二阶滤波器的传递函数：

$$H(z) = \frac{N_0 + 2N_1z^{-1} + N_2z^{-2}}{2^{31} - 2D_1z^{-1} - D_2z^{-2}} \quad (2)$$

对于具有默认系数的双二阶滤波器部分，其频率响应在增益为 0dB（全通滤波器）时是平坦的。主机器件可以通过对双二阶系数进行编程来覆盖频率响应，从而实现低通、高通或任何其他必要频率整形所需的频率响应。混频器操作的可编程系数可在以下部分找到：[可编程系数寄存器：页面 = 0x02](#) 和 [可编程系数寄存器：页面 = 0x03](#)。如果需要双二阶滤波，那么主机器件必须先写入这些系数值，然后再为任何 PDM 通道上电以进行录音。这些可编程系数是 32 位二进制补码数。如表 6-15 所述，可以根据 P0_R108 的 BIQUAD_CFG[1] 寄存器设置为每个输出通道分配这些双二阶滤波器。通过将 BIQUAD_CFG[1:0] 设置为 2'b00，会禁用所有录音通道的双二阶滤波，并且如果系统应用不需要额外的滤波，则主机器件可以选择该设置。有关更多详细信息，请参阅 [TLV320ADCx140 可编程双二阶滤波器配置和应用应用手册](#)。

表 6-15. 双二阶滤波器在记录输出通道中的分配

可编程双二阶滤波器	使用 P0_R108_D[6:5] 寄存器设置的记录输出通道分配		
	BIQUAD_CFG[1:0] = 2'b01 (每通道 1 个双二阶滤波器)	BIQUAD_CFG[1:0] = 2'b10 (默认值) (每通道 2 个双二阶滤波器)	BIQUAD_CFG[1:0] = 2'b11 (每通道 3 个双二阶滤波器)
	支持全部 8 个通道	支持多达 6 个通道	支持多达 4 个通道
双二阶滤波器 1	分配至输出通道 1	分配至输出通道 1	分配至输出通道 1
双二阶滤波器 2	分配至输出通道 2	分配至输出通道 2	分配至输出通道 2
双二阶滤波器 3	分配至输出通道 3	分配至输出通道 3	分配至输出通道 3
双二阶滤波器 4	分配至输出通道 4	分配至输出通道 4	分配至输出通道 4
双二阶滤波器 5	未使用	分配至输出通道 1	分配至输出通道 1
双二阶滤波器 6	未使用	分配至输出通道 2	分配至输出通道 2
双二阶滤波器 7	未使用	分配至输出通道 3	分配至输出通道 3
双二阶滤波器 8	未使用	分配至输出通道 4	分配至输出通道 4
双二阶滤波器 9	分配至输出通道 5	分配至输出通道 5	分配至输出通道 1
双二阶滤波器 10	分配至输出通道 6	分配至输出通道 6	分配至输出通道 2
双二阶滤波器 11	分配至输出通道 7	分配至输出通道 5	分配至输出通道 3
双二阶滤波器 12	分配至输出通道 8	分配至输出通道 6	分配至输出通道 4

表 6-16 所示为寄存器空间中的双二阶滤波器系数映射。

表 6-16. 双二阶滤波器系数寄存器映射

可编程双二阶滤波器	双二阶滤波器系数寄存器映射	可编程双二阶滤波器	双二阶滤波器系数寄存器映射
双二阶滤波器 1	P2_R8R27	双二阶滤波器 7	P3_R8R27
双二阶滤波器 2	P2_R28R47	双二阶滤波器 8	P3_R28R47
双二阶滤波器 3	P2_R48R67	双二阶滤波器 9	P3_R48R67
双二阶滤波器 4	P2_R68R87	双二阶滤波器 10	P3_R68R87
双二阶滤波器 5	P2_R88R107	双二阶滤波器 11	P3_R88R107
双二阶滤波器 6	P2_R108R127	双二阶滤波器 12	P3_R108R127

6.3.6.6 可编程通道加法器和数字混频器

如果应用所需的 SNR 高于每个通道支持的 SNR，可以使用器件数字求和模式。在该模式下，数字录音数据会以相等的权重因子在通道上求和，这有助于降低等效录音噪声。表 6-17 列出了通道求和模式可用的配置设置。

表 6-17. 通道求和模式可编程设置

P0_R107_D[3:2] : CH_SUM[2:0]	输入通道的通道加法模式	SNR 和动态范围提升
00 (默认值)	通道求和模式禁用	不适用
01	输出通道 1 = (输入通道 1 + 输入通道 2) / 2	SNR 和动态范围提升 3dB
	输出通道 2 = (输入通道 1 + 输入通道 2) / 2	
	输出通道 3 = (输入通道 3 + 输入通道 4) / 2	SNR 和动态范围提升 3dB
	输出通道 4 = (输入通道 3 + 输入通道 4) / 2	
10	输出通道 1 = (输入通道 1 + 输入通道 2 + 输入通道 3 + 输入通道 4) / 4	SNR 和动态范围提升 6dB
	输出通道 2 = (输入通道 1 + 输入通道 2 + 输入通道 3 + 输入通道 4) / 4	
	输出通道 3 = (输入通道 1 + 输入通道 2 + 输入通道 3 + 输入通道 4) / 4	
	输出通道 4 = (输入通道 1 + 输入通道 2 + 输入通道 3 + 输入通道 4) / 4	
11	保留 (不使用此设置)	不适用

该器件还支持完全可编程的混频器功能，该功能可以将各种输入通道与自定义可编程比例因子进行混频，以生成最终输出通道。可编程混频器功能仅在 CH_SUM[2:0] 设置为 2'b00 时可用。只有输入通道 1 至通道 4 支持混频器功能。图 6-18 所示的方框图描述了混频器 1 用于生成输出通道 1 的操作。混频器操作的可编程系数可在以下部分找到：[可编程系数寄存器：页面 = 0x04](#)。所有混频器系数均为使用 1.31 数字格式的 32 位二进制补码数字。值 0x7FFFFFFF 相当于 +1 (0dB 增益)，值 0x00000000 相当于静音 (零数据)，这两者之间的任何值都设置混频器衰减 (使用 [方程式 3](#) 计算)。如果 MSB 设置为“1”，则衰减保持不变，但信号相位反转。

$$\text{hex2dec (value)} / 2^{31} \tag{3}$$

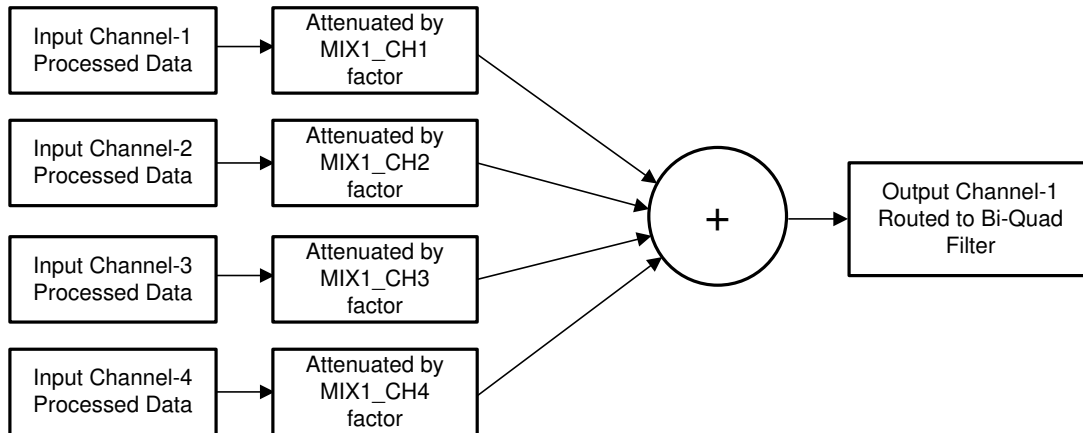


图 6-18. 可编程数字混频器方框图

混频器 2、混频器 3 和混频器 4 会执行类似的混频器操作，以分别生成输出通道 2、通道 3 和通道 4。

6.3.6.7 可配置数字抽取滤波器

器件录音通道包括一个内置的高动态范围数字抽取滤波器，用于处理来自数字麦克风的过采样 PDM 数据流，从而与 FS_{SYNC} 速率相同的奈奎斯特采样速率生成数字数据。根据目标应用所需的频率响应、群延迟和相位线性度要求，可以从三种不同的类型中选择抽取滤波器。可以通过配置 DECI_FILT、P0_R107_D[5:4] 寄存器位来选择抽取滤波器选项。表 6-18 展示了录音通道抽取滤波器模式选择的配置寄存器设置。

表 6-18. 录音通道的抽取滤波器模式选择

P0_R107_D[5:4] : DECI_FILT[1:0]	抽取滤波器模式选择
00 (默认值)	线性相位滤波器用于抽取
01	低延时滤波器用于抽取
10	超低延时滤波器用于抽取
11	保留 (不使用此设置)

6.3.6.7.1 线性相位滤波器

线性相位抽取滤波器是器件设置的默认滤波器，可用于需要在滤波器通带规格范围内具有良好线性相位和零相位偏差的所有应用。本节列出了所有受支持输出采样速率的滤波器性能规格和各种图。

6.3.6.7.1.1 采样速率：8kHz 或 7.35kHz

图 6-19 和图 6-20 分别展示了采样速率为 8 kHz 或 7.35 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-19 列出了采样速率为 8kHz 或 7.35kHz 时抽取滤波器的规格。

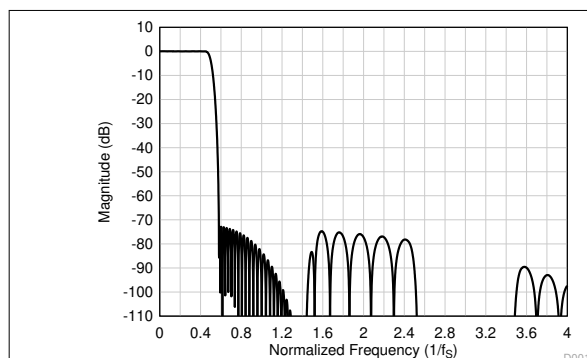


图 6-19. 线性相位抽取滤波器幅度响应

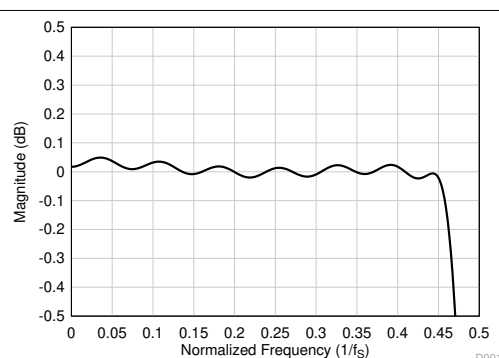


图 6-20. 线性相位抽取滤波器通带纹波

表 6-19. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	72.7			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	81.2			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		17.1		$1/f_s$

6.3.6.7.1.2 采样速率：16kHz 或 14.7kHz

图 6-21 和图 6-22 分别展示了采样速率为 16 kHz 或 14.7 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-20 列出了采样速率为 16kHz 或 14.7kHz 时抽取滤波器的规格。

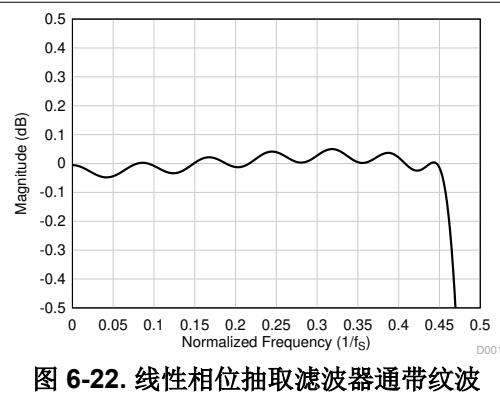
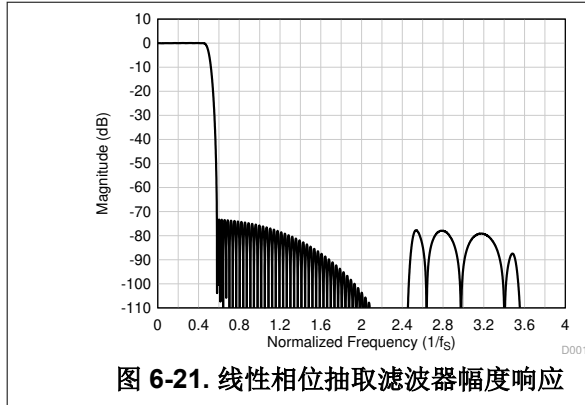


表 6-20. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	73.3			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	95.0			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		15.7		$1/f_s$

6.3.6.7.1.3 采样速率：24kHz 或 22.05kHz

图 6-23 和图 6-24 分别展示了采样速率为 24 kHz 或 22.05 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-21 列出了采样速率为 24kHz 或 22.05kHz 时抽取滤波器的规格。

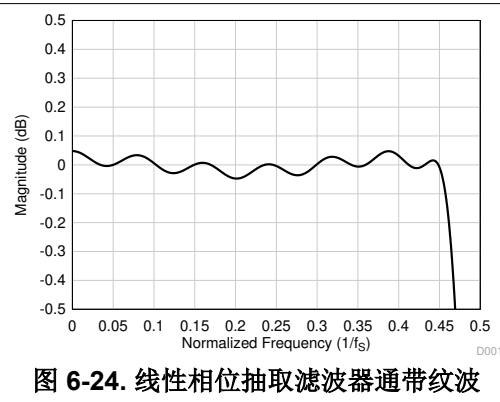
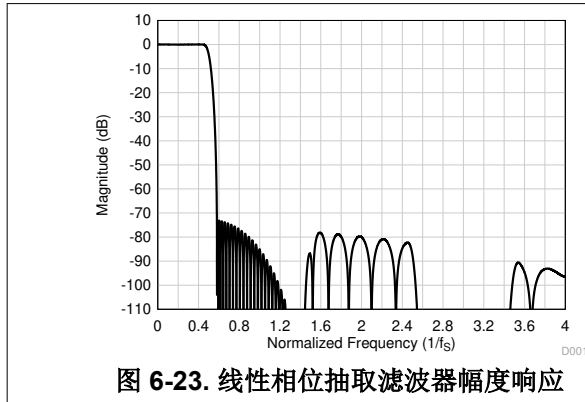


表 6-21. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	73.0			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	96.4			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		16.6		$1/f_s$

6.3.6.7.1.4 采样速率：32kHz 或 29.4kHz

图 6-25 和图 6-26 分别展示了采样速率为 32 kHz 或 29.4 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-22 列出了采样速率为 32kHz 或 29.4kHz 时抽取滤波器的规格。

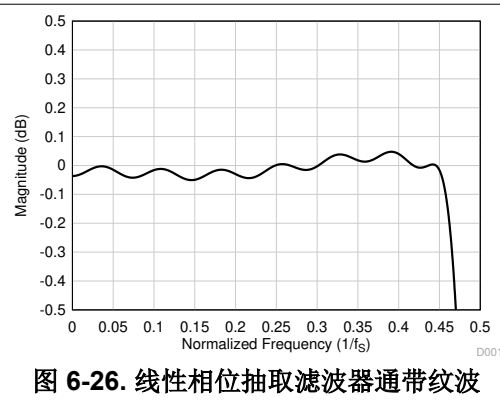
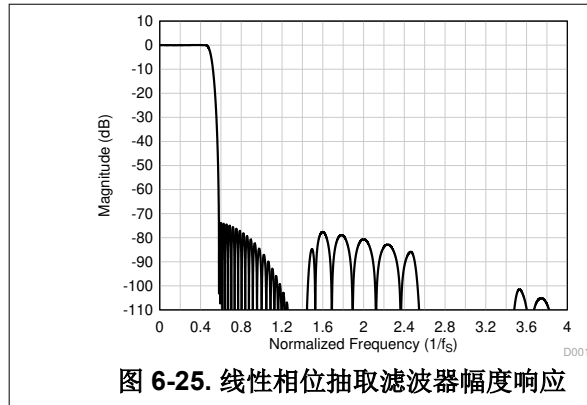


表 6-22. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	73.7			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	107.2			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		16.9		$1/f_s$

6.3.6.7.1.5 采样速率：48kHz 或 44.1kHz

图 6-27 和图 6-28 分别展示了采样速率为 48 kHz 或 44.1 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-23 列出了采样速率为 48kHz 或 44.1kHz 时抽取滤波器的规格。

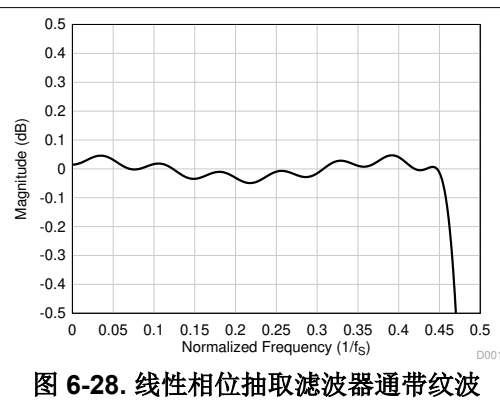
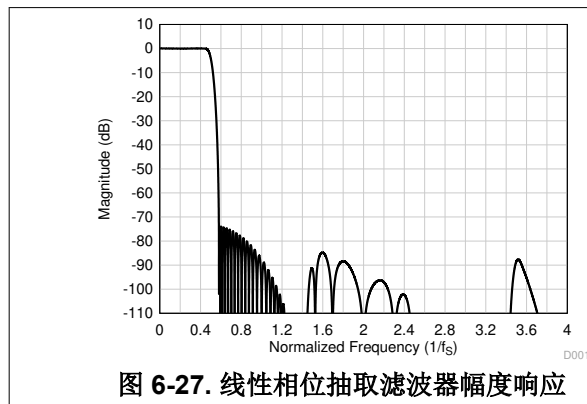


表 6-23. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	73.8			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	98.1			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		17.1		$1/f_s$

6.3.6.7.1.6 采样速率：96kHz 或 88.2kHz

图 6-29 和图 6-30 分别展示了采样速率为 96 kHz 或 88.2 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-24 列出了采样速率为 96kHz 或 88.2kHz 时抽取滤波器的规格。

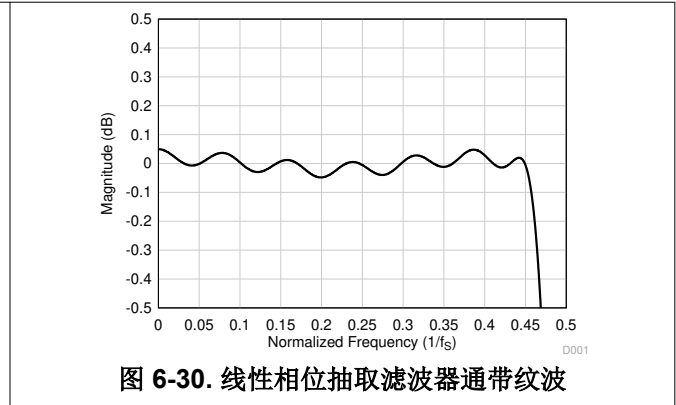
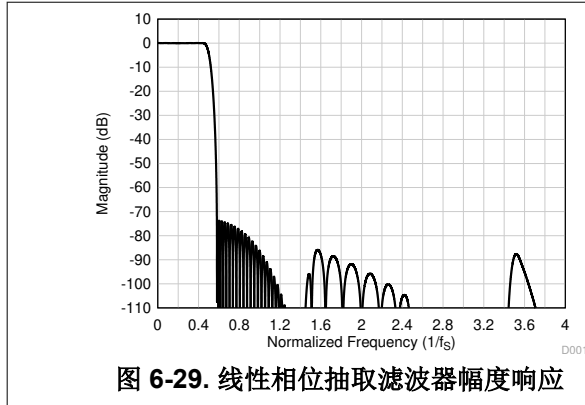


表 6-24. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	73.6			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	97.9			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.454 \times f_s$		17.1		$1/f_s$

6.3.6.7.1.7 采样速率：192kHz 或 176.4kHz

图 6-31 和图 6-32 分别展示了采样速率为 192 kHz 或 176.4 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-25 列出了采样速率为 192kHz 或 176.4kHz 时抽取滤波器的规格。

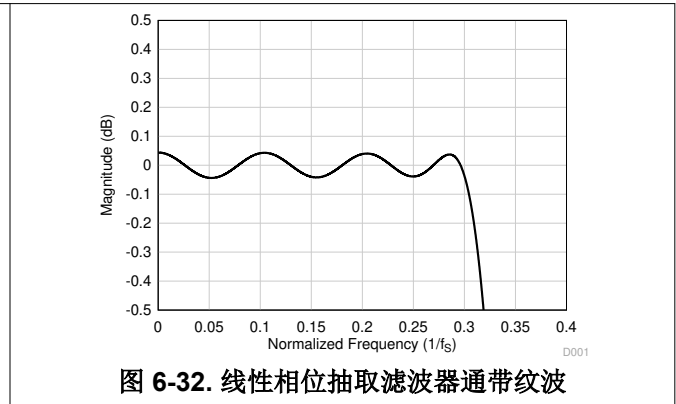
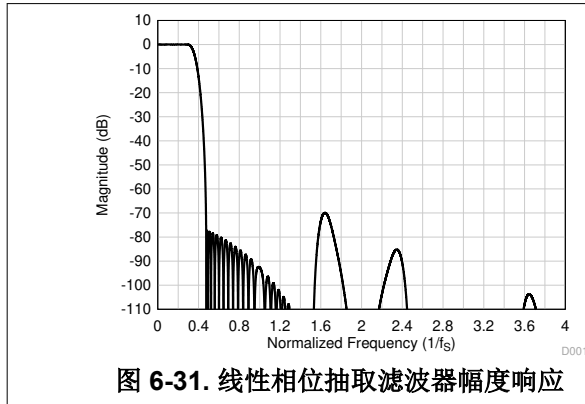


表 6-25. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.3 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.473 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	70.0			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	111.0			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.3 \times f_s$		11.9		$1/f_s$

6.3.6.7.1.8 采样速率：384kHz 或 352.8kHz

图 6-33 和图 6-34 分别展示了采样速率为 384kHz 或 352.8kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-26 列出了采样速率为 384kHz 或 352.8kHz 时抽取滤波器的规格。

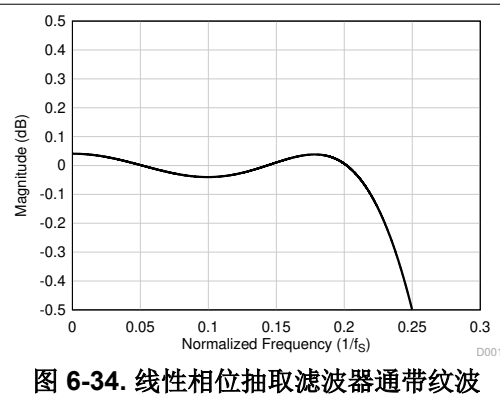
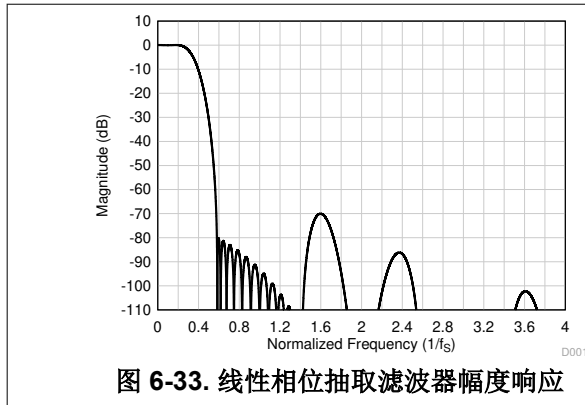


表 6-26. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.212 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $4 \times f_s$	70.0			dB
	频率范围为 $4 \times f_s$ 以上	108.8			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.212 \times f_s$		7.2		$1/f_s$

6.3.6.7.1.9 采样速率：768kHz 或 705.6kHz

图 6-35 和图 6-36 分别展示了采样速率为 768 kHz 或 705.6 kHz 时抽取滤波器的幅度响应和通带纹波。表 6-27 列出了采样速率为 768kHz 或 705.6kHz 时抽取滤波器的规格。

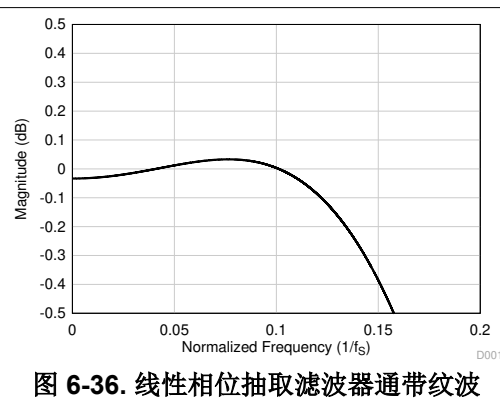
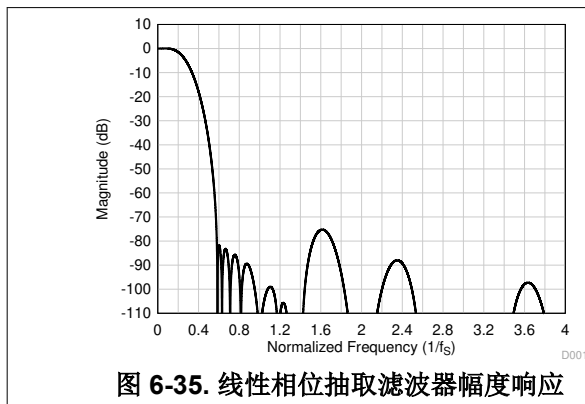


表 6-27. 线性相位抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.113 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.58 \times f_s$ 至 $2 \times f_s$	75.0			dB
	频率范围为 $2 \times f_s$ 以上	88.0			
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.113 \times f_s$		5.9		$1/f_s$

6.3.6.7.2 低延迟滤波器

对于低延迟和最小相位偏差（在音频频带内）至关重要的应用，可以使用 PCMD3180 上的低延迟抽取滤波器。该器件支持这些滤波器，其群延迟约为七个样本，在 $0.365 \times f_s$ 频带内具有几乎为线性的相位响应。本节提供了低延迟滤波器所有受支持输出采样速率的滤波器性能规格和各种图。

6.3.6.7.2.1 采样速率：16kHz 或 14.7kHz

图 6-37 显示了采样速率为 16kHz 或 14.7kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-38 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-28 列出了采样速率为 16kHz 或 14.7kHz 时抽取滤波器的规格。

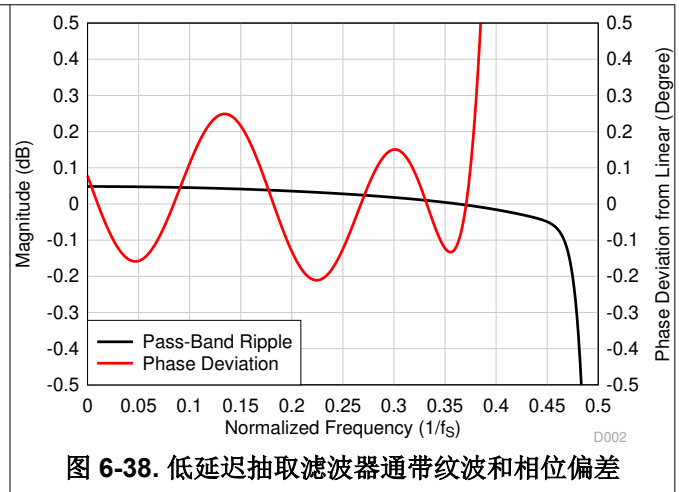
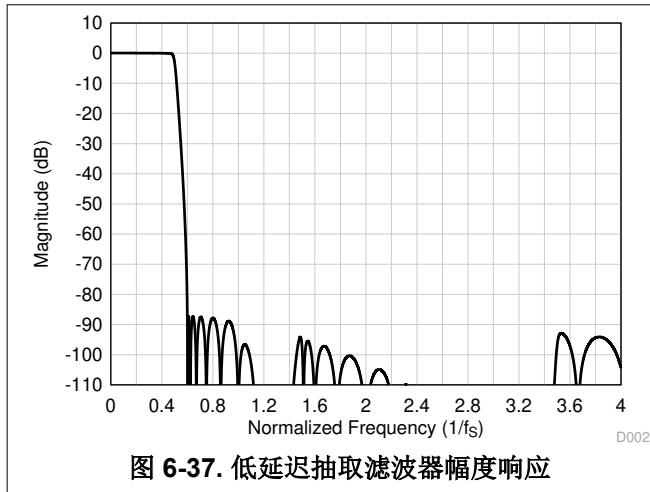


表 6-28. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.451 \times f_s$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.61 \times f_s$ 以上	87.3			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.363 \times f_s$		7.6		$1/f_s$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.363 \times f_s$	-0.022		0.022	$1/f_s$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.363 \times f_s$	-0.21		0.25	度

6.3.6.7.2.2 采样速率：24kHz 或 22.05kHz

图 6-39 显示了采样速率为 24kHz 或 22.05kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-40 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-29 列出了采样速率为 24kHz 或 22.05kHz 时抽取滤波器的规格。

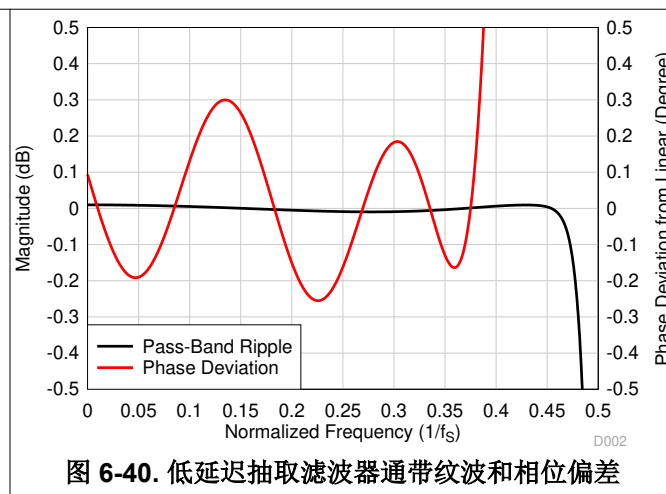
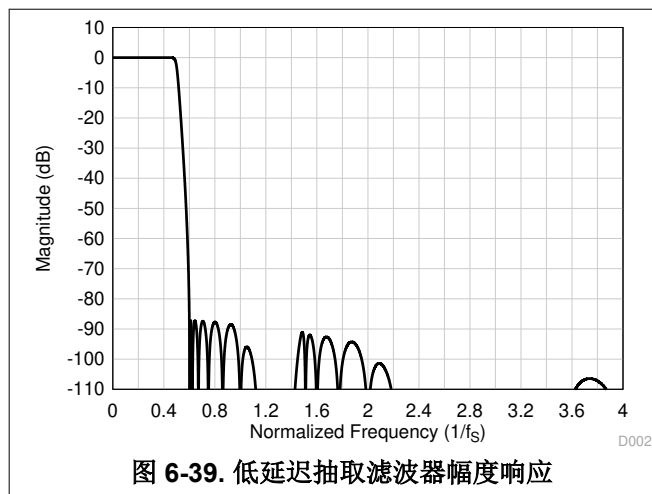


表 6-29. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.459 \times f_s$	-0.01		0.01	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_s$ 以上	87.2			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$		7.5		$1/f_s$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$	-0.026		0.026	$1/f_s$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$	-0.26		0.30	度

6.3.6.7.2.3 采样速率：32kHz 或 29.4kHz

图 6-41 显示了采样速率为 32kHz 或 29.4kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-42 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-30 列出了采样速率为 32kHz 或 29.4kHz 时抽取滤波器的规格。

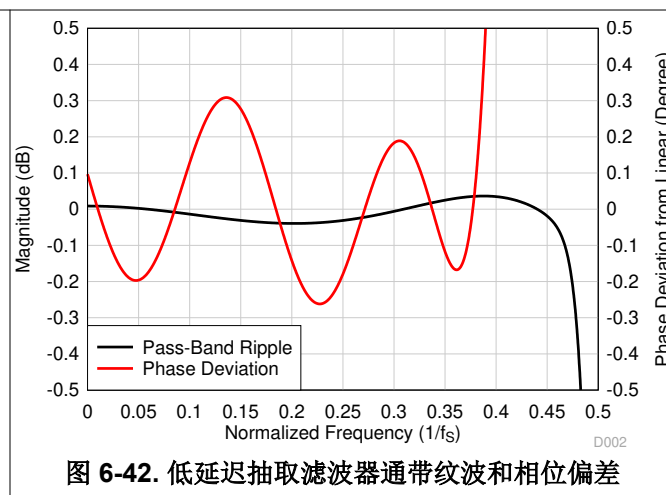
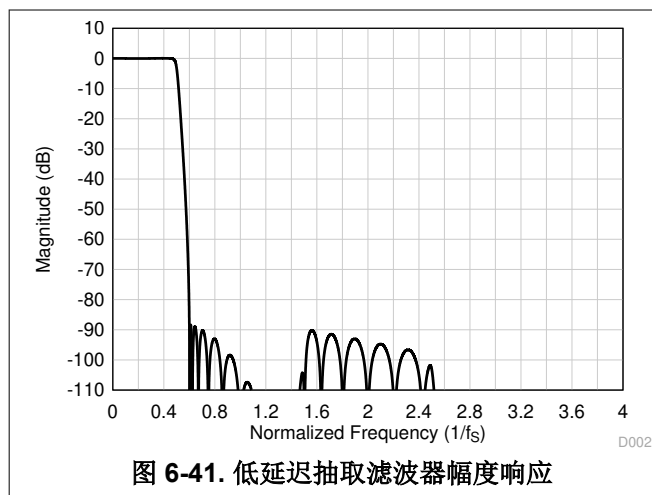


表 6-30. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.457 \times f_s$	-0.04		0.04	dB

表 6-30. 低延迟抽取滤波器规格 (续)

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	88.3			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.368 \times f_S$		8.7		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.368 \times f_S$	-0.026		0.026	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.368 \times f_S$	-0.26		0.31	度

6.3.6.7.2.4 采样速率：48kHz 或 44.1kHz

图 6-43 显示了采样速率为 48kHz 或 44.1kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-44 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-31 列出了采样速率为 48kHz 或 44.1kHz 时抽取滤波器的规格。

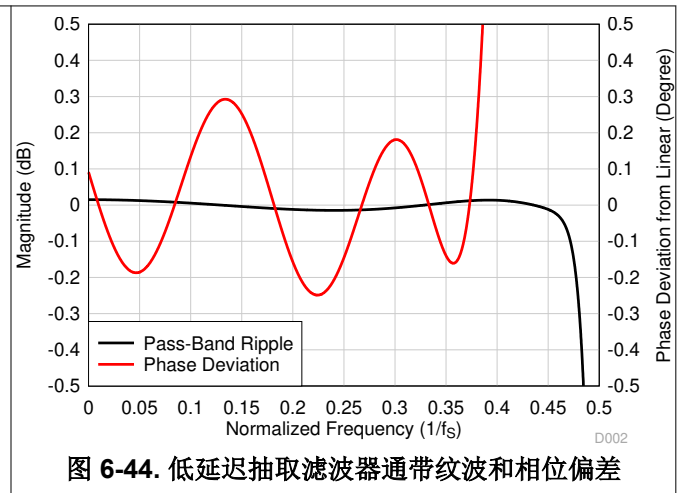
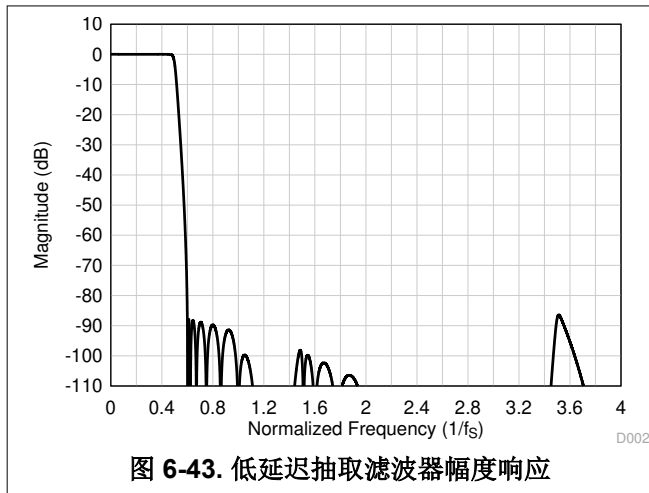


表 6-31. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.452 \times f_S$	-0.015		0.015	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	86.4			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$		7.7		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$	-0.027		0.027	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$	-0.25		0.30	度

6.3.6.7.2.5 采样速率：96kHz 或 88.2kHz

图 6-45 显示了采样速率为 96kHz 或 88.2kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-46 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-32 列出了采样速率为 96kHz 或 88.2kHz 时抽取滤波器的规格。

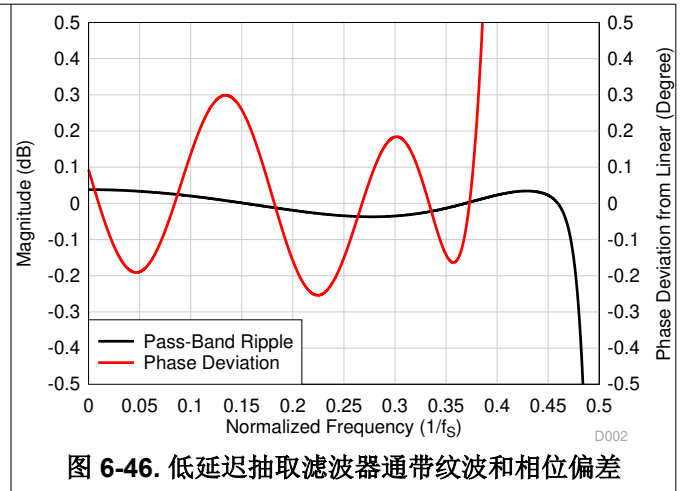
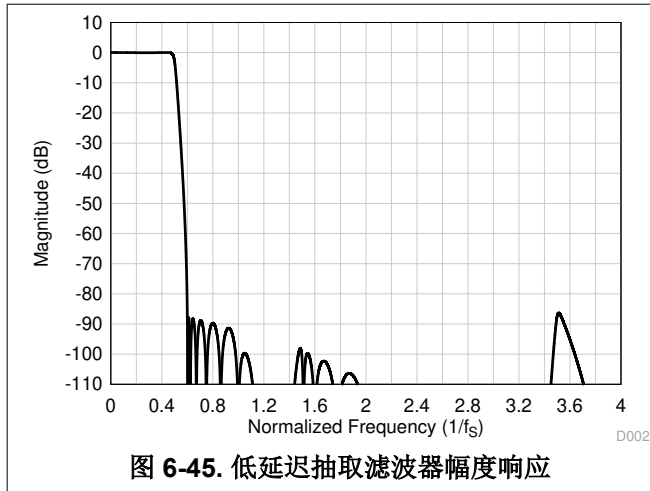


表 6-32. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.466 \times f_s$	-0.04		0.04	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_s$ 以上	86.3			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$		7.7		$1/f_s$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$	-0.027		0.027	$1/f_s$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_s$	-0.26		0.30	度

6.3.6.7.2.6 采样速率：192kHz 或 176.4kHz

图 6-47 显示了采样速率为 192kHz 或 176.4kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-48 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-33 列出了采样速率为 192kHz 或 176.4kHz 时抽取滤波器的规格。

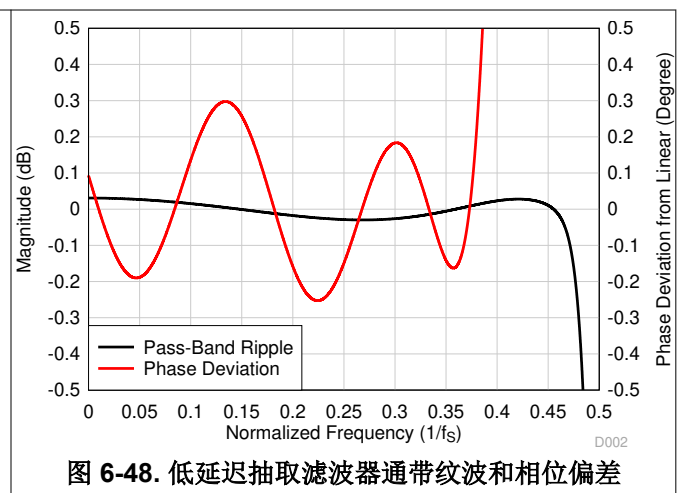
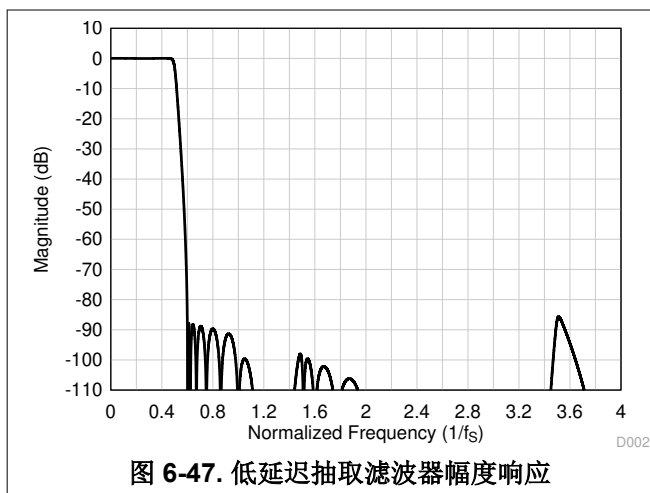


表 6-33. 低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $463 \times f_s$	-0.03		0.03	dB

表 6-33. 低延迟抽取滤波器规格 (续)

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	85.6			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$		7.7		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$	-0.027		0.027	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.365 \times f_S$	-0.26		0.30	度

6.3.6.7.3 超低延迟滤波器

对于超低延迟 (在音频频带内) 至关重要的应用, 可以使用 PCMD3180 上的超低延迟抽取滤波器。该器件支持这些滤波器, 其群延迟约为四个样本, 在 $0.325 \times f_S$ 频带内具有几乎为线性的相位响应。本节提供了超低延迟滤波器所有受支持输出采样速率的滤波器性能规格和各种图。

6.3.6.7.3.1 采样速率: 16kHz 或 14.7kHz

图 6-49 显示了采样速率为 16kHz 或 14.7kHz 时抽取滤波器的幅度响应, 而图 6-50 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-34 列出了采样速率为 16kHz 或 14.7kHz 时抽取滤波器的规格。

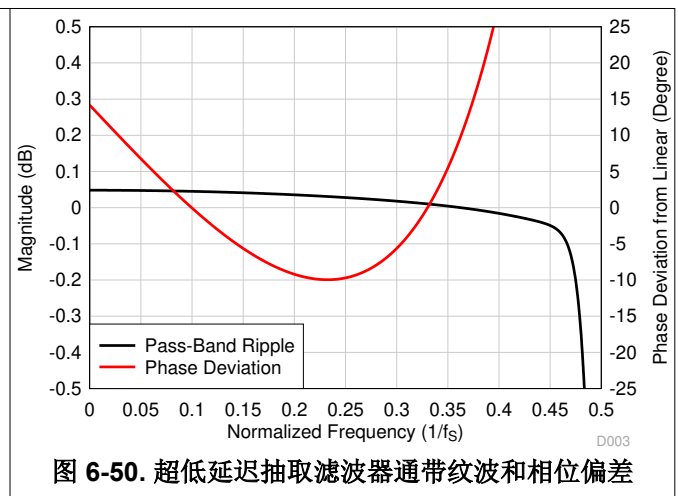
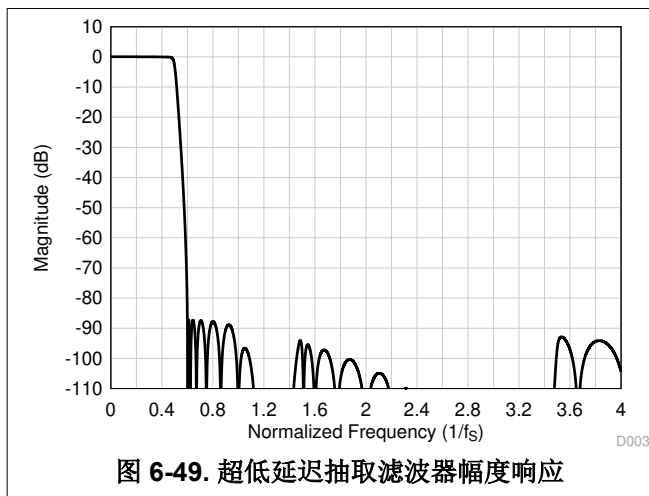


表 6-34. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.45 \times f_S$	-0.05		0.05	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	87.2			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$		4.3		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-0.512		0.512	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-10.0		14.2	度

6.3.6.7.3.2 采样速率：24kHz 或 22.05kHz

图 6-51 显示了采样速率为 24kHz 或 22.05kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-52 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-35 列出了采样速率为 24kHz 或 22.05kHz 时抽取滤波器的规格。

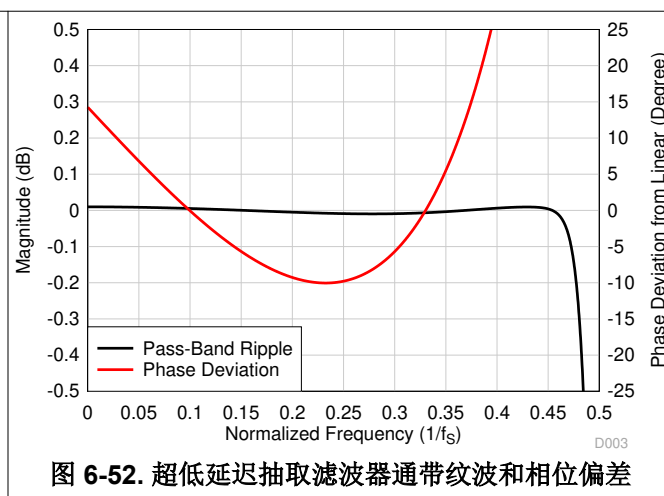
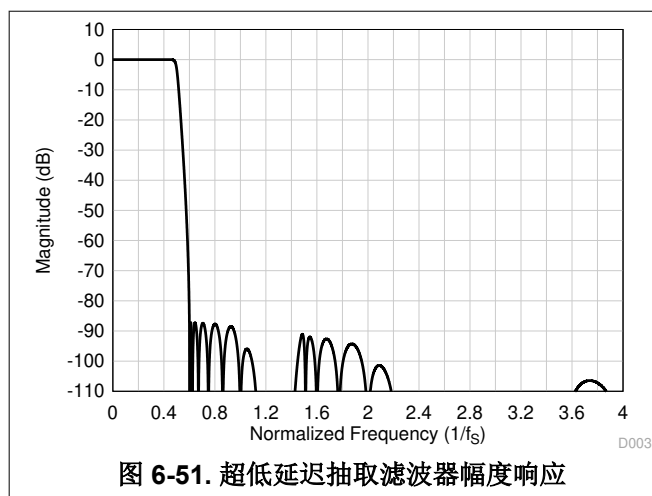


表 6-35. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.46 \times f_s$	-0.01		0.01	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_s$ 以上	87.1			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_s$		4.1		$1/f_s$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_s$	-0.514		0.514	$1/f_s$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_s$	-10.0		14.3	度

6.3.6.7.3.3 采样速率：32kHz 或 29.4kHz

图 6-53 显示了采样速率为 32kHz 或 29.4kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-54 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-36 列出了采样速率为 32kHz 或 29.4kHz 时抽取滤波器的规格。

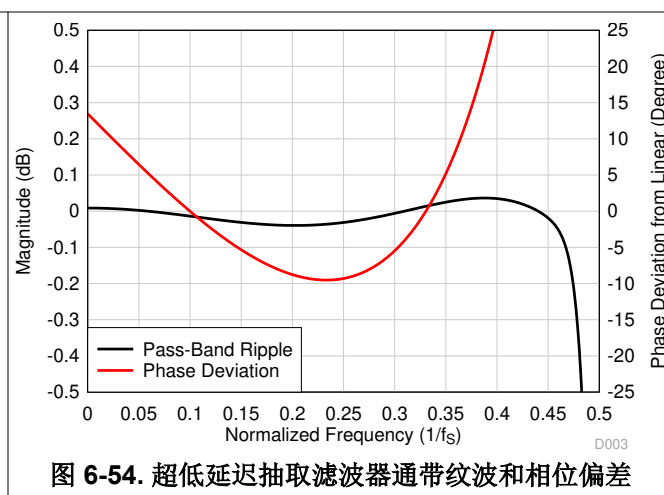
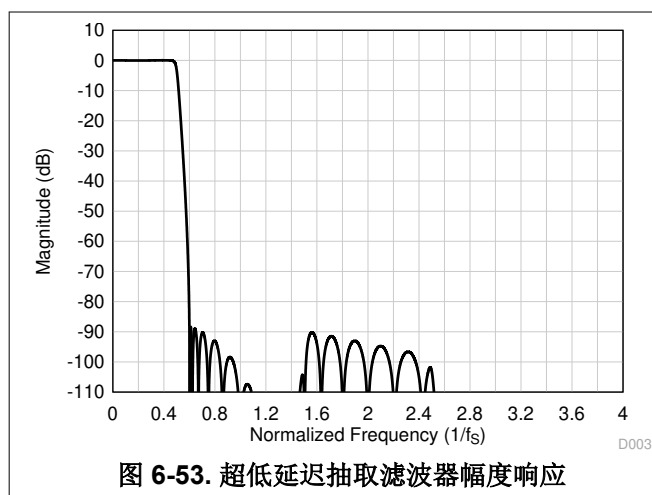


表 6-36. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.457 \times f_s$	-0.04		0.04	dB

表 6-36. 超低延迟抽取滤波器规格 (续)

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	88.3			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$		5.2		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-0.492		0.492	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-9.5		13.5	度

6.3.6.7.3.4 采样速率：48kHz 或 44.1kHz

图 6-55 显示了采样速率为 48kHz 或 44.1kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-56 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-37 列出了采样速率为 48kHz 或 44.1kHz 时抽取滤波器的规格。

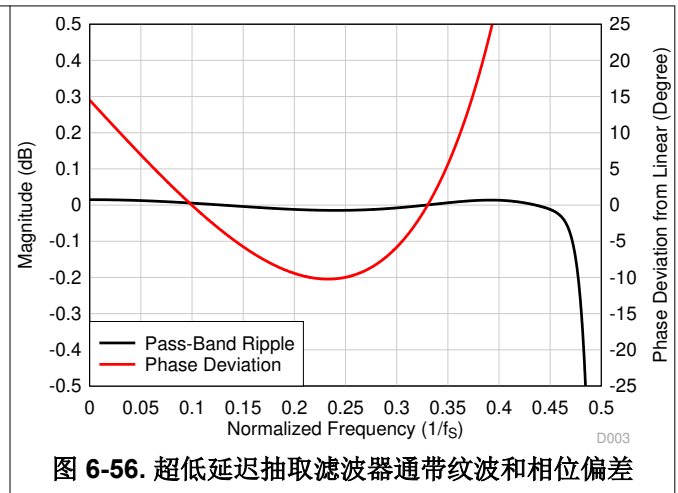
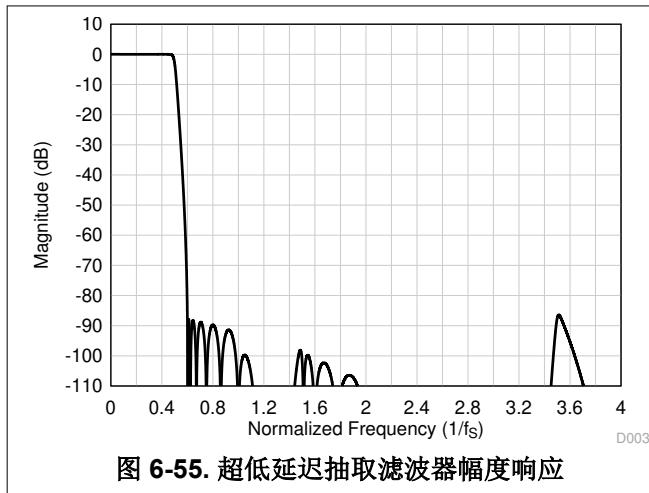


表 6-37. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.452 \times f_S$	-0.015		0.015	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	86.4			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$		4.1		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-0.525		0.525	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.325 \times f_S$	-10.3		14.5	度

6.3.6.7.3.5 采样速率：96kHz 或 88.2kHz

图 6-57 显示了采样速率为 96kHz 或 88.2kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-58 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-38 列出了采样速率为 96kHz 或 88.2kHz 时抽取滤波器的规格。

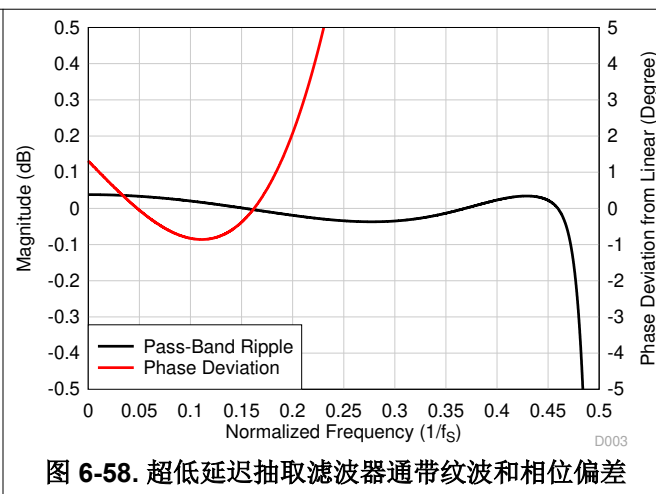
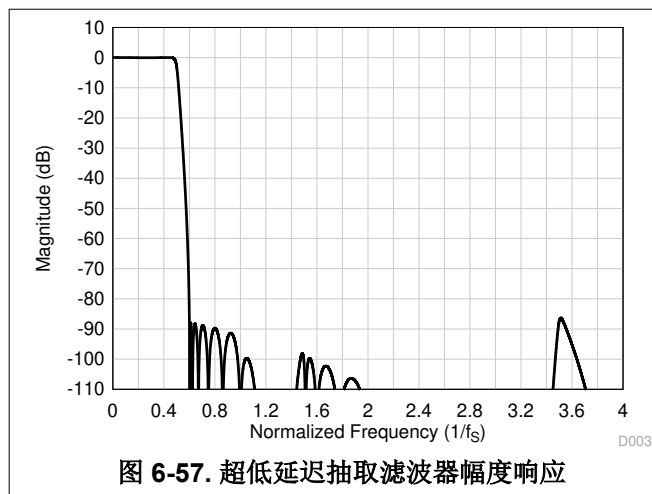


表 6-38. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.466 \times f_s$	-0.04		0.04	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_s$ 以上	86.3			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.1625 \times f_s$		3.7		$1/f_s$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.1625 \times f_s$	-0.091		0.091	$1/f_s$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.1625 \times f_s$	-0.86		1.30	度

6.3.6.7.3.6 采样速率：192kHz 或 176.4kHz

图 6-59 显示了采样速率为 192kHz 或 176.4kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-60 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-39 列出了采样速率为 192kHz 或 176.4kHz 时抽取滤波器的规格。

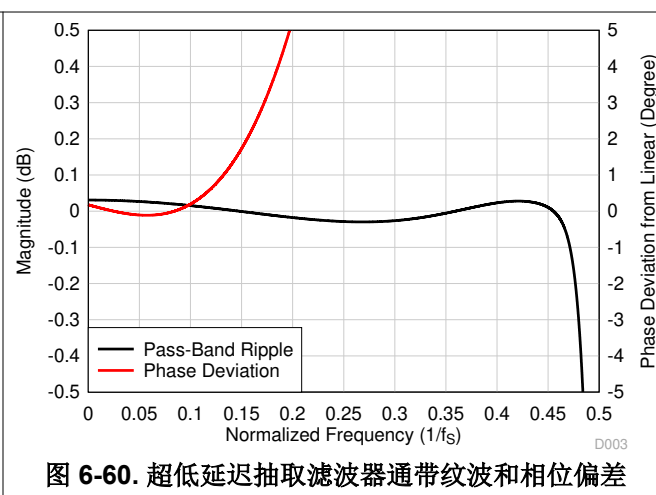
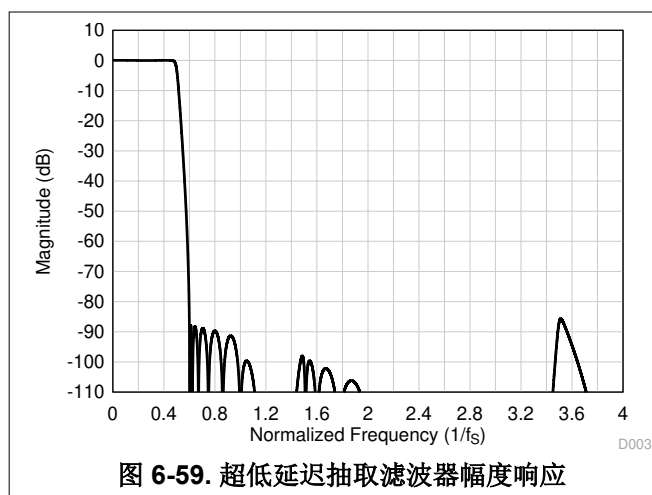


表 6-39. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.463 \times f_s$	-0.03		0.03	dB

表 6-39. 超低延迟抽取滤波器规格 (续)

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
阻带衰减	频率范围为 $0.6 \times f_S$ 以上	85.6			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.085 \times f_S$		3.7		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.085 \times f_S$	-0.024		0.024	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.085 \times f_S$	-0.12		0.18	度

6.3.6.7.3.7 采样速率：384kHz 或 352.8kHz

图 6-61 显示了采样速率为 384kHz 或 352.8kHz 时抽取滤波器的幅度响应，而图 6-62 显示了该条件下抽取滤波器的通带纹波和相位偏差。表 6-40 列出了采样速率为 384kHz 或 352.8kHz 时抽取滤波器的规格。

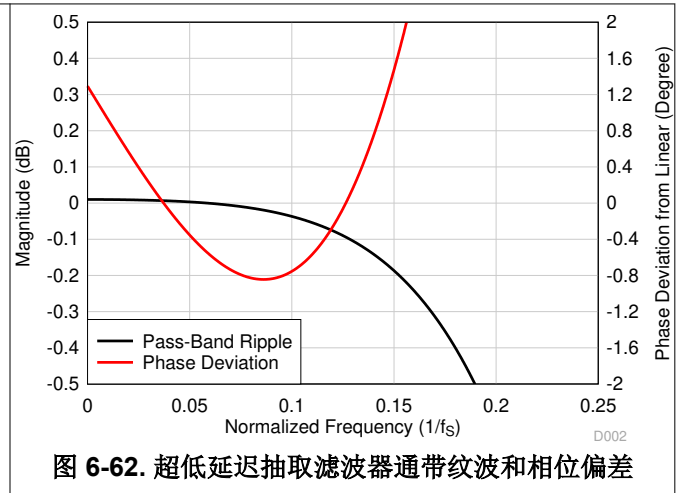
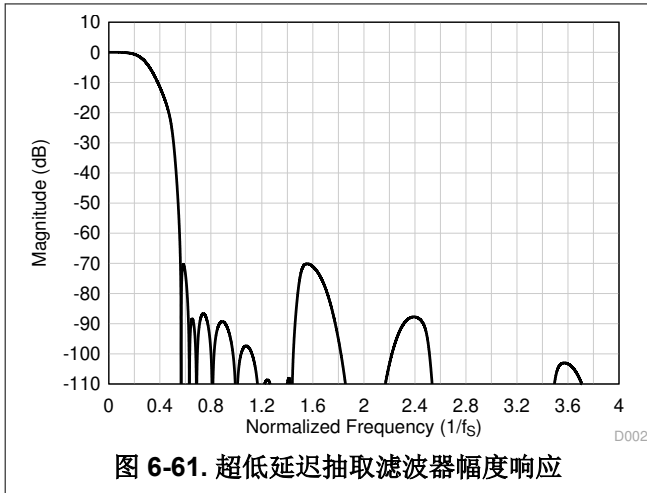


表 6-40. 超低延迟抽取滤波器规格

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
通带纹波	频率范围为 0 至 $0.1 \times f_S$	-0.04		0.01	dB
阻带衰减	频率范围为 $0.56 \times f_S$ 以上	70.1			dB
群延迟或延时	频率范围为 0 至 $0.157 \times f_S$		4.1		$1/f_S$
群延迟偏差	频率范围为 0 至 $0.157 \times f_S$	-0.18		0.18	$1/f_S$
相位偏差	频率范围为 0 至 $0.157 \times f_S$	-0.85		2.07	度

6.3.7 中断、状态和数字 I/O 引脚多路复用

该器件中的某些事件可能需要主机处理器干预，并可用于触发主机处理器的中断。一个此类事件是音频串行接口 (ASI) 总线错误。如果检测到 ASI 总线错误时钟出现任何故障，该器件会关闭录音通道，例如：

- FSYNC 频率无效
- 无效的 SBCLK 与 FSYNC 之比
- SBCLK 或 FSYNC 时钟具有长暂停时间

当检测到 ASI 总线时钟错误时，该器件会尽快关闭录音通道。解决所有 ASI 总线时钟错误后，器件音量会恢复到之前的状态，以恢复录音通道。在 ASI 总线时钟错误期间，如果将时钟错误中断屏蔽寄存器位 INT_MASK0[7] (P0_R51_D7) 设置为低电平，则内部中断请求 (IRQ) 中断信号会置为低电平有效。此外还可以通过锁存的故障状态寄存器位 INT_LTCH0 (P0_R54) 读回该时钟故障，该寄存器是一个只读寄存器。读取锁存故障状态寄存器 INT_LTCH0 会清除所有锁存故障状态。此外，该器件可配置为在 GPIO1 或 GPOx 引脚上路由内部 IRQ 中断信号，也可配置为开漏输出，以便这些引脚与其他器件的开漏中断输出进行线与连接。

通过设置 INT_POL (P0_R50_D7) 寄存器位，可以将 IRQ 中断信号配置为低电平有效或高电平有效极性。通过对 INT_EVENT[1:0] (P0_R50_D[6:5]) 寄存器位进行编程，该信号也可以配置为单个脉冲或一系列脉冲。如果中断配置为一系列脉冲，则事件将触发脉冲开始；当读取锁存的故障状态寄存器以确定中断原因时，脉冲将停止。

该器件还支持只读实时状态寄存器，以确定通道是上电还是断电，以及器件是否处于睡眠模式。这些状态寄存器位于 P0_R118 (DEV_STS0) 和 P0_R119 (DEV_STS1) 中。

该器件具有一个多功能 GPIO1 引脚，该引脚可针对所需的特定功能进行配置。此外，根据系统应用的需要，PDMINx_GPIx 和 PDMCLKx_GPOx 可以分别重新用作多功能引脚 GPIx 和 GPOx。该器件最多支持四个 GPO 引脚和四个 GPI 引脚。表 6-41 展示了这些多功能引脚用于各种功能的所有可能分配。

表 6-41. 多功能引脚分配

行	引脚功能 ⁽⁴⁾	GPIO1	GPO1	GPO2	GPO3	GPO4	GPI1	GPI2	GPI3	GPI4
—	—	GPIO1_CFG	GPO1_CFG	GPO2_CFG	GPO3_CFG	GPO4_CFG	GPI1_CFG	GPI2_CFG	GPI3_CFG	GPI4_CFG
—	—	P0_R33[7:4]	P0_R34[7:4]	P0_R35[7:4]	P0_R36[7:4]	P0_R37[7:4]	P0_R43[6:4]	P0_R43[2:0]	P0_R44[6:4]	P0_R44[2:0]
A	引脚禁用	S ⁽¹⁾	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)	S (默认值)
B	通用输出 (GPO)	S	S	S	S	S	NS ⁽²⁾	NS	NS	NS
C	中断输出 (IRQ)	S (默认值)	S	S	S	S	NS	NS	NS	NS
D	辅助 ASI 输出 (SDOUT2) ⁽³⁾	S	S	S	S	S	NS	NS	NS	NS
E	PDM 时钟输出 (PDMCLK)	S	S	S	S	S	NS	NS	NS	NS
F	MICBIAS 开/关输入 (BIASEN)	S	NS	NS	NS	NS	NS	NS	NS	NS
G	通用输入 (GPI)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
H	主时钟输入 (MCLK)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
I	ASI 菊花链输入 (SDIN)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
J	PDM 数据输入 1 (PDMIN1)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
K	PDM 数据输入 2 (PDMIN2)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
L	PDM 数据输入 3 (PDMIN3)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S
M	PDM 数据输入 4 (PDMIN4)	S	NS	NS	NS	NS	S	S	S	S

(1) S 表示此列中提到的相应 GPIO1、GPOx 或 GPIx 引脚支持此行中提到的功能。

(2) NS 表示此列中提到的相应 GPIO1、GPOx 或 GPIx 引脚不支持此行中提到的功能。

(3) 对于高速 ASI 输出，辅助 ASI 输出必须使用 GPIO1 而不是 GPOx。仅当总线速度要求低于 6.144MHz 时，才可以使用 GPOx。

(4) 只有 GPIO1 引脚以 IOVDD 电源为基准，其他 GPOx 和 GPIx 引脚以 AVDD 电源为基准，其主要引脚功能用于 PDMCLK 或 PDMIN 功能。

每个 GPOx 或 GPIOx 引脚都可以通过使用 GPOx_DRV[3:0] 或 GPIO1_DRV[3:0] 寄存器位，独立设置为所需的驱动配置设置。表 6-42 列出了驱动配置设置。

表 6-42. GPIO 或 GPOx 引脚驱动配置设置

P0_R33_D[3:0] : GPIO1_DRV[3:0]	GPIO1 的 GPIO 输出驱动配置设置
000	GPIO1 引脚设置为高阻抗 (悬空)
001	GPIO1 引脚设置为驱动为低电平有效或高电平有效
010 (默认值)	GPIO1 引脚设置为驱动为低电平有效或弱高电平 (片上上拉)
011	GPIO1 引脚设置为驱动为低电平有效或高阻态 (悬空)
100	GPIO1 引脚设置为驱动为弱低电平 (片上下拉) 或高电平有效
101	GPIO1 引脚设置为驱动为高阻态 (悬空) 或高电平有效
110 和 111	保留 (不使用这些设置)

同样，GPO1 至 GPO4 引脚可以分别使用 GPO1_DRV (P0_R34) 至 GPO4_DRV (P0_R37) 寄存器位进行配置。当配置为通用输出 (GPO) 时，可以通过写入 GPIO_VAL 或 GPOx_VAL (P0_R41) 寄存器来驱动 GPIO1 或 GPOx 引脚值。当配置为通用输入 (GPI) 时，GPIO_MON (P0_R42) 寄存器可用于读回 GPIO1 引脚的状态。同样，当配置为通用输入 (GPI) 时，GPI_MON (P0_R47) 寄存器可用于读回 GPIx 引脚的状态。

6.4 器件功能模式

6.4.1 硬件关断

当 SHDNZ 引脚置为低电平有效或未向器件施加 AVDD 电源电压时，器件会进入硬件关断模式。在硬件关断模式下，器件会消耗来自 AVDD 电源的最小静态电流。在此模式下，所有配置寄存器和可编程系数都会丢失其值，并且不支持与器件进行 I²C 或 SPI 通信。

如果 SHDNZ 引脚在器件处于工作模式时置为低电平有效，则器件会缓慢降低录音数据的音量，关闭模拟和数字块，并在 25ms (典型值) 内将器件置于硬件关断模式。如果 SHDNZ_CFG[1:0]、P0_R5_D[3:2] 寄存器位设置为 2'b00，则还可以立即将器件从工作模式置于硬件关断模式。在 SHDNZ 引脚置为低电平有效后，并且器件进入硬件关断模式后，将 SHDNZ 引脚保持为低电平至少 1ms，然后再释放 SHDNZ，以使器件进一步运行。

仅当 IOVDD 电源稳定至稳定电压电平时，才将 SHDNZ 引脚置为高电平有效。当 SHDNZ 引脚变为高电平时，器件会将所有配置寄存器和可编程系数设置为其默认值，然后进入睡眠模式。

6.4.2 睡眠模式或软件关断

在睡眠模式或软件关断模式下，该器件会从 AVDD 电源消耗极低的静态电流，同时允许 I²C 或 SPI 通信唤醒器件使其运行。

当主机器件将 SLEEP_ENZ (P0_R2_D0) 位设置为 1'b0 时，该器件也可以进入睡眠模式。如果器件处于工作模式时 SLEEP_ENZ 位置为低电平有效，该器件会缓慢降低录音数据的音量、关闭模拟块和数字块，并进入睡眠模式。但是，该器件仍会继续保留器件配置寄存器和可编程系数的最后一个编程值。

在睡眠模式下，请勿执行任何 I²C 或 SPI 事务，除非为了进入工作模式而退出睡眠模式。进入睡眠模式后，至少等待 10ms，然后再启动 I²C 或 SPI 事务以退出睡眠模式。

退出睡眠模式时，主机器件必须将 PCMD3180 配置为使用外部 1.8V AREG 电源 (默认设置) 或使用片上稳压器生成的 AREG 电源。要配置 AREG 电源，请写入同一 P0_R2 寄存器中的 AREG_SELECT 位 D7。

6.4.3 工作模式

如果主机器件通过将 SLEEP_ENZ 位设置为 1'b1 退出睡眠模式，则该器件将进入工作模式。在工作模式下，可执行 I²C 或 SPI 事务来配置器件并为其加电以实现活动运行。进入工作模式后，在开始任何 I²C 或 SPI 事务之前至少等待 1ms，以便器件完成内部唤醒序列。

为目标应用和系统设置配置所有其他寄存器后，分别配置输入和输出通道启用寄存器 P0_R115 (IN_CH_EN) 和 P0_R116 (ASI_OUT_CH_EN)。最后，配置器件上电寄存器 P0_R117 (PWR_CFG)。在给相应通道上电之前，必须写入所有可编程系数值。

在工作模式下，通过读取 P0_R117 (DEV_STS0) 和 P0_R118 (DEV_STS1) 寄存器中的只读器件状态位，监视各个模块的上电和断电状态。

6.4.4 软件复位

通过将 SW_RESET 位 P0_R1_D0 (自清零位) 置为有效，可以随时完成软件复位。该软件复位会立即关断器件，并将所有器件配置寄存器和可编程系数恢复为默认值。

6.5 编程

该器件包含配置寄存器和可编程系数，这些系数可以设置为特定系统和应用用例所需的值。这些寄存器称为 *器件控制寄存器*，每个宽度均为 8 位并使用页方案进行映射。

每页包含 128 个配置寄存器。所有器件配置寄存器都存储在页 0 中，这是上电时和软件复位后的默认页设置。所有可编程系数寄存器都位于页 2、页 3 和页 4 中。通过使用每页上寄存器 0 中的 PAGE[7:0] 位，可以将器件的当前页切换到所需的新页。

6.5.1 控制串行接口

可以使用 I²C 或 SPI 与器件通信来访问器件控制寄存器。

通过监视 SDA_SSZ、SCL_MOSI、ADDR0_SCLK 和 ADDR1_MISO 器件引脚（这些引脚是 I²C 或 SPI 的多路复用引脚），该器件会自动检测主器件是使用 I²C 还是 SPI 通信来配置器件。对于给定的最终应用，主机器件必须始终使用 I²C 或 SPI 来配置器件，而不能同时使用两者。

6.5.1.1 I²C 控制接口

该器件作为从器件支持 I²C 控制协议，能够在标准模式、快速模式和快速模式增强版下运行。I²C 控制协议需要一个 7 位从器件地址。从器件地址的五个最高有效位 (MSB) 固定为 10011 并且无法更改。两个最低有效位 (LSB) 是可编程的，并由 ADDR0_SCLK 和 ADDR1_MISO 引脚控制。这两个引脚必须始终被拉至 VSS 或 IOVDD。如果 I2C_BRDCAST_EN (P0_R2_D2) 位设置为 1'b1，则 I²C 从地址固定为 1001100，以便允许同时与系统中的所有 PCMD3180 器件进行 I²C 广播通信。表 6-43 列出了此配置产生的四个可能的器件地址。

表 6-43. I²C 从器件地址设置

ADDR1_MISO	ADDR0_SCLK	I2C_BRDCAST_EN (P0_R2_D2)	I ² C 从器件地址
0	0	0 (默认值)	1001 100
0	1	0 (默认值)	1001 101
1	0	0 (默认值)	1001 110
1	1	0 (默认值)	1001 111
X	X	1	1001 100

6.5.1.1.1 常规 I²C 运行

I²C 总线使用 SDA (数据) 和 SCL (时钟) 这两个信号，通过串行数据传输在系统中的集成电路之间进行通信。地址和数据 8 位字节优先以 MSB 的形式传输。此外，总线上传输的每个字节都由接收器件通过一个响应位进行响应。每次传输操作从主器件在总线上驱动启动条件开始，到主器件在总线上驱动停止条件结束。当时钟处于逻辑高电平时，总线使用数据引脚 (SDA) 上的转换来指示启动和停止条件。SDA 上从高电平转换到低电平表示启动，而从低电平转换到高电平表示停止。正常的的数据位转换必须发生在时钟周期的低电平时间内。

主器件会驱动一个启动条件，后跟 7 位从器件地址和读取/写入 (R/W) 位，以打开与另一个器件的通信，然后等待确认条件。从器件会在确认时钟期间将 SDA 保持为低电平以指示确认。当发生这种情况时，主器件会传输序列的下一个字节。每个从器件都通过一个唯一的 7 位从器件地址加上 R/W 位 (1 个字节) 进行寻址。所有兼容器件均使用线与连接，通过双向总线共享相同的信号。

在启动和停止条件之间可以传输的字节数没有限制。在传输最后一个字时，主器件会生成一个停止条件以释放总线。图 6-63 展示了一般的数据传输序列。

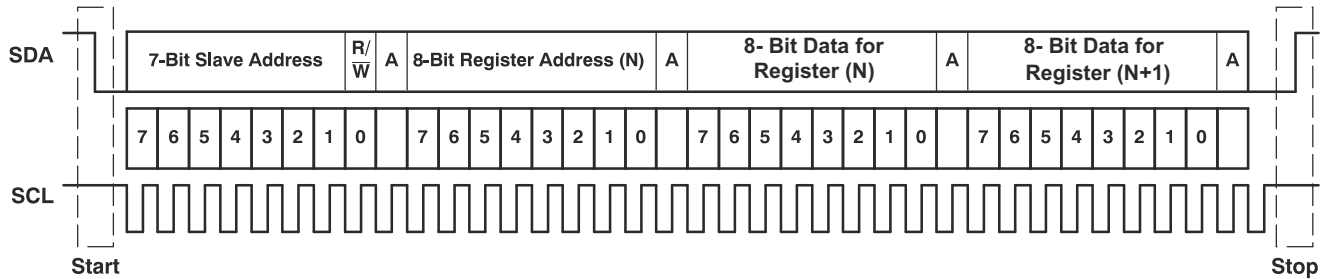


图 6-63. 典型的 I²C 序列

在系统中，对 SDA 和 SCL 信号使用外部上拉电阻器，以设置总线的逻辑高电平。SDA 和 SCL 电压不得超过器件电源电压 IOVDD。

6.5.1.1.2 I²C 单字节和多字节传输

该器件的 I²C 接口支持对所有寄存器进行单字节和多字节读取/写入操作。在多字节读取操作期间，只要主器件继续响应，器件就会从分配的寄存器开始，一次一个字节地以数据进行响应。

该器件支持顺序 I²C 寻址。对于写入事务，如果发出一个寄存器，然后是该寄存器的数据以及随后的所有剩余寄存器，则发生了顺序 I²C 写入事务。对于 I²C 顺序写入事务，发出的寄存器作为起始点，随后在传输停止或开始之前传输的数据量决定了写入的寄存器数量。

6.5.1.1.2.1 I²C 单字节写入

如图 6-64 所示，单字节数据写入传输始于主器件发送启动条件，然后是 I²C 器件地址和读取/写入位。读/写位决定数据传输的方向。对于写入数据传输，读取/写入位必须设置为 0。在接收到正确的 I²C 从器件地址和读取/写入位后，该器件会以一个确认位 (ACK) 进行响应。接下来，主器件传输对应于正在访问的器件内部寄存器地址的寄存器字节。收到寄存器字节之后，器件会再次用一个响应位 (ACK) 进行响应。然后，主器件将要写入的数据字节发送到指定的寄存器。完成后，从器件以一个确认位 (ACK) 进行响应。最后，主器件发送停止条件以完成单字节数据写入传输。

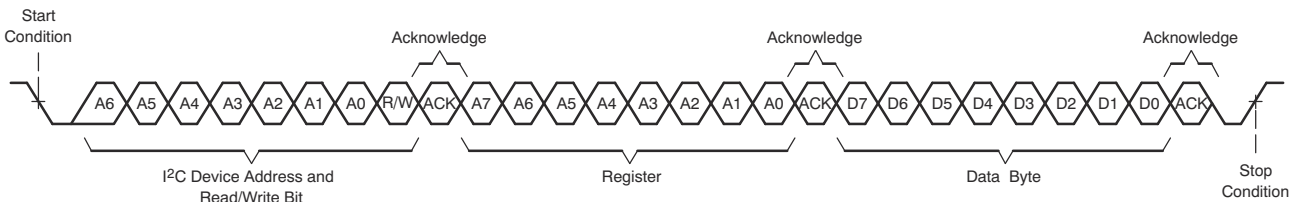


图 6-64. I²C 单字节写入传输

6.5.1.1.2.2 I²C 多字节写入

如图 6-65 所示，多字节数据写入传输与单字节数据写入传输完全相同，唯一的例外是主器件将多个数据字节传输到从器件。收到每个数据字节之后，器件会用一个响应位 (ACK) 进行响应。最后，在完成最后一个数据字节传输后，主器件发送停止条件。

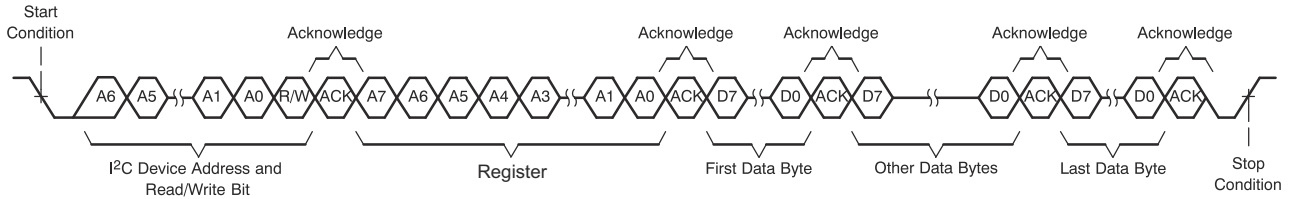


图 6-65. I²C 多字节写入传输

6.5.1.1.2.3 I²C 单字节读取

如图 6-66 所示，单字节数据写入传输始于主器件发送启动条件，然后是 I²C 从器件地址和读取/写入位。对于数据读取传输，先后完成了写入和读取操作。最初，执行写入以传输要读取的内部寄存器地址的地址字节。因此，将读取/写入位设置为 0。

在接收到从器件地址和读取/写入位后，器件会以一个确认位 (ACK) 进行响应。然后，主器件发送内部寄存器地址字节，之后器件发出一个确认位 (ACK)。主器件再次发送另一个启动条件，然后是从器件地址和读取/写入位。这次，将读取/写入位设置为 1，指示读取传输。接下来，该器件从正在读取的寄存器地址传输数据字节。接收到数据字节后，主器件发送一个非确认 (NACK)，然后是一个停止条件，以完成单字节数据读取传输。

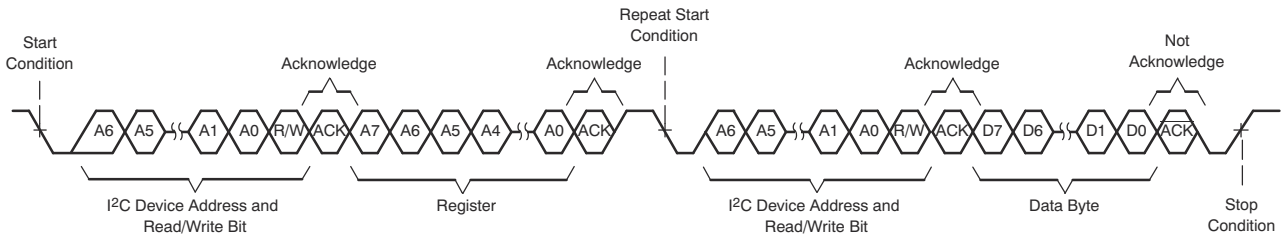


图 6-66. I²C 单字节读取传输

6.5.1.1.2.4 I²C 多字节读取

如图 6-67 所示，多字节数据读取传输与单字节数据读取传输完全相同，唯一的例外是器件将多个数据字节传输到主器件。除最后一个数据字节外，主器件在收到每个数据字节后都会用一个应答位进行响应。收到最后一个数据字节后，主器件发送一个无应答 (NACK) 信号，然后是一个停止条件，以完成数据读取传输。

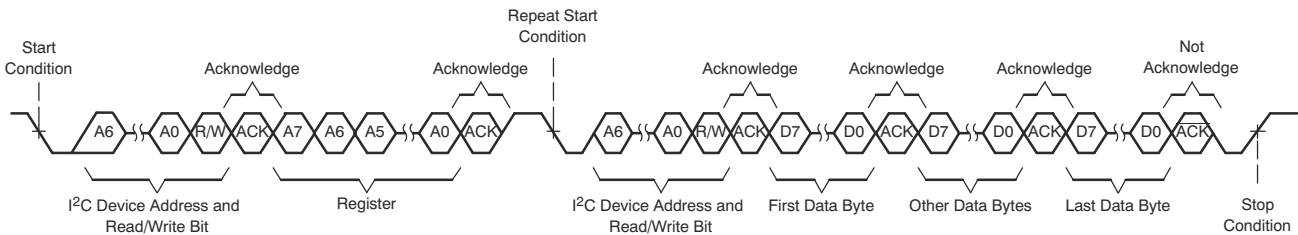


图 6-67. I²C 多字节读取传输

6.5.1.2 SPI 控制接口

通用 SPI 协议支持在主机处理器 (主器件) 与外围器件 (从器件) 之间进行全双工、同步、串行通信。SPI 主器件 (本例中为主机处理器) 生成同步时钟 (驱动至 SCLK)，并通过将从选择引脚 SSZ 从高电平转换为低电平来启动传输。SPI 从器件 (如 PCMD3180) 依赖主器件来启动和同步传输。传输由 SPI 主器件启动开始。来自 SPI

主器件的字节在主器件串行时钟（驱动至 SCLK）的控制下，开始移入从器件 MOSI 引脚。当字节移入 MOSI 引脚时，一个字节从 MISO 引脚移出到主移位寄存器。

PCMD3180 支持标准 SPI 控制协议，其时钟极性设置为 0（典型微处理器 SPI 控制位 CPOL = 0），时钟相位设置为 1（典型微处理器 SPI 控制位 CPHA = 1）。SSZ 引脚可在两次传输之间保持低电平；但是该器件只会将 SSZ 下降沿之后传输的前八位当作命令字节，接下来的八位仅在写入寄存器时当作数据字节。该器件完全由寄存器控制。从这些寄存器读取数据和向其写入数据之前，先向 MOSI 引脚发送一个 8 位命令。表 6-44 展示了该命令结构。前七位指定写入或读取的寄存器地址，范围为 0 至 127（十进制）。命令字以 R/W 位结尾，该位指定串行总线上的数据流方向。

在寄存器写入的情况下，将 R/W 位设置为 0。第二个数据字节发送到 MOSI 引脚，并包含要写入寄存器的数据。寄存器读取以类似方式完成。8 位命令字发送 7 位寄存器地址，后跟 R/W 位等于 1，表示正在进行寄存器读取。然后，在该帧接下来的八个 SCLK 时钟期间，8 位寄存器数据在时钟沿从该器件上的 MISO 引脚输出。在 SSZ 引脚被拉高之前，该器件支持针对多字节数据写入/读取传输的顺序 SPI 寻址。多字节数据写入或读取传输分别与单字节数据写入或读取传输完全相同，直到所有数据字节传输完成。主机器件必须在所有数据字节传输期间将 SSZ 引脚保持为低电平。图 6-68 显示了单字节写入传输，而图 6-69 展示了单字节读取传输。

表 6-44. SPI 命令字

位 7	位 6	位 5	位 4	位 3	位 2	位 1	位 0
ADDR(6)	ADDR(5)	ADDR(4)	ADDR(3)	ADDR(2)	ADDR(1)	ADDR(0)	R/WZ

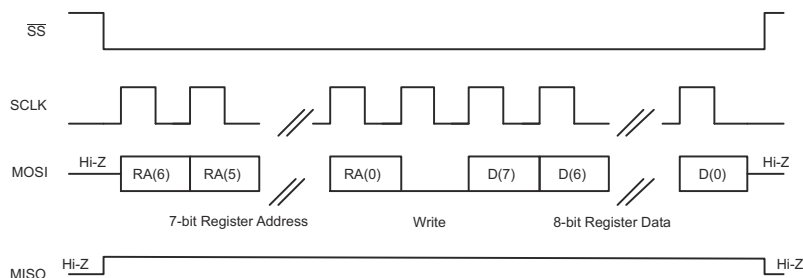


图 6-68. SPI 单字节写入传输

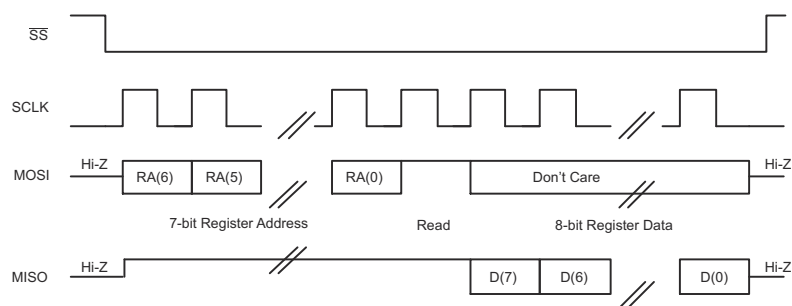


图 6-69. SPI 单字节读取传输

7 寄存器映射

本节详细介绍了器件的控制寄存器。所有这些寄存器均具有 8 位宽度，并分配给器件配置和可编程系数设置。这些寄存器使用页方案在内部进行映射，可以通过 I²C 或 SPI 与器件通信来控制该方案。每页包含 128 字节的寄存器。所有器件配置寄存器都存储在页 0 中，这是上电时（和软件复位后）的默认页设置。所有可编程系数寄存器都位于页 2、页 3 和页 4 中。通过使用每页上寄存器 0 中的 PAGE[7:0] 位，可以将器件当前页切换到所需的新页。

请勿从保留页或保留寄存器读取数据或向其写入数据。仅写入有效寄存器中保留位的默认值。

跨页访问寄存器的步骤如下：

- 选择页 N (将数据 N 写入寄存器 0，无论当前页码如何)
- 从页 N 中的有效寄存器读取数据或向其中写入数据
- 选择新页 M (将数据 M 写入寄存器 0，而不管当前页码如何)
- 从页 M 中的有效寄存器读取数据或向其中写入数据
- 根据需要重复

7.1 器件配置寄存器

本节介绍了页面 0 的器件配置寄存器。

7.1.1 寄存器汇总表格 (页面=0x00)

地址	寄存器	说明	章节
0x00	PAGE_CFG	器件页寄存器	PAGE_CFG 寄存器 (P0_R0)
0x01	SW_RESET	软件复位寄存器	SW_RESET 寄存器 (P0_R1)
0x02	SLEEP_CFG	睡眠模式寄存器	SLEEP_CFG 寄存器 (P0_R2)
0x05	SHDN_CFG	关断配置寄存器	SHDN_CFG 寄存器 (P0_R5)
0x07	ASI_CFG0	ASI 配置寄存器 0	ASI_CFG0 寄存器 (P0_R7)
0x08	ASI_CFG1	ASI 配置寄存器 1	ASI_CFG1 寄存器 (P0_R8)
0x09	ASI_CFG2	ASI 配置寄存器 2	ASI_CFG2 寄存器 (P0_R9)
0x0B	ASI_CH1	通道 1 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH1 寄存器 (P0_R11)
0x0C	ASI_CH2	通道 2 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH2 寄存器 (P0_R12)
0x0D	ASI_CH3	通道 3 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH3 寄存器 (P0_R13)
0x0E	ASI_CH4	通道 4 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH4 寄存器 (P0_R14)
0x0F	ASI_CH5	通道 5 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH5 寄存器 (P0_R15)
0x10	ASI_CH6	通道 6 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH6 寄存器 (P0_R16)
0x11	ASI_CH7	通道 7 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH7 寄存器 (P0_R17)
0x12	ASI_CH8	通道 8 ASI 时隙配置寄存器	ASI_CH8 寄存器 (P0_R18)
0x13	MST_CFG0	ASI 主模式配置寄存器 0	MST_CFG0 寄存器 (P0_R19)
0x14	MST_CFG1	ASI 主模式配置寄存器 1	MST_CFG1 寄存器 (P0_R20)
0x15	ASI_STS	ASI 总线时钟监控状态寄存器	ASI_STS 寄存器 (P0_R21)
0x16	CLK_SRC	时钟源配置寄存器 0	CLK_SRC 寄存器 (P0_R22)
0x1F	PDMCLK_CFG	PDM 时钟生成配置寄存器	PDMCLK_CFG 寄存器 (P0_R31)
0x20	PDMIN_CFG	PDM DINx 采样边沿寄存器	PDMIN_CFG 寄存器 (P0_R32)
0x21	GPIO_CFG0	GPIO 配置寄存器 0	GPIO_CFG0 寄存器 (P0_R33)
0x22	GPO_CFG0	GPO 配置寄存器 0	GPO_CFG0 寄存器 (P0_R34)
0x23	GPO_CFG1	GPO 配置寄存器 1	GPO_CFG1 寄存器 (P0_R35)
0x24	GPO_CFG2	GPO 配置寄存器 2	GPO_CFG2 寄存器 (P0_R36)
0x25	GPO_CFG3	GPO 配置寄存器 3	GPO_CFG3 寄存器 (P0_R37)
0x29	GPO_VAL	GPIO、GPO 输出值寄存器	GPO_VAL 寄存器 (P0_R41)
0x2A	GPIO_MON	GPIO 监控值寄存器	GPIO_MON 寄存器 (P0_R42)

PCMD3180

ZHCSL97A - MAY 2020 - REVISED JANUARY 2026

0x2B	GPI_CFG0	GPI 配置寄存器 0	GPI_CFG0 寄存器 (P0_R43)
0x2C	GPI_CFG1	GPI 配置寄存器 1	GPI_CFG1 寄存器 (P0_R44)
0x2F	GPI_MON	GPI 监控值寄存器	GPI_MON 寄存器 (P0_R47)
0x32	INT_CFG	中断配置寄存器	INT_CFG 寄存器 (P0_R50)
0x33	INT_MASK0	中断屏蔽寄存器 0	INT_MASK0 寄存器 (P0_R51)
0x36	INT_LTCH0	锁存中断读回寄存器 0	INT_LTCH0 寄存器 (P0_R54)
0x3B	BIAS_CFG	MICBIAS 和 VREF 配置寄存器	BIAS_CFG 寄存器 (P0_R59)
0x3C	CH1_CFG0	通道 1 配置寄存器 0	CH1_CFG0 寄存器 (P0_R60)
0x3E	CH1_CFG2	通道 1 配置寄存器 2	CH1_CFG2 寄存器 (P0_R62)
0x3F	CH1_CFG3	通道 1 配置寄存器 3	CH1_CFG3 寄存器 (P0_R63)
0x40	CH1_CFG4	通道 1 配置寄存器 4	CH1_CFG4 寄存器 (P0_R64)
0x41	CH2_CFG0	通道 2 配置寄存器 0	CH2_CFG0 寄存器 (P0_R65)
0x43	CH2_CFG2	通道 2 配置寄存器 2	CH2_CFG2 寄存器 (P0_R67)
0x44	CH2_CFG3	通道 2 配置寄存器 3	CH2_CFG3 寄存器 (P0_R68)
0x45	CH2_CFG4	通道 2 配置寄存器 4	CH2_CFG4 寄存器 (P0_R69)
0x46	CH3_CFG0	通道 3 配置寄存器 0	CH3_CFG0 寄存器 (P0_R70)
0x48	CH3_CFG2	通道 3 配置寄存器 2	CH3_CFG2 寄存器 (P0_R72)
0x49	CH3_CFG3	通道 3 配置寄存器 3	CH3_CFG3 寄存器 (P0_R73)
0x4A	CH3_CFG4	通道 3 配置寄存器 4	CH3_CFG4 寄存器 (P0_R74)
0x4B	CH4_CFG0	通道 4 配置寄存器 0	CH4_CFG0 寄存器 (P0_R75)
0x4D	CH4_CFG2	通道 4 配置寄存器 2	CH4_CFG2 寄存器 (P0_R77)
0x4E	CH4_CFG3	通道 4 配置寄存器 3	CH4_CFG3 寄存器 (P0_R78)
0x4F	CH4_CFG4	通道 4 配置寄存器 4	CH4_CFG4 寄存器 (P0_R79)
0x50	CH5_CFG0	通道 5 配置寄存器 0	CH5_CFG0 寄存器 (P0_R80)
0x52	CH5_CFG2	通道 5 配置寄存器 2	CH5_CFG2 寄存器 (P0_R82)
0x53	CH5_CFG3	通道 5 配置寄存器 3	CH5_CFG3 寄存器 (P0_R83)
0x54	CH5_CFG4	通道 5 配置寄存器 4	CH5_CFG4 寄存器 (P0_R84)
0x55	CH6_CFG0	通道 6 配置寄存器 0	CH6_CFG0 寄存器 (P0_R85)
0x57	CH6_CFG2	通道 6 配置寄存器 2	CH6_CFG2 寄存器 (P0_R87)
0x58	CH6_CFG3	通道 6 配置寄存器 3	CH6_CFG3 寄存器 (P0_R88)
0x59	CH6_CFG4	通道 6 配置寄存器 4	CH6_CFG4 寄存器 (P0_R89)
0x5A	CH7_CFG0	通道 7 配置寄存器 0	CH7_CFG0 寄存器 (P0_R90)
0x5C	CH7_CFG2	通道 7 配置寄存器 2	CH7_CFG2 寄存器 (P0_R92)
0x5D	CH7_CFG3	通道 7 配置寄存器 3	CH7_CFG3 寄存器 (P0_R93)
0x5E	CH7_CFG4	通道 7 配置寄存器 4	CH7_CFG4 寄存器 (P0_R94)
0x5F	CH8_CFG0	通道 8 配置寄存器 0	CH8_CFG0 寄存器 (P0_R95)
0x61	CH8_CFG2	通道 8 配置寄存器 2	CH8_CFG2 寄存器 (P0_R97)
0x62	CH8_CFG3	通道 8 配置寄存器 3	CH8_CFG3 寄存器 (P0_R98)
0x63	CH8_CFG4	通道 8 配置寄存器 4	CH8_CFG4 寄存器 (P0_R99)
0x6B	DSP_CFG0	DSP 配置寄存器 0	DSP_CFG0 寄存器 (P0_R107)
0x6C	DSP_CFG1	DSP 配置寄存器 1	DSP_CFG1 寄存器 (P0_R108)
0x73	IN_CH_EN	输入通道使能配置寄存器	IN_CH_EN 寄存器 (P0_R115)
0x74	ASI_OUT_CH_EN	ASI 输出通道使能配置寄存器	ASI_OUT_CH_EN 寄存器 (P0_R116)
0x75	PWR_CFG	上电配置寄存器	PWR_CFG 寄存器 (P0_R117)
0x76	DEV_STS0	器件状态值寄存器 0	DEV_STS0 寄存器 (P0_R118)
0x77	DEV_STS1	器件状态值寄存器 1	DEV_STS1 寄存器 (P0_R119)
0x7E	I2C_CKSUM	I2C 校验和寄存器	I2C_CKSUM 寄存器 (P0_R126)

表 45 列出了用于 PCMD3180 寄存器的访问代码。

表 7-1. PCMD3180 访问类型代码

访问类型	代码	说明
读取类型		
R	R	读取
R-W	R/W	读取或写入
写入类型		
W	W	写入
复位或默认值		
-n		复位后的值或默认值

7.1.2 寄存器说明

7.1.2.1 PAGE_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x00) [复位 = 0h]

器件存储器映射分为多个页面。该寄存器设置页。

图 7-1. PAGE_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
PAGE[7:0]							
R/W-0h							

表 7-2. PAGE_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	PAGE[7:0]	R/W	0h	这些位设置器件页。 0d = 页 0 1d = 页 1 ... 255d = 第 255 页

7.1.2.2 SW_RESET 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x01) [复位 = 0h]

该寄存器是软件复位寄存器。软件复位置为有效会将所有寄存器值置于默认上电复位 (POR) 状态。

图 7-2. SW_RESET 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留							SW_RESET
R-0h							R/W-0h

表 7-3. SW_RESET 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-1	保留	R	0h	保留
0	SW_RESET	R/W	0h	软件复位。此位可自行清除。 0d = 不复位 1d = 复位

7.1.2.3 SLEEP_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x02) [复位 = 0h]

该寄存器用于配置稳压器、VREF 快速充电、I²C 广播和睡眠模式。

图 7-3. SLEEP_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
AREG_SELEC T	保留		VREF_QCHG[1:0]		I2C_BRDCAST _EN	保留	SLEEP_ENZ
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h		R/W-0h	R-0h	R/W-0h

表 7-4. SLEEP_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	AREG_SELECT	R/W	0h	从内部稳压器电源或外部 AREG 电源选择模拟电源。 0d = 外部 1.8V AREG 电源 (当 AVDD 为 1.8V 且 AREG 与 AVDD 短接时使用该设置) 1d = 使用片上稳压器在内部生成的 1.8V AREG 电源 (当 AVDD 为 3.3V 时使用该设置)
6-5	保留	R/W	0h	保留
4-3	VREF_QCHG[1:0]	R/W	0h	VREF 外部电容器的快速充电持续时间使用 200 Ω 的内部串联电阻来设置。 0d = VREF 快速充电持续时间为 3.5ms (典型值) 1d = VREF 快速充电持续时间为 10ms (典型值) 2d = VREF 快速充电持续时间为 50ms (典型值) 3d = VREF 快速充电持续时间为 100ms (典型值)
2	I2C_BRDCAST_EN	R/W	0h	I ² C 广播寻址设置。 0d = 禁用 I ² C 广播模式; I ² C 从器件地址根据 ADDR 引脚确定 1d = 启用 I ² C 广播模式; I ² C 从器件地址固定为 1001 100
1	保留	R	0h	保留
0	SLEEP_ENZ	R/W	0h	睡眠模式设置。 0d = 器件处于睡眠模式 1d = 器件未处于睡眠模式

7.1.2.4 SHDN_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x05) [复位 = 5h]

该寄存器配置器件关断。

图 7-4. SHDN_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留		保留		SHDNZ_CFG[1:0]		DREG_KA_TIME[1:0]	
R-0h		R/W-0h		R/W-1h		R/W-1h	

表 7-5. SHDN_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-6	保留	R	0h	保留
5-4	保留	R/W	0h	保留
3-2	SHDNZ_CFG[1:0]	R/W	1h	关断配置。 0d = SHDNZ 置为有效后立即关断 DREG 1d = DREG 保持有效, 以便在达到超时之前彻底关断; 在超时之后, 强制 DREG 关断 2d = DREG 保持有效, 直至器件完全关断 3d = 保留
1-0	DREG_KA_TIME[1:0]	R/W	1h	这些位设置在 SHDNZ 置为有效后 DREG 仍保持有效的时长。 0d = DREG 保持有效状态 30ms (典型值) 1d = DREG 保持有效状态 25ms (典型值) 2d = DREG 保持有效状态 10ms (典型值) 3d = DREG 保持有效状态 5ms (典型值)

7.1.2.5 ASI_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x07) [复位 = 30h]

该寄存器是 ASI 配置寄存器 0。

图 7-5. ASI_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
ASI_FORMAT[1:0]		ASI_WLEN[1:0]		FSYNC_POL	BCLK_POL	TX_EDGE	TX_FILL
R/W-0h		R/W-3h		R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h

表 7-6. ASI_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-6	ASI_FORMAT[1:0]	R/W	0h	ASI 协议格式。 0d = TDM 模式 1d = I ² S 模式 2d = LJ (左对齐) 模式 3d = 保留
5-4	ASI_WLEN[1:0]	R/W	3h	ASI 字长或时隙长度。 0d = 16 位 1d = 20 位 2d = 24 位 3d = 32 位
3	FSYNC_POL	R/W	0h	ASI FSYNC 极性。 0d = 符合标准协议的默认极性 1d = 相对于标准协议的反向极性
2	BCLK_POL	R/W	0h	ASI BCLK 极性。 0d = 符合标准协议的默认极性 1d = 相对于标准协议的反向极性
1	TX_EDGE	R/W	0h	ASI 数据输出 (在主要和辅助数据引脚上) 发送边沿。 0d = 基于位 2 (BCLK_POL) 中协议配置设置的默认边沿 1d = 相对于默认边沿设置的反相随后边沿 (半个周期延迟)
0	TX_FILL	R/W	0h	任何未使用周期的 ASI 数据输出 (在主要和辅助数据引脚上) 0d = 针对未使用周期始终发送 0 1d = 针对未使用周期始终使用高阻态

7.1.2.6 ASI_CFG1 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x08) [复位 = 0h]

该寄存器是 ASI 配置寄存器 1。

图 7-6. ASI_CFG1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
TX_LSB	TX_KEEPER[1:0]		TX_OFFSET[4:0]				
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h				

表 7-7. ASI_CFG1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	TX_LSB	R/W	0h	用于 LSB 传输的 ASI 数据输出 (在主要和辅助数据引脚上)。 0d = 在一个完整周期内发送 LSB 1d = 在前半个周期内发送 LSB, 在后半个周期内发送高阻态
6-5	TX_KEEPER[1:0]	R/W	0h	ASI 数据输出 (在主要和辅助数据引脚上) 总线保持器。 0d = 始终禁用总线保持器 1d = 始终启用总线保持器 2d = 总线保持器仅在 LSB 传输期间启用一个周期 3d = 总线保持器仅在 LSB 传输期间启用一个半周期
4-0	TX_OFFSET[4:0]	R/W	0h	ASI 数据 MSB 时隙 0 偏移 (在主要和辅助数据引脚上)。 0d = ASI 数据 MSB 位置没有偏移, 并符合标准协议 1d = 一个 BCLK 周期相对于标准协议的 ASI 数据 MSB 位置 (TDM 模式是时隙 0 或 I ² S, LJ 模式是左侧和右侧时隙 0) 偏移 2d = 两个 BCLK 周期相对于标准协议的 ASI 数据 MSB 位置 (TDM 模式是时隙 0 或 I ² S, LJ 模式是左侧和右侧时隙 0) 的偏移 3d 至 30d = 根据配置分配的 ASI 数据 MSB 位置 (TDM 模式是时隙 0 或 I ² S, LJ 模式是左侧和右侧时隙 0) 偏移 31d = 31 个 BCLK 周期相对于标准协议的 ASI 数据 MSB 位置 (TDM 模式是时隙 0 或 I ² S, LJ 模式是左侧和右侧时隙 0) 偏移

7.1.2.7 ASI_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x09) [复位 = 0h]

该寄存器是 ASI 配置寄存器 2。

图 7-7. ASI_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
ASI_DAISY	保留	ASI_ERR	ASI_ERR_RCOV	保留			
R/W-0h	R-0h	R/W-0h	R/W-0h	R-0h			

表 7-8. ASI_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	ASI_DAISY	R/W	0h	ASI 菊花链连接。 0d = 所有器件都连接在通用 ASI 总线中 1d = 所有器件都以菊花链形式连接 ASI 总线
6	保留	R	0h	保留
5	ASI_ERR	R/W	0h	ASI 总线错误检测。 0d = 启用总线错误检测 1d = 禁用总线错误检测
4	ASI_ERR_RCOV	R/W	0h	ASI 总线错误自动恢复。 0d = 启用总线错误恢复后自动恢复 1d = 禁用总线错误恢复后自动恢复，并在主机配置器件之前保持断电状态
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.8 ASI_CH1 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x0B) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 1 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-8. ASI_CH1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH1_OUTPUT	CH1_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-0h					

表 7-9. ASI_CH1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH1_OUTPUT	R/W	0h	通道 1 输出线路。 0d = 通道 1 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 1 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH1_SLOT[5:0]	R/W	0h	通道 1 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.9 ASI_CH2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x0C) [复位 = 1h]

该寄存器是通道 2 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-9. ASI_CH2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH2_OUTPUT	CH2_SLOT[5:0]					

图 7-9. ASI_CH2 寄存器 (续)

R-0h	R/W-0h	R/W-1h
------	--------	--------

表 7-10. ASI_CH2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH2_OUTPUT	R/W	0h	通道 2 输出线路。 0d = 通道 2 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 2 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH2_SLOT[5:0]	R/W	1h	通道 2 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.10 ASI_CH3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x0D) [复位 = 2h]

该寄存器是通道 3 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-10. ASI_CH3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH3_OUTPUT	CH3_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-2h					

表 7-11. ASI_CH3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH3_OUTPUT	R/W	0h	通道 3 输出线路。 0d = 通道 3 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 3 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH3_SLOT[5:0]	R/W	2h	通道 3 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.11 ASI_CH4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x0E) [复位 = 3h]

该寄存器是通道 4 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-11. ASI_CH4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH4_OUTPUT	CH4_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-3h					

表 7-12. ASI_CH4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留

表 7-12. ASI_CH4 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
6	CH4_OUTPUT	R/W	0h	通道 4 输出线路。 0d = 通道 4 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 4 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH4_SLOT[5:0]	R/W	3h	通道 4 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.12 ASI_CH5 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x0F) [复位 = 4h]

该寄存器是通道 5 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-12. ASI_CH5 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH5_OUTPUT	CH5_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-4h					

表 7-13. ASI_CH5 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH5_OUTPUT	R/W	0h	通道 5 输出线路。 0d = 通道 5 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 5 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH5_SLOT[5:0]	R/W	4h	通道 5 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.13 ASI_CH6 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x10) [复位 = 5h]

该寄存器是通道 6 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-13. ASI_CH6 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH6_OUTPUT	CH6_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-5h					

表 7-14. ASI_CH6 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH6_OUTPUT	R/W	0h	通道 6 输出线路。 0d = 通道 6 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 6 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上

表 7-14. ASI_CH6 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
5-0	CH6_SLOT[5:0]	R/W	5h	通道 6 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.14 ASI_CH7 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x11) [复位 = 6h]

该寄存器是通道 7 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-14. ASI_CH7 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH7_OUTPUT	CH7_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-6h					

表 7-15. ASI_CH7 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH7_OUTPUT	R/W	0h	通道 7 输出线路。 0d = 通道 7 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 7 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上
5-0	CH7_SLOT[5:0]	R/W	6h	通道 7 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.15 ASI_CH8 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x12) [复位 = 7h]

该寄存器是通道 8 的 ASI 时隙配置寄存器。

图 7-15. ASI_CH8 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH8_OUTPUT	CH8_SLOT[5:0]					
R-0h	R/W-0h	R/W-7h					

表 7-16. ASI_CH8 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6	CH8_OUTPUT	R/W	0h	通道 8 输出线路。 0d = 通道 8 输出在 ASI 主要输出引脚 (SDOUT) 上 1d = 通道 8 输出在 ASI 辅助输出引脚 (GPIO1 或 GPOx) 上

表 7-16. ASI_CH8 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
5-0	CH8_SLOT[5:0]	R/W	7h	通道 8 时隙分配。 0d = TDM 是时隙 0 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 0 1d = TDM 是时隙 1 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 1 2d 至 30d = 分配的时隙视配置而定 31d = TDM 是时隙 31 或 I ² S, LJ 是左侧时隙 31 32d = TDM 是时隙 32 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 0 33d = TDM 是时隙 33 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 1 34d 至 62d = 分配的时隙视配置而定 63d = TDM 是时隙 63 或 I ² S, LJ 是右侧时隙 31

7.1.2.16 MST_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x13) [复位 = 2h]

该寄存器是 ASI 主模式配置寄存器 0。

图 7-16. MST_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
MST_SLV_CFG	AUTO_CLK_CFG	AUTO_MODE_PLL_DIS	BCLK_FSYNC_GATE	FS_MODE	MCLK_FREQ_SEL[2:0]		
R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-2h		

表 7-17. MST_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	MST_SLV_CFG	R/W	0h	ASI 主器件或从器件配置寄存器设置。 0d = 器件处于从模式 (BCLK 和 FSYNC 都是器件的输入) 1d = 器件处于主模式 (BCLK 和 FSYNC 都由器件生成)
6	AUTO_CLK_CFG	R/W	0h	自动时钟配置设置。 0d = 启用自动时钟配置 (所有内部时钟分频器和 PLL 配置都是自动派生的) 1d = 禁用自动时钟配置 (必须将自定义模式和器件 GUI 用于器件配置设置)
5	AUTO_MODE_PLL_DIS	R/W	0h	自动模式 PLL 设置。 0d = 在自动时钟配置中启用 PLL 1d = 在自动时钟配置中禁用 PLL
4	BCLK_FSYNC_GATE	R/W	0h	BCLK 和 FSYNC 时钟选通 (当器件处于主模式时有效)。 0d = 不选通 BCLK 和 FSYNC 1d = 在主模式下从器件发送 BCLK 和 FSYNC 时强制选通 BCLK 和 FSYNC
3	FS_MODE	R/W	0h	采样速率设置 (器件处于主模式时有效)。 0d = fS 是 48kHz 的倍数 (或约数) 1d = fS 是 44.1kHz 的倍数 (或约数)
2-0	MCLK_FREQ_SEL[2:0]	R/W	2h	这些位为 PLL 源时钟输入选择 MCLK (GPIO 或 GPIx) 频率 (在器件处于主模式且 MCLK_FREQ_SEL_MODE = 0 时有效)。 0d = 12MHz 1d = 12.288MHz 2d = 13MHz 3d = 16MHz 4d = 19.2MHz 5d = 19.68MHz 6d = 24MHz 7d = 24.576MHz

7.1.2.17 MST_CFG1 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x14) [复位 = 48h]

该寄存器是 ASI 主模式配置寄存器 1。

图 7-17. MST_CFG1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
FS_RATE[3:0]				FS_BCLK_RATIO[3:0]			
R/W-4h				R/W-8h			

表 7-18. MST_CFG1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	FS_RATE[3:0]	R/W	4h	ASI 总线的已编程采样速率 (当器件配置为从模式自动时钟配置时不使用)。 0d = 7.35kHz 或 8kHz 1d = 14.7kHz 或 16kHz 2d = 22.05kHz 或 24kHz 3d = 29.4kHz 或 32kHz 4d = 44.1kHz 或 48kHz 5d = 88.2kHz 或 96kHz 6d = 176.4kHz 或 192kHz 7d = 352.8kHz 或 384kHz 8d = 705.6kHz 或 768kHz 9d 至 15d = 保留
3-0	FS_BCLK_RATIO[3:0]	R/W	8h	ASI 总线的已编程 BCLK 与 FSYNC 频率比 (当器件配置为从模式自动时钟配置时不使用)。 0d = 比率为 16 1d = 比率为 24 2d = 比率为 32 3d = 比率为 48 4d = 比率为 64 5d = 比率为 96 6d = 比率为 128 7d = 比率为 192 8d = 比率为 256 9d = 比率为 384 10d = 比率为 512 11d = 比率为 1024 12d = 比率为 2048 13d 至 15d = 保留

7.1.2.18 ASI_STS 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x15) [复位 = FFh]

该寄存器是 ASI 总线时钟监控状态寄存器。

图 7-18. ASI_STS 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
FS_RATE_STS[3:0]				FS_RATIO_STS[3:0]			
R-Fh				R-Fh			

表 7-19. ASI_STS 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	FS_RATE_STS[3:0]	R	Fh	检测到的 ASI 总线采样速率 0d = 7.35kHz 或 8kHz 1d = 14.7kHz 或 16kHz 2d = 22.05kHz 或 24kHz 3d = 29.4kHz 或 32kHz 4d = 44.1kHz 或 48kHz 5d = 88.2kHz 或 96kHz 6d = 176.4kHz 或 192kHz 7d = 352.8kHz 或 384kHz 8d = 705.6kHz 或 768kHz 9d 至 14d = 保留 15d = 无效采样速率

表 7-19. ASI_STS 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
3-0	FS_RATIO_STS[3:0]	R	Fh	检测到的 ASI 总线 BCLK 与 FSYNC 频率比。 0d = 比率为 16 1d = 比率为 24 2d = 比率为 32 3d = 比率为 48 4d = 比率为 64 5d = 比率为 96 6d = 比率为 128 7d = 比率为 192 8d = 比率为 256 9d = 比率为 384 10d = 比率为 512 11d = 比率为 1024 12d = 比率为 2048 13d 至 14d = 保留 15d = 无效的比率

7.1.2.19 CLK_SRC 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x16) [复位 = 10h]

该寄存器是时钟源配置寄存器。

图 7-19. CLK_SRC 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
DIS_PLL_SLV_CLK_SRC	MCLK_FREQ_SEL_MODE	MCLK_RATIO_SEL[2:0]			保留		
R/W-0h	R/W-0h	R/W-2h			R-0h		

表 7-20. CLK_SRC 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	DIS_PLL_SLV_CLK_SRC	R/W	0h	当器件配置为在从模式的自动时钟配置中禁用 PLL 时的音频根时钟源设置 (AUTO_MODE_PLL_DIS = 1)。 0d = BCLK 用作音频根时钟源 1d = MCLK (GPIO 或 GPIx) 用作音频根时钟源 (MCLK 与 FSYNC 之比视 MCLK_RATIO_SEL 设置而定)
6	MCLK_FREQ_SEL_MODE	R/W	0h	主模式 MCLK (GPIO 或 GPIx) 频率选择模式 (当器件处于自动时钟配置时有效)。 0d = MCLK 频率基于 MCLK_FREQ_SEL (P0_R19) 配置 1d = MCLK 频率在 MCLK_RATIO_SEL (P0_R22) 配置中指定为 FSYNC 的倍数
5-3	MCLK_RATIO_SEL[2:0]	R/W	2h	这些位为主模式或当 MCLK 在从模式下用作音频根时钟源时选择 MCLK (GPIO 或 GPIx) 与 FSYNC 之比。 0d = 比率为 64 1d = 比率为 256 2d = 比率为 384 3d = 比率为 512 4d = 比率为 768 5d = 比率为 1024 6d = 比率为 1536 7d = 比率为 2304
2-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.20 PDMCLK_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x1F) [复位 = 40h]

该寄存器是 PDM 时钟生成配置寄存器。

图 7-20. PDMCLK_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	保留					PDMCLK_DIV[1:0]	
R/W-0h	R/W-10h					R/W-0h	

表 7-21. PDMCLK_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R/W	0h	保留
6-2	保留	R/W	10h	保留
1-0	PDMCLK_DIV[1:0]	R/W	0h	PDMCLK 分频器值。 0d = PDMCLK 为 2.8224MHz 或 3.072MHz 1d = PDMCLK 为 1.4112MHz 或 1.536MHz 2d = PDMCLK 为 705.6kHz 或 768kHz 3d = PDMCLK 为 5.6448MHz 或 6.144MHz

7.1.2.21 PDMIN_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x20) [复位 = 0h]

该寄存器是 PDM DINx 采样边沿配置寄存器。

图 7-21. PDMIN_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
PDMIN1_EDGE	PDMIN2_EDGE	PDMIN3_EDGE	PDMIN4_EDGE	保留			
R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R-0h			

表 7-22. PDMIN_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	PDMIN1_EDGE	R/W	0h	用于通道 1 和通道 2 数据的 PDMCLK 锁存边沿。 0d = 通道 1 数据在负边沿上锁存, 通道 2 数据在正边沿上锁存 1d = 通道 1 数据在正边沿上锁存, 通道 2 数据在负边沿上锁存
6	PDMIN2_EDGE	R/W	0h	用于通道 3 和通道 4 数据的 PDMCLK 锁存边沿。 0d = 通道 3 数据在负边沿上锁存, 通道 4 数据在正边沿上锁存 1d = 通道 3 数据在正边沿上锁存, 通道 4 数据在负边沿上锁存
5	PDMIN3_EDGE	R/W	0h	用于通道 5 和通道 6 数据的 PDMCLK 锁存边沿。 0d = 通道 5 数据在负边沿上锁存, 通道 6 数据在正边沿上锁存 1d = 通道 5 数据在正边沿上锁存, 通道 6 数据在负边沿上锁存
4	PDMIN4_EDGE	R/W	0h	用于通道 7 和通道 8 数据的 PDMCLK 锁存边沿。 0d = 通道 7 数据在负边沿上锁存, 通道 8 数据在正边沿上锁存 1d = 通道 7 数据在正边沿上锁存, 通道 8 数据在负边沿上锁存
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.22 GPIO_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x21) [复位 = 22h]

该寄存器是 GPIO 配置寄存器 0。

图 7-22. GPIO_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPIO1_CFG[3:0]				保留	GPIO1_DRV[2:0]		
R/W-2h				R-0h	R/W-2h		

表 7-23. GPIO_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	GPIO1_CFG[3:0]	R/W	2h	GPIO1 配置。 0d = GPIO1 禁用 1d = GPIO1 配置为通用输出 (GPO) 2d = GPIO1 配置为器件中断输出 (IRQ) 3d = GPIO1 配置为辅助 ASI 输出 (SDOUT2) 4d = GPIO1 配置为 PDM 时钟输出 (PDMCLK) 5d 至 7d = 保留 8d = GPIO1 配置为控制 MICBIAS 何时开启或关闭的输入 (MICBIAS_EN) 9d = GPIO1 配置为通用输入 (GPI) 10d = GPIO1 配置为主时钟输入 (MCLK) 11d = GPIO1 配置为菊花链的 ASI 输入 (SDIN) 12d = GPIO1 配置为通道 1 和通道 2 的 PDM 数据输入 (PDM DIN1) 13d = GPIO1 配置为通道 3 和通道 4 的 PDM 数据输入 (PDM DIN2) 14d = GPIO1 配置为通道 5 和通道 6 的 PDM 数据输入 (PDM DIN3) 15d = GPIO1 配置为通道 7 和通道 8 的 PDM 数据输入 (PDM DIN4)
3	保留	R	0h	保留
2-0	GPIO1_DRV[2:0]	R/W	2h	GPIO1 输出驱动配置 (当 GPIO1 配置为 SDOUT2 时不使用)。 0d = 高阻态输出 1d = 驱动低电平有效和高电平有效 2d = 驱动低电平有效和弱高电平 3d = 驱动低电平有效和高阻态 4d = 驱动弱低电平和高电平有效 5d = 驱动高阻态和高电平有效 6d 至 7d = 保留

7.1.2.23 GPO_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x22) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPO 配置寄存器 0。

图 7-23. GPO_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPIO1_CFG[3:0]				保留			
R/W-0h				R-0h			

表 7-24. GPO_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	GPO1_CFG[3:0]	R/W	0h	PDMCLK1_GPO1 (GPO1) 配置。 0d = GPO1 禁用 1d = GPO1 配置为通用输出 (GPO) 2d = GPO1 配置为器件中断输出 (IRQ) 3d = GPO1 配置为辅助 ASI 输出 (SDOUT2) 4d = GPO1 配置为 PDM 时钟输出 (PDMCLK) 5d 至 15d = 保留
3-1	保留	R	0h	保留
0	GPO1_DRV	R/W	0h	0d = GPO1 处于高阻态 1d = GPO1 被驱动为高电平有效/低电平有效

7.1.2.24 GPO_CFG1 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x23) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPO 配置寄存器 1。

图 7-24. GPO_CFG1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPO2_CFG[3:0]				保留			

图 7-24. GPO_CFG1 寄存器 (续)

R/W-0h	R-0h
--------	------

表 7-25. GPO_CFG1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	GPO2_CFG[3:0]	R/W	0h	PDMCLK2_GPO2 (GPO2) 配置。 0d = GPO2 禁用 1d = GPO2 配置为通用输出 (GPO) 2d = GPO2 配置为器件中断输出 (IRQ) 3d = GPO2 配置为辅助 ASI 输出 (SDOUT2) 4d = GPO2 配置为 PDM 时钟输出 (PDMCLK) 5d 至 15d = 保留
3-1	保留	R	0h	保留
0	GPO2_DRV	R/W	0h	0d = GPO2 处于高阻态 1d = GPO2 被驱动为高电平有效/低电平有效

7.1.2.25 GPO_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x24) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPO 配置寄存器 2。

图 7-25. GPO_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPO3_CFG[3:0]				保留			
R/W-0h				R-0h			

表 7-26. GPO_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	GPO3_CFG[3:0]	R/W	0h	PDMCLK3_GPO3 (GPO3) 配置。 0d = GPO3 禁用 1d = GPO3 配置为通用输出 (GPO) 2d = GPO3 配置为器件中断输出 (IRQ) 3d = GPO3 配置为辅助 ASI 输出 (SDOUT2) 4d = GPO3 配置为 PDM 时钟输出 (PDMCLK) 5d 至 15d = 保留
3-1	保留	R	0h	保留
0	GPO3_DRV	R/W	0h	0d = GPO3 处于高阻态 1d = GPO3 被驱动为高电平有效/低电平有效

7.1.2.26 GPO_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x25) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPO 配置寄存器 3。

图 7-26. GPO_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPO4_CFG[3:0]				保留			
R/W-0h				R-0h			

表 7-27. GPO_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	GPO4_CFG[3:0]	R/W	0h	PDMCLK4_GPO4 (GPO4) 配置。 0d = GPO4 禁用 1d = GPO4 配置为通用输出 (GPO) 2d = GPO4 配置为器件中断输出 (IRQ) 3d = GPO4 配置为辅助 ASI 输出 (SDOUT2) 4d = GPO4 配置为 PDM 时钟输出 (PDMCLK) 5d 至 15d = 保留

表 7-27. GPO_CFG3 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
3-1	保留	R	0h	保留
0	GPO4_DRV	R/W	0h	0d = GPO4 处于高阻态 1d = GPO4 被驱动为高电平有效/低电平有效

7.1.2.27 GPO_VAL 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x29) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPIO 和 GPO 输出值寄存器。

图 7-27. GPO_VAL 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPIO1_VAL	GPO1_VAL	GPO2_VAL	GPO3_VAL	GPO4_VAL	保留		
R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R-0h		

表 7-28. GPO_VAL 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	GPIO1_VAL	R/W	0h	配置为 GPO 时的 GPIO1 输出值。 0d = 驱动值为 0 的输出 1d = 驱动值为 1 的输出
6	GPO1_VAL	R/W	0h	配置为 GPO 时的 GPO1 输出值。 0d = 驱动值为 0 的输出 1d = 驱动值为 1 的输出
5	GPO2_VAL	R/W	0h	配置为 GPO 时的 GPO2 输出值。 0d = 驱动值为 0 的输出 1d = 驱动值为 1 的输出
4	GPO3_VAL	R/W	0h	配置为 GPO 时的 GPO3 输出值。 0d = 驱动值为 0 的输出 1d = 驱动值为 1 的输出
3	GPO4_VAL	R/W	0h	配置为 GPO 时的 GPO4 输出值。 0d = 驱动值为 0 的输出 1d = 驱动值为 1 的输出
2-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.28 GPIO_MON 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x2A) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPIO 监控值寄存器。

图 7-28. GPIO_MON 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPIO1_MON	保留						
R-0h	R-0h						

表 7-29. GPIO_MON 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	GPIO1_MON	R	0h	配置为 GPI 时的 GPIO1 监控值。 0d = 输入监控值 0 1d = 输入监控值 1
6-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.29 GPI_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x2B) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPI 配置寄存器 0。

图 7-29. GPI_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	GPI1_CFG[2:0]			保留	GPI2_CFG[2:0]		
R-0h	R/W-0h			R-0h	R/W-0h		

表 7-30. GPI_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-4	GPI1_CFG[2:0]	R/W	0h	PDMDIN1_GPI1 (GPI1) 配置。 0d = 禁用 GPI1 1d = GPI1 配置为通用输入 (GPI) 2d = GPI1 配置为主时钟输入 (MCLK) 3d = GPI1 配置为菊花链的 ASI 输入 (SDIN) 4d = GPI1 配置为通道 1 和通道 2 的 PDM 数据输入 (PDMDIN1) 5d = GPI1 配置为通道 3 和通道 4 的 PDM 数据输入 (PDMDIN2) 6d = GPI1 配置为通道 5 和通道 6 的 PDM 数据输入 (PDMDIN3) 7d = GPI1 配置为通道 7 和通道 8 的 PDM 数据输入 (PDMDIN4)
3	保留	R	0h	保留
2-0	GPI2_CFG[2:0]	R/W	0h	PDMDIN2_GPI2 (GPI2) 配置。 0d = 禁用 GPI2 1d = GPI2 配置为通用输入 (GPI) 2d = GPI2 配置为主时钟输入 (MCLK) 3d = GPI2 配置为菊花链的 ASI 输入 (SDIN) 4d = GPI2 配置为通道 1 和通道 2 的 PDM 数据输入 (PDMDIN1) 5d = GPI2 配置为通道 3 和通道 4 的 PDM 数据输入 (PDMDIN2) 6d = GPI2 配置为通道 5 和通道 6 的 PDM 数据输入 (PDMDIN3) 7d = GPI2 配置为通道 7 和通道 8 的 PDM 数据输入 (PDMDIN4)

7.1.2.30 GPI_CFG1 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x2C) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPI 配置寄存器 1。

图 7-30. GPI_CFG1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	GPI3_CFG[2:0]			保留	GPI4_CFG[2:0]		
R-0h	R/W-0h			R-0h	R/W-0h		

表 7-31. GPI_CFG1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-4	GPI3_CFG[2:0]	R/W	0h	PDMDIN3_GPI3 (GPI3) 配置。 0d = 禁用 GPI3 1d = GPI3 配置为通用输入 (GPI) 2d = GPI3 配置为主时钟输入 (MCLK) 3d = GPI3 配置为菊花链的 ASI 输入 (SDIN) 4d = GPI3 配置为通道 1 和通道 2 的 PDM 数据输入 (PDMDIN1) 5d = GPI3 配置为通道 3 和通道 4 的 PDM 数据输入 (PDMDIN2) 6d = GPI3 配置为通道 5 和通道 6 的 PDM 数据输入 (PDMDIN3) 7d = GPI3 配置为通道 7 和通道 8 的 PDM 数据输入 (PDMDIN4)
3	保留	R	0h	保留
2-0	GPI4_CFG[2:0]	R/W	0h	PDMDIN4_GPI4 (GPI4) 配置。 0d = 禁用 GPI4 1d = GPI4 配置为通用输入 (GPI) 2d = GPI4 配置为主时钟输入 (MCLK) 3d = GPI4 配置为菊花链的 ASI 输入 (SDIN) 4d = GPI4 配置为通道 1 和通道 2 的 PDM 数据输入 (PDMDIN1) 5d = GPI4 配置为通道 3 和通道 4 的 PDM 数据输入 (PDMDIN2) 6d = GPI4 配置为通道 5 和通道 6 的 PDM 数据输入 (PDMDIN3) 7d = GPI4 配置为通道 7 和通道 8 的 PDM 数据输入 (PDMDIN4)

7.1.2.31 GPI_MON 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x2F) [复位 = 0h]

该寄存器是 GPI 监控值寄存器。

图 7-31. GPI_MON 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
GPI1_MON	GPI2_MON	GPI3_MON	GPI4_MON	保留			
R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h			

表 7-32. GPI_MON 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	GPI1_MON	R	0h	配置为 GPI 时的 GPI1 监控值。 0d = 输入监控值 0 1d = 输入监控值 1
6	GPI2_MON	R	0h	配置为 GPI 时的 GPI2 监控值。 0d = 输入监控值 0 1d = 输入监控值 1
5	GPI3_MON	R	0h	配置为 GPI 时的 GPI3 监控值。 0d = 输入监控值 0 1d = 输入监控值 1
4	GPI4_MON	R	0h	配置为 GPI 时的 GPI4 监控值。 0d = 输入监控值 0 1d = 输入监控值 1
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.32 INT_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x32) [复位 = 0h]

该寄存器是中断配置寄存器。

图 7-32. INT_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
INT_POL	INT_EVENT[1:0]		保留		LTCH_READ_CFG	保留	
R/W-0h	R/W-0h		R-0h		R/W-0h	R-0h	

表 7-33. INT_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	INT_POL	R/W	0h	中断极性。 0d = 低电平有效 (IRQZ) 1d = 高电平有效 (IRQ)
6-5	INT_EVENT[1:0]	R/W	0h	中断事件配置。 0d = INT 在发生任何未屏蔽的锁存中断事件时置为有效 1d = 保留 2d = 在发生任何未屏蔽的锁存中断事件时, INT 每 4ms (典型值) 置为有效并持续 2ms (典型值) 3d = 在发生任何未屏蔽的中断事件时, INT 每次在每个脉冲上置为有效并持续 2ms (典型值)
4-3	保留	R	0h	保留
2	LTCH_READ_CFG	R/W	0h	中断锁存寄存器回读配置。 0d = 所有中断都可以通过 LTCH 寄存器读取 1d = 只有未屏蔽的中断可以通过 LTCH 寄存器读取
1-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.33 INT_MASK0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x33) [复位 = FFh]

该寄存器是中断屏蔽寄存器 0。

图 7-33. INT_MASK0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
INT_MASK0[7]	INT_MASK0[6]	保留	保留	保留	保留	保留	保留
R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h

表 7-34. INT_MASK0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	INT_MASK0[7]	R/W	1h	ASI 时钟错误屏蔽。 0d = 不屏蔽 1d = 屏蔽
6	INT_MASK0[6]	R/W	1h	PLL 锁定中断屏蔽。 0d = 不屏蔽 1d = 屏蔽
5-0	保留	R/W	3Fh	保留

7.1.2.34 INT_LTCH0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x36) [复位 = 0h]

该寄存器是锁存中断读回寄存器 0。

图 7-34. INT_LTCH0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
INT_LTCH0[7]	INT_LTCH0[6]	保留	保留	保留	保留	保留	保留
R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h

表 7-35. INT_LTCH0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	INT_LTCH0[7]	R	0h	ASI 总线时钟错误引起的中断 (自行清零位)。 0d = 无中断 1d = 中断
6	INT_LTCH0[6]	R	0h	PLL LOCK 引起的中断 (自行清零位)。 0d = 无中断 1d = 中断
5-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.35 BIAS_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x3B) [复位 = 0h]

该寄存器是 MICBIAS 和 VREF 配置寄存器。

图 7-35. BIAS_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	MBIAS_VAL[2:0]			保留		VREF_SEL[1:0]	
R-0h	R/W-0h			R-0h		R/W-0h	

表 7-36. BIAS_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-4	MBIAS_VAL[2:0]	R/W	0h	MICBIAS 值。 0d = 麦克风偏置设置为 VREF (2.750V、2.500V 或 1.375V) 1d 至 5d = 保留 6d = 麦克风偏置设置为 AVDD 7d = 保留

表 7-36. BIAS_CFG 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
3-2	保留	R	0h	保留
1-0	VREF_SEL[1:0]	R/W	0h	VREF 电压设置 (根据使用的 AVDD 电源电压最小值配置此设置)。 0d = VREF 设置为 2.75V 1d = VREF 设置为 2.5V 2d = VREF 设置为 1.375V (对于 1.8V AVDD, 必须使用该选项) 3d = 保留

7.1.2.36 CH1_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x3C) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 0 的配置寄存器 1。

图 7-36. CH1_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH1_INSRC[1:0]		保留	保留		保留	保留
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h	R/W-0h		R-0h	R/W-0h

表 7-37. CH1_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R/W	0h	保留
6-5	CH1_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 1 输入配置。 0d = 未启用输入源 1d = 保留 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN1 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R/W	0h	保留

7.1.2.37 CH1_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x3E) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 2 的配置寄存器 1。

图 7-37. CH1_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH1_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-38. CH1_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH1_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 1 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.38 CH1_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x3F) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 3 的配置寄存器 1。

图 7-38. CH1_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
---	---	---	---	---	---	---	---

图 7-38. CH1_CFG3 寄存器 (续)

CH1_GCAL[3:0]	保留
R/W-8h	R-0h

表 7-39. CH1_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH1_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 1 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.39 CH1_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x40) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 4 的配置寄存器 1。

图 7-39. CH1_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH1_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-40. CH1_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH1_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 1 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.40 CH2_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x41) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 0 的配置寄存器 2。

图 7-40. CH2_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH2_INSRC[1:0]		保留	保留		保留	保留
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h	R/W-0h		R-0h	R/W-0h

表 7-41. CH2_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R/W	0h	保留
6-5	CH2_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 2 输入配置。 0d = 未启用输入源 1d = 保留 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN1 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R/W	0h	保留

7.1.2.41 CH2_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x43) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 2 的配置寄存器 2。

图 7-41. CH2_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH2_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-42. CH2_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH2_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 2 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.42 CH2_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x44) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 3 的配置寄存器 2。

图 7-42. CH2_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH2_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-43. CH2_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH2_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 2 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.43 CH2_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x45) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 4 的配置寄存器 2。

图 7-43. CH2_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH2_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-44. CH2_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH2_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 2 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.44 CH3_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x46) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 0 的配置寄存器 3。

图 7-44. CH3_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH3_INSRC[1:0]		保留	保留		保留	保留
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h	R/W-0h		R-0h	R/W-0h

表 7-45. CH3_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R/W	0h	保留
6-5	CH3_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 3 输入配置。 0d = 未启用输入源 1d = 保留 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN2 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R/W	0h	保留

7.1.2.45 CH3_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x48) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 2 的配置寄存器 3。

图 7-45. CH3_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH3_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-46. CH3_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH3_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 3 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.46 CH3_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x49) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 3 的配置寄存器 3。

图 7-46. CH3_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH3_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-47. CH3_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH3_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 3 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.47 CH3_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x4A) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 4 的配置寄存器 3。

图 7-47. CH3_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH3_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-48. CH3_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH3_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 3 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.48 CH4_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x4B) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 0 的配置寄存器 4。

图 7-48. CH4_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH4_INSRC[1:0]		保留	保留		保留	保留
R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h	R/W-0h		R-0h	R/W-0h

表 7-49. CH4_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R/W	0h	保留
6-5	CH4_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 4 输入配置。 0d = 未启用输入源 1d = 保留 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN2 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R/W	0h	保留

7.1.2.49 CH4_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x4D) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 2 的配置寄存器 4。

图 7-49. CH4_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH4_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-50. CH4_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH4_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 4 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.50 CH4_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x4E) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 3 的配置寄存器 4。

图 7-50. CH4_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH4_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-51. CH4_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH4_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 4 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.51 CH4_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x4F) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 4 的配置寄存器 4。

图 7-51. CH4_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH4_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-52. CH4_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH4_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 4 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.52 CH5_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x50) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 5 的配置寄存器 0。

图 7-52. CH5_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH5_INSRC[1:0]			保留			
R-0h	R/W-0h			R-0h			

表 7-53. CH5_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-5	CH5_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 5 输入配置 0d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 1d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.53 CH5_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x52) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 5 的配置寄存器 2。

图 7-53. CH5_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH5_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-54. CH5_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH5_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 5 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.54 CH5_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x53) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 5 的配置寄存器 3。

图 7-54. CH5_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH5_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-55. CH5_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH5_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 5 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.55 CH5_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x54) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 5 的配置寄存器 4。

图 7-55. CH5_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH5_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-56. CH5_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH5_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 5 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.56 CH6_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x55) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 6 的配置寄存器 0。

图 7-56. CH6_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH6_INSRC[1:0]			保留			
R-0h	R/W-0h			R-0h			

表 7-57. CH6_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-5	CH6_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 6 输入配置 0d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 1d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN3 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.57 CH6_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x57) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 6 的配置寄存器 2。

图 7-57. CH6_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH6_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-58. CH6_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH6_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 6 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.58 CH6_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x58) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 6 的配置寄存器 3。

图 7-58. CH6_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH6_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-59. CH6_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH6_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 6 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.59 CH6_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x59) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 6 的配置寄存器 4。

图 7-59. CH6_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH6_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-60. CH6_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH6_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 6 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.60 CH7_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x5A) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 7 的配置寄存器 0。

图 7-60. CH7_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH7_INSRC[1:0]			保留			
R-0h	R/W-0h			R-0h			

表 7-61. CH7_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-5	CH7_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 7 输入配置 0d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 1d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.61 CH7_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x5C) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 7 的配置寄存器 2。

图 7-61. CH7_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH7_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-62. CH7_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH7_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 7 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.62 CH7_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x5D) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 7 的配置寄存器 3。

图 7-62. CH7_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH7_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-63. CH7_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH7_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 7 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.63 CH7_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x5E) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 7 的配置寄存器 4。

图 7-63. CH7_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH7_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-64. CH7_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH7_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 7 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.64 CH8_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x5F) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 8 的配置寄存器 0。

图 7-64. CH8_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留	CH8_INSRC[1:0]			保留			
R-0h	R/W-0h			R-0h			

表 7-65. CH8_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	保留	R	0h	保留
6-5	CH8_INSRC[1:0]	R/W	0h	通道 8 输入配置 0d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 1d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 2d = 数字麦克风 PDM 输入 (为 PDMDIN4 和 PDMCLK 相应地配置 GPIO 和 GPI 引脚) 3d = 保留
4-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.65 CH8_CFG2 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x61) [复位 = C9h]

该寄存器是通道 8 的配置寄存器 2。

图 7-65. CH8_CFG2 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH8_DVOL[7:0]							
R/W-C9h							

表 7-66. CH8_CFG2 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH8_DVOL[7:0]	R/W	C9h	通道 8 数字音量控制。 0d = 数字音量静音 1d = 数字音量控制设置为 -100dB 2d = 数字音量控制设置为 -99.5 3d 至 200d = 数字音量控制根据配置进行设置 201d = 数字音量控制设置为 0dB 202d = 数字音量控制设置为 0.5dB 203d 至 253d = 数字音量控制根据配置进行设置 254d = 数字音量控制设置为 26.5dB 255d = 数字音量控制设置为 27dB

7.1.2.66 CH8_CFG3 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x62) [复位 = 80h]

该寄存器是通道 8 的配置寄存器 3。

图 7-66. CH8_CFG3 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH8_GCAL[3:0]				保留			
R/W-8h				R-0h			

表 7-67. CH8_CFG3 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-4	CH8_GCAL[3:0]	R/W	8h	通道 8 增益校准。 0d = 增益校准设置为 -0.8dB 1d = 增益校准设置为 -0.7dB 2d = 增益校准设置为 -0.6dB 3d 至 7d = 增益校准根据配置进行设置 8d = 增益校准设置为 0dB 9d = 增益校准设置为 0.1dB 10d 至 13d = 增益校准根据配置进行设置 14d = 增益校准设置为 0.6dB 15d = 增益校准设置为 0.7dB
3-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.67 CH8_CFG4 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x63) [复位 = 0h]

该寄存器是通道 8 的配置寄存器 4。

图 7-67. CH8_CFG4 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH8_PCAL[7:0]							
R/W-0h							

表 7-68. CH8_CFG4 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	CH8_PCAL[7:0]	R/W	0h	具有调制器时钟分辨率的通道 8 相位校准。 0d = 无相位校准 1d = 相位校准延迟设置为一个调制器时钟周期 2d = 相位校准延迟设置为两个调制器时钟周期 3d 至 254d = 相位校准延迟视配置而定 255d = 相位校准延迟设置为 255 个调制器时钟周期

7.1.2.68 DSP_CFG0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x6B) [复位 = 1h]

该寄存器是数字信号处理器 (DSP) 配置寄存器 0。

图 7-68. DSP_CFG0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
保留		DECI_FILT[1:0]		CH_SUM[1:0]		HPF_SEL[1:0]	
R-0h		R/W-0h		R/W-0h		R/W-1h	

表 7-69. DSP_CFG0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-6	保留	R	0h	保留
5-4	DECI_FILT[1:0]	R/W	0h	抽取滤波器响应。 0d = 线性相位 1d = 低延迟 2d = 超低延迟 3d = 保留

表 7-69. DSP_CFG0 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
3-2	CH_SUM[1:0]	R/W	0h	实现更高 SNR 的通道求和模式 0d = 禁用通道求和模式 1d = 启用 2 通道求和模式以生成 (CH1 + CH2)/2 和 (CH3 + CH4)/2 输出 2d = 启用 4 通道求和模式以生成 (CH1 + CH2 + CH3 + CH4)/4 输出 3d = 保留
1-0	HPF_SEL[1:0]	R/W	1h	高通滤波器 (HPF) 选择。 0d = 使用可编程的一阶 IIR 滤波器来实现自定义 HPF, 在 P4_R72 至 P4_R83 范围内, 默认系数值设置为实现全通滤波器 1d = 选择截止频率为 $0.00025 \times f_s$ ($f_s = 48\text{kHz}$ 时为 12Hz) 的 HPF 2d = 选择截止频率为 $0.002 \times f_s$ ($f_s = 48\text{kHz}$ 时为 96Hz) 的 HPF 3d = 选择截止频率为 $0.008 \times f_s$ ($f_s = 48\text{kHz}$ 时为 384Hz) 的 HPF

7.1.2.69 DSP_CFG1 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x6C) [复位 = 40h]

该寄存器是数字信号处理器 (DSP) 配置寄存器 1。

图 7-69. DSP_CFG1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
DVOL_GANG	BIQUAD_CFG[1:0]		DISABLE_SOFT_STEP	保留	保留	保留	
R/W-0h	R/W-2h		R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R-0h	

表 7-70. DSP_CFG1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	DVOL_GANG	R/W	0h	DVOL 控制成组跨通道。 0d = 每个通道均有专用的 DVOL CTRL 设置, 这些设置在 CHx_DVOL 位中进行编程 1d = 无论通道 1 是否打开, 所有活动通道都必须使用通道 1 DVOL 设置 (CH1_DVOL)
6-5	BIQUAD_CFG[1:0]	R/W	2h	每个通道配置的双二阶滤波器数。 0d = 每个通道均无双二阶滤波器; 双二阶滤波器全部被禁用 1d = 每个通道 1 个双二阶滤波器 2d = 每个通道 2 个双二阶滤波器 3d = 每个通道 3 个双二阶滤波器
4	DISABLE_SOFT_STEP	R/W	0h	在 DVOL 更改、静音和取消静音期间禁用软步进。 0d = 启用软步进 1d = 禁用软步进
3-0	保留	R/W	0h	保留

7.1.2.70 IN_CH_EN 寄存器 (页面 = 0x00, 地址 = 0x73) [复位 = F0h]

该寄存器是输入通道启用配置寄存器。

图 7-70. IN_CH_EN 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
IN_CH1_EN	IN_CH2_EN	IN_CH3_EN	IN_CH4_EN	IN_CH5_EN	IN_CH6_EN	IN_CH7_EN	IN_CH8_EN
R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-1h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h

表 7-71. IN_CH_EN 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	IN_CH1_EN	R/W	1h	输入通道 1 使能设置。 0d = 通道 1 禁用 1d = 通道 1 启用

表 7-71. IN_CH_EN 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
6	IN_CH2_EN	R/W	1h	输入通道 2 使能设置。 0d = 通道 2 禁用 1d = 通道 2 启用
5	IN_CH3_EN	R/W	1h	输入通道 3 使能设置。 0d = 通道 3 禁用 1d = 通道 3 启用
4	IN_CH4_EN	R/W	1h	输入通道 4 使能设置。 0d = 通道 4 禁用 1d = 通道 4 启用
3	IN_CH5_EN	R/W	0h	输入通道 5 使能设置。 0d = 通道 5 禁用 1d = 通道 5 启用
2	IN_CH6_EN	R/W	0h	输入通道 6 使能设置。 0d = 通道 6 禁用 1d = 通道 6 启用
1	IN_CH7_EN	R/W	0h	输入通道 7 使能设置。 0d = 通道 7 禁用 1d = 通道 7 启用
0	IN_CH8_EN	R/W	0h	输入通道 8 使能设置。 0d = 通道 8 禁用 1d = 通道 8 启用

7.1.2.71 ASI_OUT_CH_EN 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x74) [复位 = 0h]

该寄存器是 ASI 输出通道启用配置寄存器。

图 7-71. ASI_OUT_CH_EN 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
ASI_OUT_CH1_EN	ASI_OUT_CH2_EN	ASI_OUT_CH3_EN	ASI_OUT_CH4_EN	ASI_OUT_CH5_EN	ASI_OUT_CH6_EN	ASI_OUT_CH7_EN	ASI_OUT_CH8_EN
R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h

表 7-72. ASI_OUT_CH_EN 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	ASI_OUT_CH1_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 1 启用设置。 0d = 通道 1 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 1 输出时隙已启用
6	ASI_OUT_CH2_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 2 启用设置。 0d = 通道 2 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 2 输出时隙已启用
5	ASI_OUT_CH3_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 3 启用设置。 0d = 通道 3 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 3 输出时隙已启用
4	ASI_OUT_CH4_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 4 启用设置。 0d = 通道 4 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 4 输出时隙已启用
3	ASI_OUT_CH5_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 5 启用设置。 0d = 通道 5 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 5 输出时隙已启用
2	ASI_OUT_CH6_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 6 启用设置。 0d = 通道 6 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 6 输出时隙已启用

表 7-72. ASI_OUT_CH_EN 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
1	ASI_OUT_CH7_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 7 启用设置。 0d = 通道 7 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 7 输出时隙已启用
0	ASI_OUT_CH8_EN	R/W	0h	ASI 输出通道 8 启用设置。 0d = 通道 8 输出时隙处于三态条件 1d = 通道 8 输出时隙已启用

7.1.2.72 PWR_CFG 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x75) [复位 = 0h]

该寄存器是上电配置寄存器。

图 7-72. PWR_CFG 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
MICBIAS_PDZ	PDM_PDZ	PLL_PDZ	DYN_CH_PUPD_EN	DYN_MAXCH_SEL[1:0]		保留	保留
R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h	R/W-0h		R/W-0h	R-0h

表 7-73. PWR_CFG 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	MICBIAS_PDZ	R/W	0h	MICBIAS 的电源控制。 0d = MICBIAS 断电 1d = MICBIAS 上电
6	PDM_PDZ	R/W	0h	PDM 通道的电源控制。 0d = 所有 PDM 通道断电 1d = 所有已启用的 PDM 通道上电
5	PLL_PDZ	R/W	0h	PLL 的电源控制。 0d = PLL 断电 1d = PLL 上电
4	DYN_CH_PUPD_EN	R/W	0h	动态通道上电/断电使能。 0d = 如果任何通道录音处于开启状态，则不支持通道上电/断电 1d = 即使通道录音处于开启状态，通道也可以单独上电或断电
3-2	DYN_MAXCH_SEL[1:0]	R/W	0h	动态模式最大通道选择配置。 0d = 使用通道 1 和通道 2 且动态通道上电/断电功能处于启用状态 1d = 使用通道 1 至通道 4 且动态通道上电/断电功能处于启用状态 2d = 使用通道 1 至通道 6 且动态通道上电/断电功能处于启用状态 3d = 使用通道 1 至通道 8 且动态通道上电/断电功能处于启用状态
1	保留	R/W	0h	保留
0	保留	R	0h	保留

7.1.2.73 DEV_STS0 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x76) [复位 = 0h]

该寄存器是器件状态值寄存器 0。

图 7-73. DEV_STS0 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
CH1_STATUS	CH2_STATUS	CH3_STATUS	CH4_STATUS	CH5_STATUS	CH6_STATUS	CH7_STATUS	CH8_STATUS
R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h	R-0h

表 7-74. DEV_STS0 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7	CH1_STATUS	R	0h	PDM 通道 1 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
6	CH2_STATUS	R	0h	PDM 通道 2 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
5	CH3_STATUS	R	0h	PDM 通道 3 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
4	CH4_STATUS	R	0h	PDM 通道 4 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
3	CH5_STATUS	R	0h	PDM 通道 5 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电

表 7-74. DEV_STS0 寄存器字段说明 (续)

位	字段	类型	复位	说明
2	CH6_STATUS	R	0h	PDM 通道 6 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
1	CH7_STATUS	R	0h	PDM 通道 7 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电
0	CH8_STATUS	R	0h	PDM 通道 8 电源状态。 0d = PDM 通道断电 1d = PDM 通道上电

7.1.2.74 DEV_STS1 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x77) [复位 = 80h]

该寄存器是器件状态值寄存器 1。

图 7-74. DEV_STS1 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
MODE_STS[2:0]			保留				
R-4h			R-0h				

表 7-75. DEV_STS1 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-5	MODE_STS[2:0]	R	4h	器件模式状态。 4d = 器件处于睡眠模式或软件关断模式 6d = 器件处于工作模式且所有 PDM 通道都关闭 7d = 器件处于工作模式且至少一个 PDM 通道开启
4-0	保留	R	0h	保留

7.1.2.75 I2C_CKSUM 寄存器 (页面 = 0x00 , 地址 = 0x7E) [复位 = 0h]

该寄存器返回 I²C 事务校验和值。

图 7-75. I2C_CKSUM 寄存器

7	6	5	4	3	2	1	0
I2C_CKSUM[7:0]							
R/W-0h							

表 7-76. I2C_CKSUM 寄存器字段说明

位	字段	类型	复位	说明
7-0	I2C_CKSUM[7:0]	R/W	0h	这些位返回 I ² C 事务校验和值。写入此寄存器会将校验和复位为写入值。此寄存器在所有页上的其他寄存器进行写操作时更新。

7.2 可编程系数寄存器

7.2.1 可编程系数寄存器：页面 = 0x02

该寄存器页面（如表 7-77 所示）包含双二阶滤波器 1 至双二阶滤波器 6 的可编程系数。为了优化页面 2、页面 3 和页面 4 的系数寄存器事务时间，该器件还支持（默认情况下）用于 I²C 和 SPI 突发写入和读取的自动递增页面。在寄存器地址 0x7F 事务之后，该器件会自动递增到寄存器 0x08 处的下一页，以处理下一个系数值。这些可编程系数是 32 位二进制补码数。要成功执行系数寄存器事务，主机器件必须写入和读取从目标系数寄存器事务的最高有效字节 (BYT1) 开始的全部四个字节。当使用 SPI 来执行系数寄存器读取事务时，器件给出第一个字节作为虚拟读取字节，因此主机必须读取五个字节，其中包括作为虚拟读取字节的第一个字节，最后四个字节对应于从最高有效字节 (BYT1) 开始的系数寄存器值。

表 7-77. 页面 0x02 可编程系数寄存器

地址	寄存器	复位	说明
0x00	PAGE[7:0]	0x00	器件页寄存器
0x08	BQ1_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 1, N0 系数字节[31:24]
0x09	BQ1_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 1, N0 系数字节[23:16]
0x0A	BQ1_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 1, N0 系数字节[15:8]
0x0B	BQ1_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 1, N0 系数字节[7:0]
0x0C	BQ1_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N1 系数字节[31:24]
0x0D	BQ1_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N1 系数字节[23:16]
0x0E	BQ1_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N1 系数字节[15:8]
0x0F	BQ1_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N1 系数字节[7:0]
0x10	BQ1_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N2 系数字节[31:24]
0x11	BQ1_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N2 系数字节[23:16]
0x12	BQ1_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N2 系数字节[15:8]
0x13	BQ1_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, N2 系数字节[7:0]
0x14	BQ1_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D1 系数字节[31:24]
0x15	BQ1_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D1 系数字节[23:16]
0x16	BQ1_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D1 系数字节[15:8]
0x17	BQ1_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D1 系数字节[7:0]
0x18	BQ1_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D2 系数字节[31:24]
0x19	BQ1_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D2 系数字节[23:16]
0x1A	BQ1_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D2 系数字节[15:8]
0x1B	BQ1_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 1, D2 系数字节[7:0]
0x1C	BQ2_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 2, N0 系数字节[31:24]
0x1D	BQ2_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 2, N0 系数字节[23:16]
0x1E	BQ2_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 2, N0 系数字节[15:8]
0x1F	BQ2_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 2, N0 系数字节[7:0]
0x20	BQ2_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N1 系数字节[31:24]
0x21	BQ2_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N1 系数字节[23:16]
0x22	BQ2_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N1 系数字节[15:8]
0x23	BQ2_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N1 系数字节[7:0]
0x24	BQ2_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N2 系数字节[31:24]
0x25	BQ2_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N2 系数字节[23:16]
0x26	BQ2_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N2 系数字节[15:8]
0x27	BQ2_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, N2 系数字节[7:0]
0x28	BQ2_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D1 系数字节[31:24]
0x29	BQ2_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D1 系数字节[23:16]
0x2A	BQ2_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D1 系数字节[15:8]

表 7-77. 页面 0x02 可编程系数寄存器 (续)

0x2B	BQ2_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D1 系数字节[7:0]
0x2C	BQ2_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D2 系数字节[31:24]
0x2D	BQ2_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D2 系数字节[23:16]
0x2E	BQ2_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D2 系数字节[15:8]
0x2F	BQ2_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 2, D2 系数字节[7:0]
0x30	BQ3_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 3, N0 系数字节[31:24]
0x31	BQ3_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 3, N0 系数字节[23:16]
0x32	BQ3_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 3, N0 系数字节[15:8]
0x33	BQ3_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 3, N0 系数字节[7:0]
0x34	BQ3_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N1 系数字节[31:24]
0x35	BQ3_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N1 系数字节[23:16]
0x36	BQ3_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N1 系数字节[15:8]
0x37	BQ3_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N1 系数字节[7:0]
0x38	BQ3_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N2 系数字节[31:24]
0x39	BQ3_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N2 系数字节[23:16]
0x3A	BQ3_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N2 系数字节[15:8]
0x3B	BQ3_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, N2 系数字节[7:0]
0x3C	BQ3_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D1 系数字节[31:24]
0x3D	BQ3_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D1 系数字节[23:16]
0x3E	BQ3_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D1 系数字节[15:8]
0x3F	BQ3_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D1 系数字节[7:0]
0x40	BQ3_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D2 系数字节[31:24]
0x41	BQ3_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D2 系数字节[23:16]
0x42	BQ3_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D2 系数字节[15:8]
0x43	BQ3_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 3, D2 系数字节[7:0]
0x44	BQ4_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 4, N0 系数字节[31:24]
0x45	BQ4_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 4, N0 系数字节[23:16]
0x46	BQ4_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 4, N0 系数字节[15:8]
0x47	BQ4_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 4, N0 系数字节[7:0]
0x48	BQ4_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N1 系数字节[31:24]
0x49	BQ4_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N1 系数字节[23:16]
0x4A	BQ4_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N1 系数字节[15:8]
0x4B	BQ4_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N1 系数字节[7:0]
0x4C	BQ4_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N2 系数字节[31:24]
0x4D	BQ4_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N2 系数字节[23:16]
0x4E	BQ4_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N2 系数字节[15:8]
0x4F	BQ4_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, N2 系数字节[7:0]
0x50	BQ4_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D1 系数字节[31:24]
0x51	BQ4_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D1 系数字节[23:16]
0x52	BQ4_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D1 系数字节[15:8]
0x53	BQ4_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D1 系数字节[7:0]
0x54	BQ4_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D2 系数字节[31:24]
0x55	BQ4_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D2 系数字节[23:16]
0x56	BQ4_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D2 系数字节[15:8]
0x57	BQ4_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 4, D2 系数字节[7:0]
0x58	BQ5_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 5, N0 系数字节[31:24]
0x59	BQ5_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 5, N0 系数字节[23:16]

表 7-77. 页面 0x02 可编程系数寄存器 (续)

0x5A	BQ5_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 5, N0 系数字节[15:8]
0x5B	BQ5_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 5, N0 系数字节[7:0]
0x5C	BQ5_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N1 系数字节[31:24]
0x5D	BQ5_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N1 系数字节[23:16]
0x5E	BQ5_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N1 系数字节[15:8]
0x5F	BQ5_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N1 系数字节[7:0]
0x60	BQ5_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N2 系数字节[31:24]
0x61	BQ5_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N2 系数字节[23:16]
0x62	BQ5_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N2 系数字节[15:8]
0x63	BQ5_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, N2 系数字节[7:0]
0x64	BQ5_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D1 系数字节[31:24]
0x65	BQ5_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D1 系数字节[23:16]
0x66	BQ5_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D1 系数字节[15:8]
0x67	BQ5_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D1 系数字节[7:0]
0x68	BQ5_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D2 系数字节[31:24]
0x69	BQ5_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D2 系数字节[23:16]
0x6A	BQ5_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D2 系数字节[15:8]
0x6B	BQ5_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 5, D2 系数字节[7:0]
0x6C	BQ6_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 6, N0 系数字节[31:24]
0x6D	BQ6_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 6, N0 系数字节[23:16]
0x6E	BQ6_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 6, N0 系数字节[15:8]
0x6F	BQ6_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 6, N0 系数字节[7:0]
0x70	BQ6_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N1 系数字节[31:24]
0x71	BQ6_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N1 系数字节[23:16]
0x72	BQ6_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N1 系数字节[15:8]
0x73	BQ6_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N1 系数字节[7:0]
0x74	BQ6_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N2 系数字节[31:24]
0x75	BQ6_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N2 系数字节[23:16]
0x76	BQ6_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N2 系数字节[15:8]
0x77	BQ6_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, N2 系数字节[7:0]
0x78	BQ6_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D1 系数字节[31:24]
0x79	BQ6_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D1 系数字节[23:16]
0x7A	BQ6_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D1 系数字节[15:8]
0x7B	BQ6_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D1 系数字节[7:0]
0x7C	BQ6_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D2 系数字节[31:24]
0x7D	BQ6_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D2 系数字节[23:16]
0x7E	BQ6_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D2 系数字节[15:8]
0x7F	BQ6_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 6, D2 系数字节[7:0]

7.2.2 可编程系数寄存器：页面 = 0x03

该寄存器页面（如表 7-78 所示）包含双二阶滤波器 7 至双二阶滤波器 12 的可编程系数。为了优化页面 2、页面 3 和页面 4 的系数寄存器事务时间，该器件还支持（默认情况下）用于 I²C 和 SPI 突发写入和读取的自动递增页面。在寄存器地址 0x7F 事务之后，该器件会自动递增到寄存器 0x08 处的下一页，以处理下一个系数值。这些可编程系数是 32 位二进制补码数。要成功执行系数寄存器事务，主机器件必须写入和读取从目标系数寄存器事务的最高有效字节 (BYT1) 开始的全部四个字节。当使用 SPI 来执行系数寄存器读取事务时，器件给出第一个字节作为虚拟读取字节，因此主机必须读取五个字节，其中包括作为虚拟读取字节的第一个字节，最后四个字节对应于从最高有效字节 (BYT1) 开始的系数寄存器值。

表 7-78. 页面 0x03 可编程系数寄存器

ADDR	寄存器	复位	说明
0x00	PAGE[7:0]	0x00	器件页寄存器
0x08	BQ7_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 7, N0 系数字节[31:24]
0x09	BQ7_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 7, N0 系数字节[23:16]
0x0A	BQ7_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 7, N0 系数字节[15:8]
0x0B	BQ7_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 7, N0 系数字节[7:0]
0x0C	BQ7_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N1 系数字节[31:24]
0x0D	BQ7_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N1 系数字节[23:16]
0x0E	BQ7_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N1 系数字节[15:8]
0x0F	BQ7_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N1 系数字节[7:0]
0x10	BQ7_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N2 系数字节[31:24]
0x11	BQ7_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N2 系数字节[23:16]
0x12	BQ7_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N2 系数字节[15:8]
0x13	BQ7_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, N2 系数字节[7:0]
0x14	BQ7_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D1 系数字节[31:24]
0x15	BQ7_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D1 系数字节[23:16]
0x16	BQ7_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D1 系数字节[15:8]
0x17	BQ7_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D1 系数字节[7:0]
0x18	BQ7_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D2 系数字节[31:24]
0x19	BQ7_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D2 系数字节[23:16]
0x1A	BQ7_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D2 系数字节[15:8]
0x1B	BQ7_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 7, D2 系数字节[7:0]
0x1C	BQ8_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 8, N0 系数字节[31:24]
0x1D	BQ8_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 8, N0 系数字节[23:16]
0x1E	BQ8_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 8, N0 系数字节[15:8]
0x1F	BQ8_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 8, N0 系数字节[7:0]
0x20	BQ8_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N1 系数字节[31:24]
0x21	BQ8_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N1 系数字节[23:16]
0x22	BQ8_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N1 系数字节[15:8]
0x23	BQ8_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N1 系数字节[7:0]
0x24	BQ8_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N2 系数字节[31:24]
0x25	BQ8_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N2 系数字节[23:16]
0x26	BQ8_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N2 系数字节[15:8]
0x27	BQ8_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, N2 系数字节[7:0]
0x28	BQ8_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D1 系数字节[31:24]
0x29	BQ8_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D1 系数字节[23:16]
0x2A	BQ8_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D1 系数字节[15:8]
0x2B	BQ8_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D1 系数字节[7:0]
0x2C	BQ8_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D2 系数字节[31:24]

表 7-78. 页面 0x03 可编程系数寄存器 (续)

0x2D	BQ8_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D2 系数字节[23:16]
0x2E	BQ8_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D2 系数字节[15:8]
0x2F	BQ8_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 8, D2 系数字节[7:0]
0x30	BQ9_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 9, N0 系数字节[31:24]
0x31	BQ9_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 9, N0 系数字节[23:16]
0x32	BQ9_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 9, N0 系数字节[15:8]
0x33	BQ9_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 9, N0 系数字节[7:0]
0x34	BQ9_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N1 系数字节[31:24]
0x35	BQ9_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N1 系数字节[23:16]
0x36	BQ9_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N1 系数字节[15:8]
0x37	BQ9_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N1 系数字节[7:0]
0x38	BQ9_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N2 系数字节[31:24]
0x39	BQ9_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N2 系数字节[23:16]
0x3A	BQ9_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N2 系数字节[15:8]
0x3B	BQ9_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, N2 系数字节[7:0]
0x3C	BQ9_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D1 系数字节[31:24]
0x3D	BQ9_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D1 系数字节[23:16]
0x3E	BQ9_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D1 系数字节[15:8]
0x3F	BQ9_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D1 系数字节[7:0]
0x40	BQ9_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D2 系数字节[31:24]
0x41	BQ9_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D2 系数字节[23:16]
0x42	BQ9_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D2 系数字节[15:8]
0x43	BQ9_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 9, D2 系数字节[7:0]
0x44	BQ10_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 10, N0 系数字节[31:24]
0x45	BQ10_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 10, N0 系数字节[23:16]
0x46	BQ10_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 10, N0 系数字节[15:8]
0x47	BQ10_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 10, N0 系数字节[7:0]
0x48	BQ10_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N1 系数字节[31:24]
0x49	BQ10_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N1 系数字节[23:16]
0x4A	BQ10_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N1 系数字节[15:8]
0x4B	BQ10_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N1 系数字节[7:0]
0x4C	BQ10_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N2 系数字节[31:24]
0x4D	BQ10_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N2 系数字节[23:16]
0x4E	BQ10_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N2 系数字节[15:8]
0x4F	BQ10_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, N2 系数字节[7:0]
0x50	BQ10_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D1 系数字节[31:24]
0x51	BQ10_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D1 系数字节[23:16]
0x52	BQ10_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D1 系数字节[15:8]
0x53	BQ10_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D1 系数字节[7:0]
0x54	BQ10_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D2 系数字节[31:24]
0x55	BQ10_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D2 系数字节[23:16]
0x56	BQ10_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D2 系数字节[15:8]
0x57	BQ10_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 10, D2 系数字节[7:0]
0x58	BQ11_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 11, N0 系数字节[31:24]
0x59	BQ11_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 11, N0 系数字节[23:16]
0x5A	BQ11_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 11, N0 系数字节[15:8]
0x5B	BQ11_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 11, N0 系数字节[7:0]

表 7-78. 页面 0x03 可编程系数寄存器 (续)

0x5C	BQ11_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N1 系数字节[31:24]
0x5D	BQ11_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N1 系数字节[23:16]
0x5E	BQ11_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N1 系数字节[15:8]
0x5F	BQ11_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N1 系数字节[7:0]
0x60	BQ11_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N2 系数字节[31:24]
0x61	BQ11_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N2 系数字节[23:16]
0x62	BQ11_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N2 系数字节[15:8]
0x63	BQ11_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, N2 系数字节[7:0]
0x64	BQ11_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D1 系数字节[31:24]
0x65	BQ11_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D1 系数字节[23:16]
0x66	BQ11_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D1 系数字节[15:8]
0x67	BQ11_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D1 系数字节[7:0]
0x68	BQ11_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D2 系数字节[31:24]
0x69	BQ11_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D2 系数字节[23:16]
0x6A	BQ11_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D2 系数字节[15:8]
0x6B	BQ11_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 11, D2 系数字节[7:0]
0x6C	BQ12_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程双二阶滤波器 12, N0 系数字节[31:24]
0x6D	BQ12_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 12, N0 系数字节[23:16]
0x6E	BQ12_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 12, N0 系数字节[15:8]
0x6F	BQ12_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程双二阶滤波器 12, N0 系数字节[7:0]
0x70	BQ12_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N1 系数字节[31:24]
0x71	BQ12_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N1 系数字节[23:16]
0x72	BQ12_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N1 系数字节[15:8]
0x73	BQ12_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N1 系数字节[7:0]
0x74	BQ12_N2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N2 系数字节[31:24]
0x75	BQ12_N2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N2 系数字节[23:16]
0x76	BQ12_N2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N2 系数字节[15:8]
0x77	BQ12_N2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, N2 系数字节[7:0]
0x78	BQ12_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D1 系数字节[31:24]
0x79	BQ12_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D1 系数字节[23:16]
0x7A	BQ12_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D1 系数字节[15:8]
0x7B	BQ12_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D1 系数字节[7:0]
0x7C	BQ12_D2_BYT1[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D2 系数字节[31:24]
0x7D	BQ12_D2_BYT2[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D2 系数字节[23:16]
0x7E	BQ12_D2_BYT3[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D2 系数字节[15:8]
0x7F	BQ12_D2_BYT4[7:0]	0x00	可编程双二阶滤波器 12, D2 系数字节[7:0]

7.2.3 可编程系数寄存器：页面 = 0x04

该寄存器页面（如表 7-79 所示）包含混频器 1 至混频器 4 和一阶 IIR 滤波器的可编程系数。所有混频器系数均为使用 1.31 数字格式的 32 位二进制补码数字。值 0x7FFFFFFF 相当于 +1（0dB 增益），值 0x00000000 相当于静音（零数据），这两者之间的所有值都设置混频器衰减（使用方程式 4 计算）。如果 MSB 设置为“1”，则衰减保持不变，但信号相位反转。所有 IIR 滤波器可编程系数均为 32 位二进制补码数字。要成功执行系数寄存器事务，主机器件必须写入和读取从目标系数寄存器事务的最高有效字节 (BYT1) 开始的全部四个字节。当使用 SPI 来执行系数寄存器读取事务时，器件给出第一个字节作为虚拟读取字节，因此主机必须读取五个字节，其中包括作为虚拟读取字节的第一个字节，最后四个字节对应于从最高有效字节 (BYT1) 开始的系数寄存器值。

$$\text{hex2dec}(\text{value}) / 2^{31}$$

(4)

表 7-79. 页面 0x04 可编程系数寄存器

ADDR	寄存器	复位	说明
0x00	PAGE[7:0]	0x00	器件页寄存器
0x08	MIX1_CH1_BYT1[7:0]	0x7F	数字混频器 1，通道 1 系数字节[31:24]
0x09	MIX1_CH1_BYT2[7:0]	0xFF	数字混频器 1，通道 1 系数字节[23:16]
0x0A	MIX1_CH1_BYT3[7:0]	0xFF	数字混频器 1，通道 1 系数字节[15:8]
0x0B	MIX1_CH1_BYT4[7:0]	0xFF	数字混频器 1，通道 1 系数字节[7:0]
0x0C	MIX1_CH2_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 2 系数字节[31:24]
0x0D	MIX1_CH2_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 2 系数字节[23:16]
0x0E	MIX1_CH2_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 2 系数字节[15:8]
0x0F	MIX1_CH2_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 2 系数字节[7:0]
0x10	MIX1_CH3_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 3 系数字节[31:24]
0x11	MIX1_CH3_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 3 系数字节[23:16]
0x12	MIX1_CH3_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 3 系数字节[15:8]
0x13	MIX1_CH3_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 3 系数字节[7:0]
0x14	MIX1_CH4_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 4 系数字节[31:24]
0x15	MIX1_CH4_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 4 系数字节[23:16]
0x16	MIX1_CH4_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 4 系数字节[15:8]
0x17	MIX1_CH4_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 1，通道 4 系数字节[7:0]
0x18	MIX2_CH1_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 1 系数字节[31:24]
0x19	MIX2_CH1_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 1 系数字节[23:16]
0x1A	MIX2_CH1_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 1 系数字节[15:8]
0x1B	MIX2_CH1_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 1 系数字节[7:0]
0x1C	MIX2_CH2_BYT1[7:0]	0x7F	数字混频器 2，通道 2 系数字节[31:24]
0x1D	MIX2_CH2_BYT2[7:0]	0xFF	数字混频器 2，通道 2 系数字节[23:16]
0x1E	MIX2_CH2_BYT3[7:0]	0xFF	数字混频器 2，通道 2 系数字节[15:8]
0x1F	MIX2_CH2_BYT4[7:0]	0xFF	数字混频器 2，通道 2 系数字节[7:0]
0x20	MIX2_CH3_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 3 系数字节[31:24]
0x21	MIX2_CH3_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 3 系数字节[23:16]
0x22	MIX2_CH3_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 3 系数字节[15:8]
0x23	MIX2_CH3_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 3 系数字节[7:0]
0x24	MIX2_CH4_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 4 系数字节[31:24]
0x25	MIX2_CH4_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 4 系数字节[23:16]
0x26	MIX2_CH4_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 4 系数字节[15:8]
0x27	MIX2_CH4_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 2，通道 4 系数字节[7:0]
0x28	MIX3_CH1_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 3，通道 1 系数字节[31:24]
0x29	MIX3_CH1_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 3，通道 1 系数字节[23:16]
0x2A	MIX3_CH1_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 3，通道 1 系数字节[15:8]

表 7-79. 页面 0x04 可编程系数寄存器 (续)

0x2B	MIX3_CH1_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 1 系数字节[7:0]
0x2C	MIX3_CH2_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 2 系数字节[31:24]
0x2D	MIX3_CH2_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 2 系数字节[23:16]
0x2E	MIX3_CH2_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 2 系数字节[15:8]
0x2F	MIX3_CH2_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 2 系数字节[7:0]
0x30	MIX3_CH3_BYT1[7:0]	0x7F	数字混频器 3, 通道 3 系数字节[31:24]
0x31	MIX3_CH3_BYT2[7:0]	0xFF	数字混频器 3, 通道 3 系数字节[23:16]
0x32	MIX3_CH3_BYT3[7:0]	0xFF	数字混频器 3, 通道 3 系数字节[15:8]
0x33	MIX3_CH3_BYT4[7:0]	0xFF	数字混频器 3, 通道 3 系数字节[7:0]
0x34	MIX3_CH4_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 4 系数字节[31:24]
0x35	MIX3_CH4_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 4 系数字节[23:16]
0x36	MIX3_CH4_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 4 系数字节[15:8]
0x37	MIX3_CH4_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 3, 通道 4 系数字节[7:0]
0x38	MIX4_CH1_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 1 系数字节[31:24]
0x39	MIX4_CH1_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 1 系数字节[23:16]
0x3A	MIX4_CH1_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 1 系数字节[15:8]
0x3B	MIX4_CH1_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 1 系数字节[7:0]
0x3C	MIX4_CH2_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 2 系数字节[31:24]
0x3D	MIX4_CH2_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 2 系数字节[23:16]
0x3E	MIX4_CH2_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 2 系数字节[15:8]
0x3F	MIX4_CH2_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 2 系数字节[7:0]
0x40	MIX4_CH3_BYT1[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 3 系数字节[31:24]
0x41	MIX4_CH3_BYT2[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 3 系数字节[23:16]
0x42	MIX4_CH3_BYT3[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 3 系数字节[15:8]
0x43	MIX4_CH3_BYT4[7:0]	0x00	数字混频器 4, 通道 3 系数字节[7:0]
0x44	MIX4_CH4_BYT1[7:0]	0x7F	数字混频器 4, 通道 4 系数字节[31:24]
0x45	MIX4_CH4_BYT2[7:0]	0xFF	数字混频器 4, 通道 4 系数字节[23:16]
0x46	MIX4_CH4_BYT3[7:0]	0xFF	数字混频器 4, 通道 4 系数字节[15:8]
0x47	MIX4_CH4_BYT4[7:0]	0xFF	数字混频器 4, 通道 4 系数字节[7:0]
0x48	IIR_N0_BYT1[7:0]	0x7F	可编程一阶 IIR 滤波器, N0 系数字节[31:24]
0x49	IIR_N0_BYT2[7:0]	0xFF	可编程一阶 IIR 滤波器, N0 系数字节[23:16]
0x4A	IIR_N0_BYT3[7:0]	0xFF	可编程一阶 IIR 滤波器, N0 系数字节[15:8]
0x4B	IIR_N0_BYT4[7:0]	0xFF	可编程一阶 IIR 滤波器, N0 系数字节[7:0]
0x4C	IIR_N1_BYT1[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, N1 系数字节[31:24]
0x4D	IIR_N1_BYT2[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, N1 系数字节[23:16]
0x4E	IIR_N1_BYT3[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, N1 系数字节[15:8]
0x4F	IIR_N1_BYT4[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, N1 系数字节[7:0]
0x50	IIR_D1_BYT1[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, D1 系数字节[31:24]
0x51	IIR_D1_BYT2[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, D1 系数字节[23:16]
0x52	IIR_D1_BYT3[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, D1 系数字节[15:8]
0x53	IIR_D1_BYT4[7:0]	0x00	可编程一阶 IIR 滤波器, D1 系数字节[7:0]

8 应用和实施

备注

以下应用部分中的信息不属于 TI 器件规格的范围，TI 不担保其准确性和完整性。TI 的客户应负责确定器件是否适用于其应用。客户应验证并测试其设计，以确保系统功能。

8.1 应用信息

PCMD3180 是一款多通道、脉冲密度调制 (PDM) 输入至时分多路复用 (TDM) 或 I²S 音频输出转换器，支持高达 768kHz 的输出采样速率。该器件支持多达八个数字脉冲密度调制 (PDM) 麦克风，用于同步录音应用。

PCMD3180 支持使用 I²C 或 SPI 进行通信，用于进行控制寄存器配置。该器件支持高度灵活的音频串行接口 (TDM、I²S 和 LJ)，可在系统中跨设备无缝传输音频数据。

8.2 典型应用

8.2.1 八通道数字 PDM 麦克风录音

图 8-1 展示了一种 PCMD3180 应用的典型配置，该配置使用八个数字 PDM MEMS 麦克风，并采用 I²C 控制接口和 TDM 音频数据从接口进行同步录音操作。如果系统中未使用 MICBIAS 输出，则不必为 MICBIAS 引脚使用 1μF 电容器。

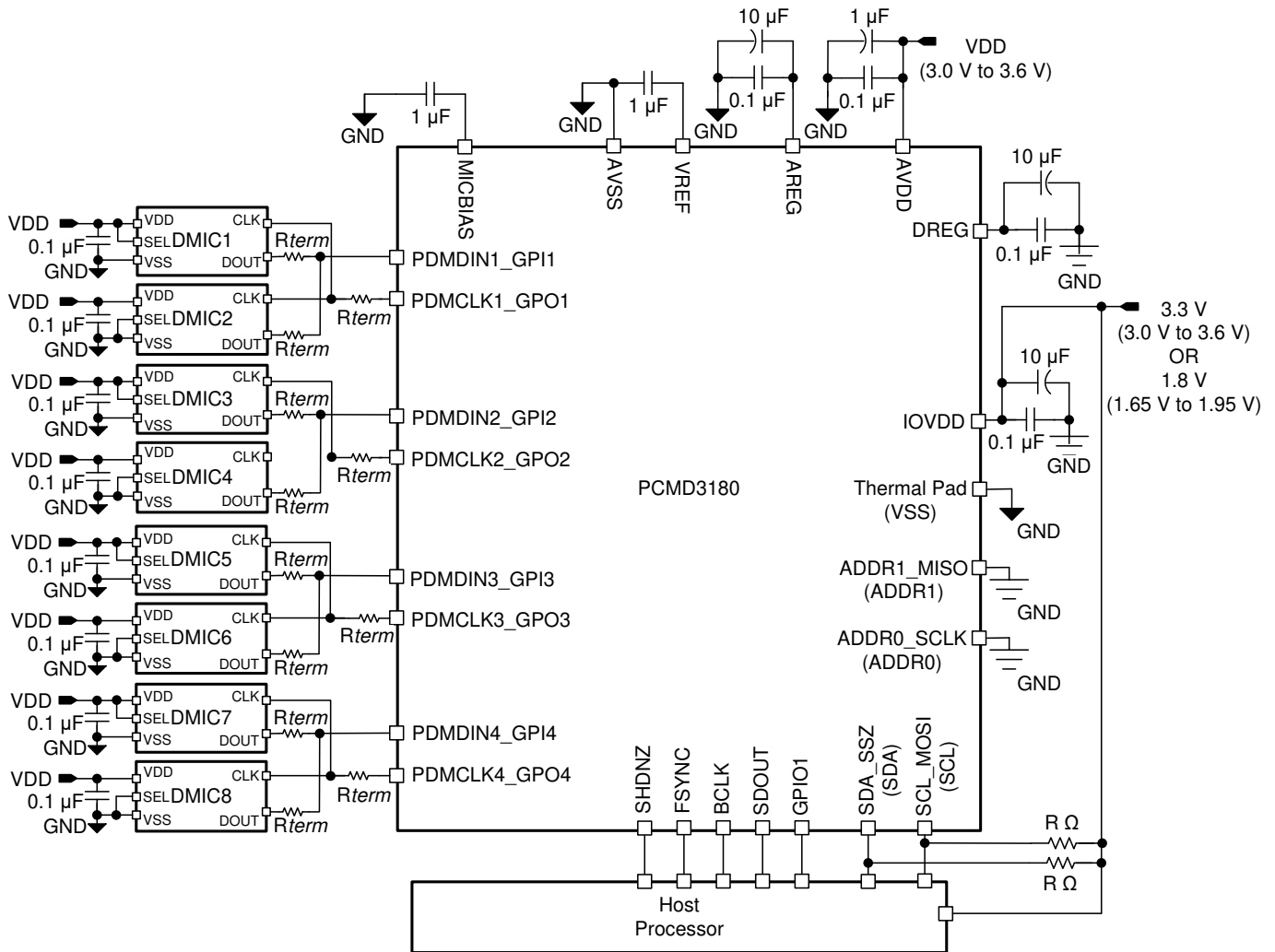


图 8-1. 八通道数字 PDM 麦克风录音图

8.2.1.1 设计要求

电源去耦电容器必须使用具有低 ESR 的陶瓷类型。表 8-1 列出了此应用的设计参数。

表 8-1. 设计参数

关键参数	规格
AVDD	3.3V
AVDD 电源电流消耗	11.7mA (PLL 开启, 八通道录音, $f_s = 48\text{kHz}$, $\text{PDMCLK}_x = 64 \times f_s$)
IOVDD	1.8V 或 3.3V

8.2.1.2 详细设计过程

本节介绍了为此特定应用配置 PCMD3180 的必要步骤。以下步骤提供了从器件上电到从器件读取数据或从一种工作模式转换到另一种工作模式之间必须执行的一系列项。

1. 为器件通电：
 - a. 为 IOVDD 和 AVDD 电源上电，将 SHDNZ 引脚电压保持为低电平
 - b. 器件现在进入硬件关断模式 (超低功耗模式 < 1 μ A)
2. 从硬件关断模式转换到睡眠模式 (或软件关断模式)：
 - a. 仅当 IOVDD 和 AVDD 电源稳定至稳态工作电压时才释放 SHDNZ
 - b. 等待至少 1ms，让器件初始化内部寄存器
 - c. 器件现在进入睡眠模式 (低功耗模式 < 10 μ A)
3. 每次录音操作需要时，从睡眠模式转换到工作模式：
 - a. 通过写入 P0_R2 以禁用睡眠模式来唤醒器件
 - b. 等待至少 1ms，让器件完成内部唤醒序列
 - c. 根据需要覆盖默认配置寄存器或可编程系数值 (这一步是可选操作)
 - d. 配置数字麦克风的通道 1 至通道 4 (CHx_INSRC) 作为录音输入源
 - e. 将 GPO1 至 GPO4 (GPOx_CFG) 配置为 PDMCLK 输出
 - f. 将 GPI1 至 GPI4 (GPI1x_CFG) 分别配置为 PDMDIN1 至 PDMDIN4
 - g. 通过写入 P0_R115 来启用所有需要的输入通道
 - h. 通过写入 P0_R116 来启用所有需要的音频串行接口输出通道
 - i. 通过写入 P0_R117 为 PDM 转换器和 PLL 上电
 - j. 施加具有所需输出采样速率和 BCLK 与 FSYNC 之比的 FSYNC 和 BCLK

该特定步骤可以在步骤 a 后序列的任意时间点完成。

有关支持的采样速率和 BCLK 与 FSYNC 之比，请参阅 [锁相环 \(PLL\) 和时钟生成](#) 部分。

- k. 器件录音数据现在通过 TDM 音频串行数据总线发送到主机处理器
4. 根据系统的低功耗运行要求，从工作模式 (再次) 转换到睡眠模式：
 - a. 通过写入 P0_R2 以启用睡眠模式来进入睡眠模式
 - b. 等待至少 6ms (FSYNC = 48kHz 时)，让音量下降并让所有模块断电
 - c. 读取 P0_R119 以检查器件关断和睡眠模式状态
 - d. 如果器件 P0_R119_D7 状态位为 1'b1，则停止系统中的 FSYNC 和 BCLK
 - e. 器件现在进入睡眠模式 (低功耗模式 < 10 μ A) 并保留所有寄存器值
5. 根据录音操作需要，从睡眠模式 (再次) 转换到工作模式：
 - a. 通过写入 P0_R2 以禁用睡眠模式来唤醒器件
 - b. 等待至少 1ms，让器件完成内部唤醒序列
 - c. 施加具有所需输出采样速率和 BCLK 与 FSYNC 之比的 FSYNC 和 BCLK
 - d. 器件录音数据现在通过 TDM 音频串行数据总线发送到主机处理器
6. 根据模式转换要求，重复步骤 4 和步骤 5
7. 将 SHDNZ 引脚置为低电平有效可随时 (再次) 进入硬件关断模式
8. 按照步骤 2 继续操作可 (再次) 退出硬件关断模式

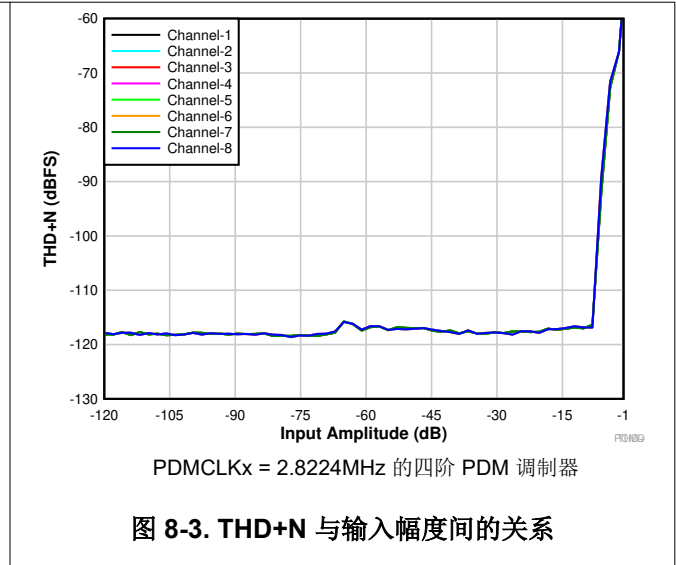
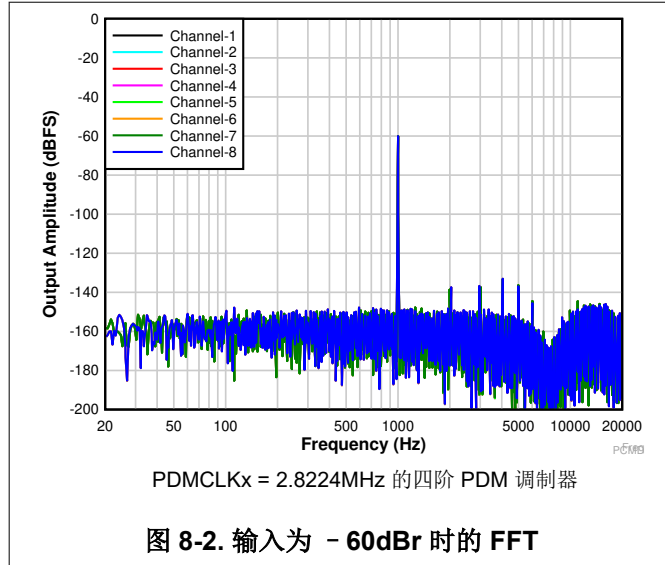
8.2.1.2.1 EVM 设置的器件寄存器配置脚本示例

本节提供了一个典型的 EVM I²C 寄存器控制脚本，其中显示了如何将 PCMD3180 设置为八通道数字 PDM 麦克风录音模式。

```
# Key: w 98 XX YY ==> write to I2C address 0x98, to register 0xxx, data 0xYY
#           # ==> comment delimiter
#
# The following list gives an example sequence of items that must be executed in the time
# between powering the device up and reading data from the device. Note that there are
# other valid sequences depending on which features are used.
#
# See the PCMD3180EVM user guide for jumper settings and audio connections.
#
# PDM 8-channel : PDMDIN1 - Ch1 and Ch2, PDMDIN2 - Ch3 and Ch4,
#                 PDMDIN3 - Ch5 and Ch6, PDMDIN4 - Ch7 and Ch8
# PDMCLKx = 2.8224MHz (PDMCLKx/FSYNC = 64)
# FSYNC = 44.1kHz (Output Data Sample Rate), BCLK = 11.2896MHz (BCLK/FSYNC = 256)
#####
#
# Power up IOVDD and AVDD power supplies keeping SHDNZ pin voltage LOW
# wait for IOVDD and AVDD power supplies to settle to steady state operating voltage range.
# Release SHDNZ to HIGH.
# wait for 1ms.
#
# Wake-up device by I2C write into P0_R2 using internal AREG
w 98 02 81
#
# Configure CH1_INSRC as Digital PDM Input by I2C write into P0_R60
w 98 3C 40
#
# Configure CH2_INSRC as Digital PDM Input by I2C write into P0_R65
w 98 41 40
#
# Configure CH3_INSRC as Digital PDM Input by I2C write into P0_R70
w 98 46 40
#
# Configure CH4_INSRC as Digital PDM Input by I2C write into P0_R75
w 98 4B 40
#
# Configure PDMCLK1_GPO1 as PDMCLK by I2C write into P0_R34
w 98 22 41
#
# Configure PDMCLK1_GPO2 as PDMCLK by I2C write into P0_R35
w 98 23 41
#
# Configure PDMCLK1_GPO3 as PDMCLK by I2C write into P0_R36
w 98 24 41
#
# Configure PDMCLK1_GPO4 as PDMCLK by I2C write into P0_R37
w 98 25 41
#
# Configure PDMDIN1_GPI1 and PDMDIN2_GPI2 as PDMDIN1 and PDMDIN2 by I2C write into P0_R43
w 98 2B 45
#
# Configure PDMDIN3_GPI3 and PDMDIN4_GPI4 as PDMDIN3 and PDMDIN4 by I2C write into P0_R44
w 98 2C 67
#
# Enable Input Ch-1 to Ch-8 by I2C write into P0_R115
w 98 73 FF
#
# Enable ASI Output Ch-1 to Ch-8 slots by I2C write into P0_R116
w 98 74 FF
#
# Power-up PDM converter and PLL by I2C write into P0_R117
w 98 75 60
#
# Apply FSYNC = 44.1kHz and BCLK = 11.2896MHz and
# Start recording data by host on ASI bus with TDM protocol 32-bits channel wordlength
```

8.2.1.3 应用曲线

测量是通过使用 Audio Precision 向器件馈送 PDM 数字输入信号来完成的。在系统应用中，器件性能预计会受到一位 PDM 调制器数字麦克风输出性能的限制。



8.3 应做事项和禁止事项

在采用 I²S 或 LJ 格式的主模式运行中，器件会比正常协议时序行为预期提前半个周期生成 FSYNC。此时序行为在大多数系统中仍然可以正常工作，但有关更多详细信息和针对该缺陷的建议权变措施，请参阅 [配置和操作 TLV320ADCx140 作为音频总线主器件应用手册](#)。

8.4 电源相关建议

IOVDD 和 AVDD 电源轨之间的电源序列可以按任何顺序应用。不过，应将 SHDNZ 引脚保持为低电平，直到 IOVDD 电源电压稳定至支持的工作电压范围。在所有电源稳定后，将 SHDNZ 引脚设置为高电平以初始化器件。

对于电源上电要求， t_1 和 t_2 必须至少为 100 μ s。对于电源断电要求， t_3 和 t_4 必须至少为 10ms。该时序（如图 8-4 所示）允许器件慢慢降低录音数据的音量，关闭模拟和数字块，以及将器件置于硬件关断模式。如果使用 P0_R5_D[3:2] 位将 SHDNZ_CFG[1:0] 设置为 2'b00，则还可以立即将器件从工作模式置于硬件关断模式。在这种情况下， t_3 和 t_4 需要至少为 100 μ s。

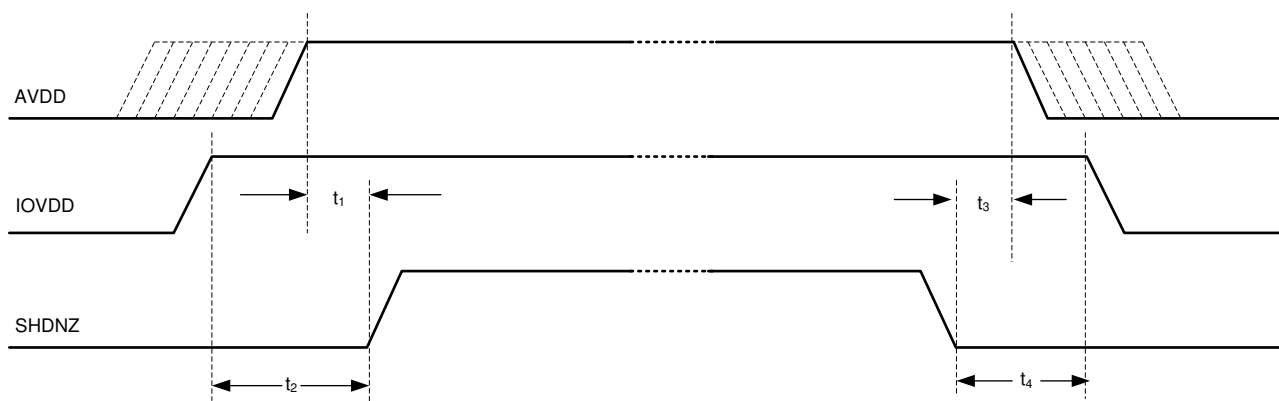


图 8-4. 电源时序要求时序图

确保电源斜坡速率低于 1V/ μ s，并且断电和上电事件之间的等待时间至少为 100ms。对于低于 0.1V/ms 的电源斜坡速率，主机器件必须在进行任何器件配置之前将软件复位作为第一个事务应用。

释放 SHDNZ 后或软件复位后，将器件的任何额外 I²C 或 SPI 事务延迟至少 2ms，以便器件可以初始化内部寄存器。有关器件电源稳定至建议的工作电压电平后该器件如何在各种模式下运行的详细信息，请参阅 [器件功能模式](#)。

PCMD3180 通过集成片上数字稳压器 DREG 和模拟稳压器 AREG，支持单 AVDD 电源运行。但是，如果系统中的 AVDD 电压低于 1.98V，请将板载 AREG 和 AVDD 引脚短接，并通过将 P0_R2 的 AREG_SELECT 位保持为 1b'0（默认值）来不启用内部 AREG。如果系统中使用的 AVDD 电源高于 2.7V，则主机器件可以在退出睡眠模式时将 AREG_SELECT 设置为 1b'1，以便器件内部稳压器可以生成 AREG 电源。

8.5 布局

8.5.1 布局指南

每个系统设计和印刷电路板 (PCB) 布局布线都是独一无二的。必须在特定 PCB 设计的背景下仔细审查布局。但是，以下指南可以优化器件性能：

- 将散热焊盘连接至地。使用过孔布局将器件散热焊盘（即器件正下方的区域）连接到接地平面。该连接有助于散发器件产生的热量。
- 电源的去耦电容器必须放置在靠近器件引脚的位置。
- 电源去耦电容器必须使用具有低 ESR 的陶瓷类型。
- 在 PCB 上以差分方式路由模拟差分音频信号，以获得更好的抗噪性。避免数字和模拟信号交叉，以防止出现不良串扰。
- 必须使用外部电容器对器件内部基准电压进行滤波。将滤波电容器放置在 VREF 引脚附近以获得最佳性能。

- 在为多个麦克风布线偏置或电源引线时，直接分接 MICBIAS 引脚以避免公共阻抗，从而避免麦克风之间的耦合。
- 直接将 VREF 和 MICBIAS 外部电容器接地端子短接至 AVSS 引脚，无需为该连接引线使用任何过孔。
- 将 MICBIAS 电容器（具有低等效串联电阻）放置在靠近具有最小引线阻抗的器件处。
- 使用接地平面为器件和去耦电容器之间的电源和信号电流提供最低阻抗。将器件正下方的区域视为器件的中心接地区域，所有器件接地必须直接连接到该区域。

8.5.2 布局示例

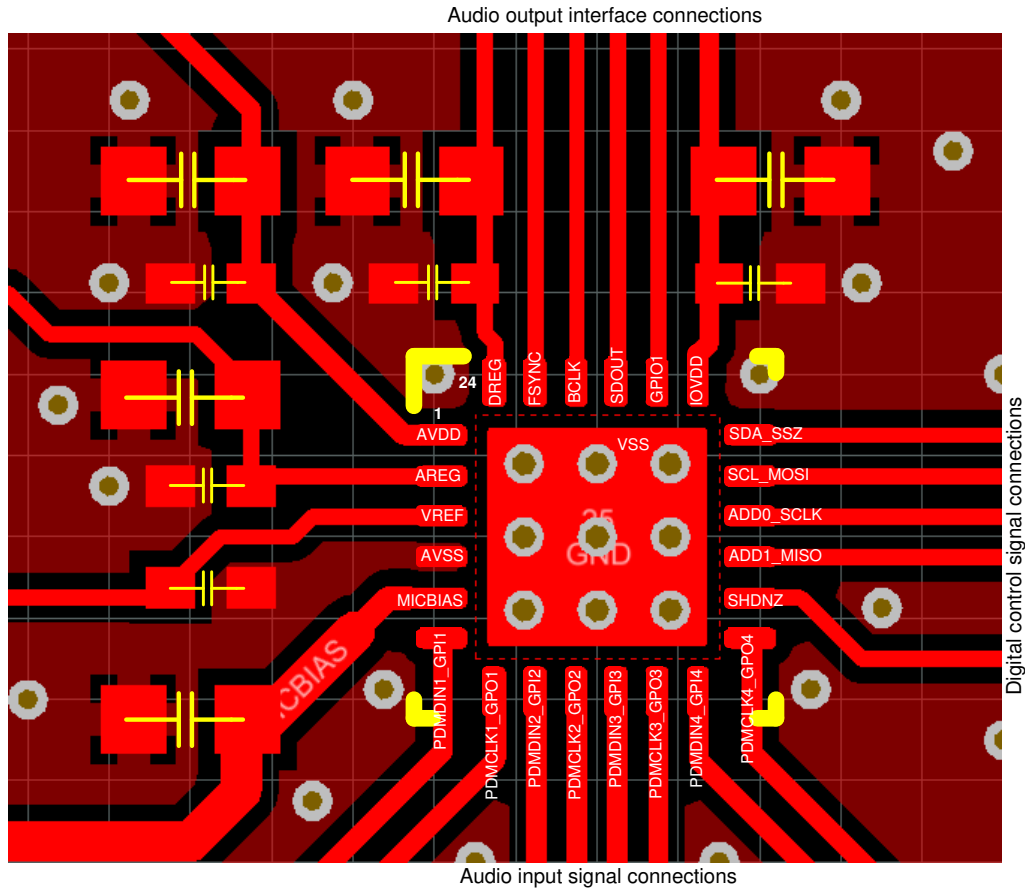


图 8-5. 布局示例

9 器件和文档支持

9.1 文档支持

9.1.1 相关文档

请参阅以下相关文档：

- 德州仪器 (TI), [具有共享 TDM 和 I²C 总线的多个 TLV320ADCx140 器件应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [配置和操作 TLV320ADCx140 作为音频总线主器件应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [TLV320ADCx140 采样率和受支持的可编程处理块应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [TLV320ADCx140 可编程双二阶滤波器配置和应用应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [远场应用中的模拟麦克风和 ADC 系统应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [不同使用场景下的 TLV320ADCx140 功耗矩阵应用手册](#)
- 德州仪器 (TI), [ADCx140EVM-PDK 用户指南](#)
- 德州仪器 (TI), [适用于音频系统设计和开发的 PurePath™ 控制台图形开发套件](#)

9.2 接收文档更新通知

要接收文档更新通知，请导航至 ti.com 上的器件产品文件夹。点击 [通知](#) 进行注册，即可每周接收产品信息更改摘要。有关更改的详细信息，请查看任何已修订文档中包含的修订历史记录。

9.3 支持资源

[TI E2E™ 中文支持论坛](#) 是工程师的重要参考资料，可直接从专家处获得快速、经过验证的解答和设计帮助。搜索现有解答或提出自己的问题，获得所需的快速设计帮助。

链接的内容由各个贡献者“按原样”提供。这些内容并不构成 TI 技术规范，并且不一定反映 TI 的观点；请参阅 TI 的 [使用条款](#)。

9.4 商标

PurePath™ and TI E2E™ are trademarks of Texas Instruments.

所有商标均为其各自所有者的财产。

9.5 静电放电警告



静电放电 (ESD) 会损坏这个集成电路。德州仪器 (TI) 建议通过适当的预防措施处理所有集成电路。如果不遵守正确的处理和安装程序，可能会损坏集成电路。

ESD 的损坏小至导致微小的性能降级，大至整个器件故障。精密的集成电路可能更容易受到损坏，这是因为非常细微的参数更改都可能会导致器件与其发布的规格不相符。

9.6 术语表

[TI 术语表](#) 本术语表列出并解释了术语、首字母缩略词和定义。

10 修订历史记录

注：以前版本的页码可能与当前版本的页码不同

Changes from Revision * (May 2020) to Revision A (January 2026)	Page
• 更新了整个文档中的表格、图和交叉参考的编号格式.....	1

11 机械、封装和可订购信息

以下页面包含机械、封装和可订购信息。这些信息是指定器件可用的最新数据。数据如有变更，恕不另行通知，且不会对此文档进行修订。有关此数据表的浏览器版本，请查阅左侧的导航栏。

PACKAGING INFORMATION

Orderable part number	Status (1)	Material type (2)	Package Pins	Package qty Carrier	RoHS (3)	Lead finish/ Ball material (4)	MSL rating/ Peak reflow (5)	Op temp (°C)	Part marking (6)
PCMD3180IRTWR	Active	Production	WQFN (RTW) 24	3000 LARGE T&R	Yes	NIPDAU	Level-1-260C-UNLIM	-40 to 125	PDM3180
PCMD3180IRTWR.A	Active	Production	WQFN (RTW) 24	3000 LARGE T&R	Yes	NIPDAU	Level-1-260C-UNLIM	-40 to 125	PDM3180
PCMD3180IRTWT	Active	Production	WQFN (RTW) 24	250 SMALL T&R	Yes	SN	Level-1-260C-UNLIM	-40 to 125	PDM3180
PCMD3180IRTWT.A	Active	Production	WQFN (RTW) 24	250 SMALL T&R	Yes	SN	Level-1-260C-UNLIM	-40 to 125	PDM3180

(1) **Status:** For more details on status, see our [product life cycle](#).

(2) **Material type:** When designated, preproduction parts are prototypes/experimental devices, and are not yet approved or released for full production. Testing and final process, including without limitation quality assurance, reliability performance testing, and/or process qualification, may not yet be complete, and this item is subject to further changes or possible discontinuation. If available for ordering, purchases will be subject to an additional waiver at checkout, and are intended for early internal evaluation purposes only. These items are sold without warranties of any kind.

(3) **RoHS values:** Yes, No, RoHS Exempt. See the [TI RoHS Statement](#) for additional information and value definition.

(4) **Lead finish/Ball material:** Parts may have multiple material finish options. Finish options are separated by a vertical ruled line. Lead finish/Ball material values may wrap to two lines if the finish value exceeds the maximum column width.

(5) **MSL rating/Peak reflow:** The moisture sensitivity level ratings and peak solder (reflow) temperatures. In the event that a part has multiple moisture sensitivity ratings, only the lowest level per JEDEC standards is shown. Refer to the shipping label for the actual reflow temperature that will be used to mount the part to the printed circuit board.

(6) **Part marking:** There may be an additional marking, which relates to the logo, the lot trace code information, or the environmental category of the part.

Multiple part markings will be inside parentheses. Only one part marking contained in parentheses and separated by a "~" will appear on a part. If a line is indented then it is a continuation of the previous line and the two combined represent the entire part marking for that device.

Important Information and Disclaimer: The information provided on this page represents TI's knowledge and belief as of the date that it is provided. TI bases its knowledge and belief on information provided by third parties, and makes no representation or warranty as to the accuracy of such information. Efforts are underway to better integrate information from third parties. TI has taken and continues to take reasonable steps to provide representative and accurate information but may not have conducted destructive testing or chemical analysis on incoming materials and chemicals. TI and TI suppliers consider certain information to be proprietary, and thus CAS numbers and other limited information may not be available for release.

In no event shall TI's liability arising out of such information exceed the total purchase price of the TI part(s) at issue in this document sold by TI to Customer on an annual basis.

OTHER QUALIFIED VERSIONS OF PCMD3180 :

- Automotive : [PCMD3180-Q1](#)

NOTE: Qualified Version Definitions:

- Automotive - Q100 devices qualified for high-reliability automotive applications targeting zero defects

GENERIC PACKAGE VIEW

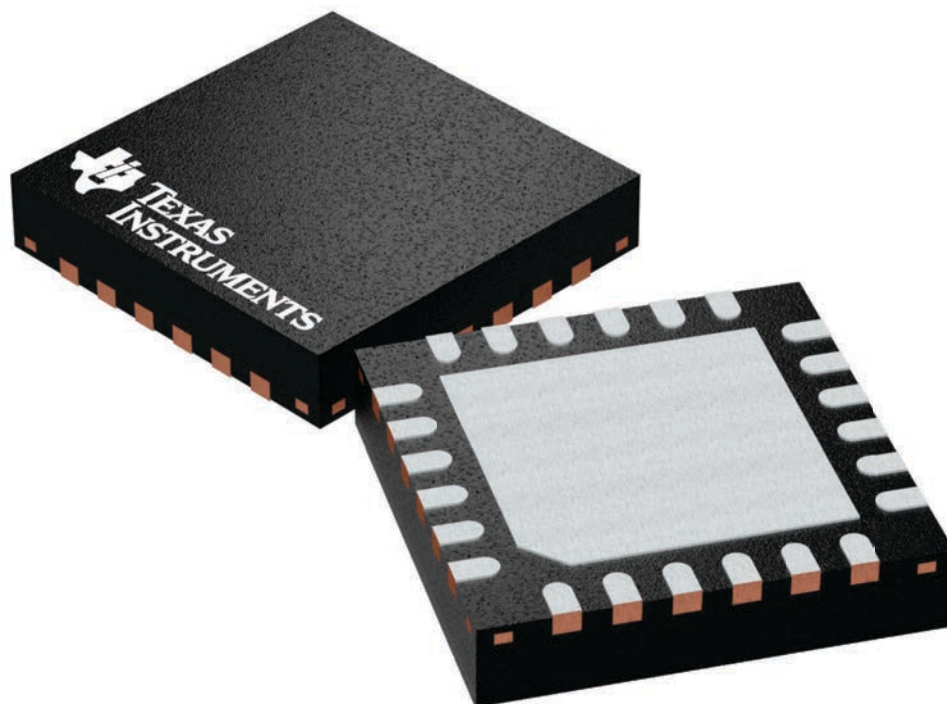
RTW 24

WQFN - 0.8 mm max height

4 x 4, 0.5 mm pitch

PLASTIC QUAD FLATPACK - NO LEAD

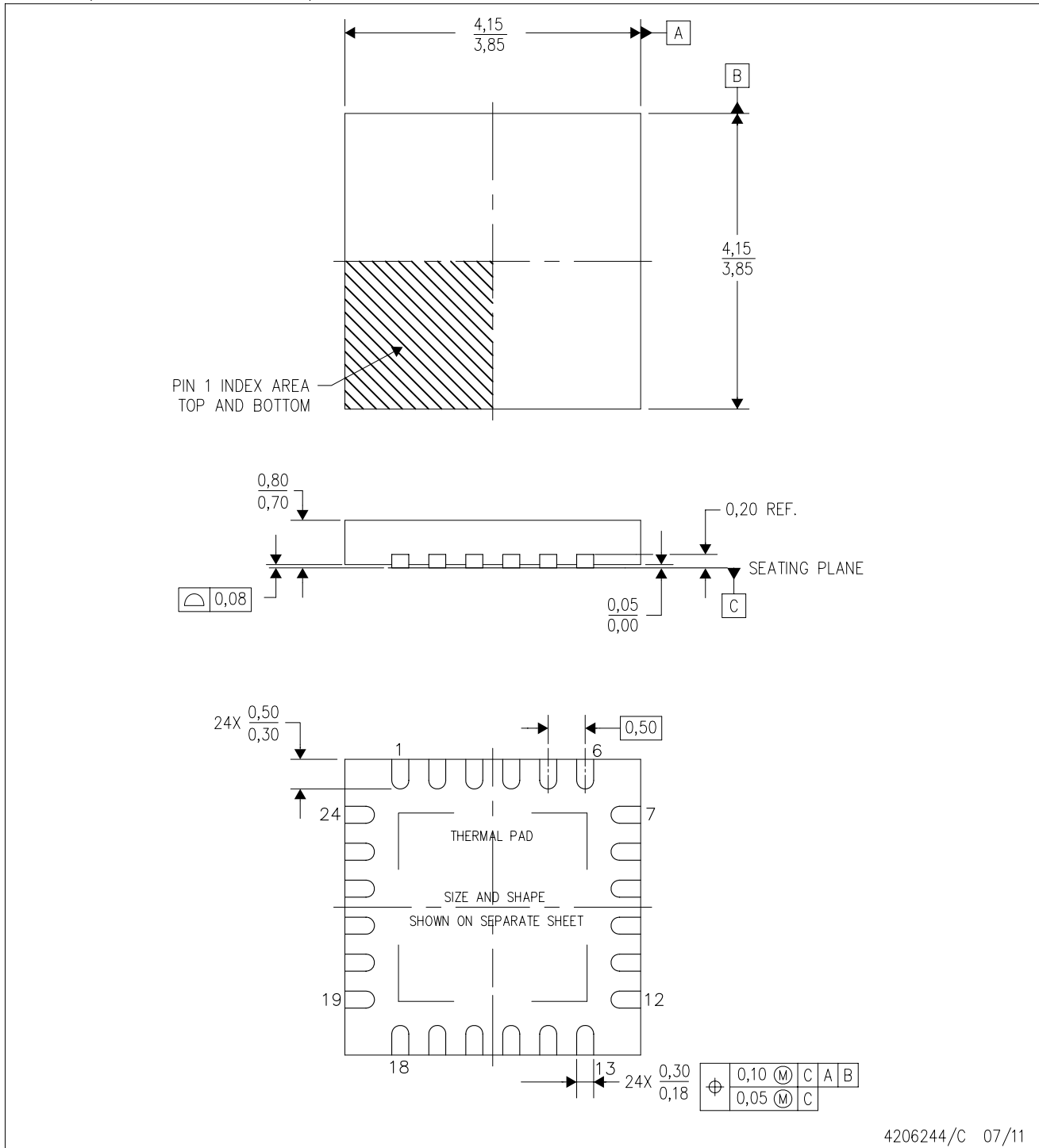
This image is a representation of the package family, actual package may vary.
Refer to the product data sheet for package details.



4224801/A

RTW (S-PWQFN-N24)

PLASTIC QUAD FLATPACK NO-LEAD



4206244/C 07/11

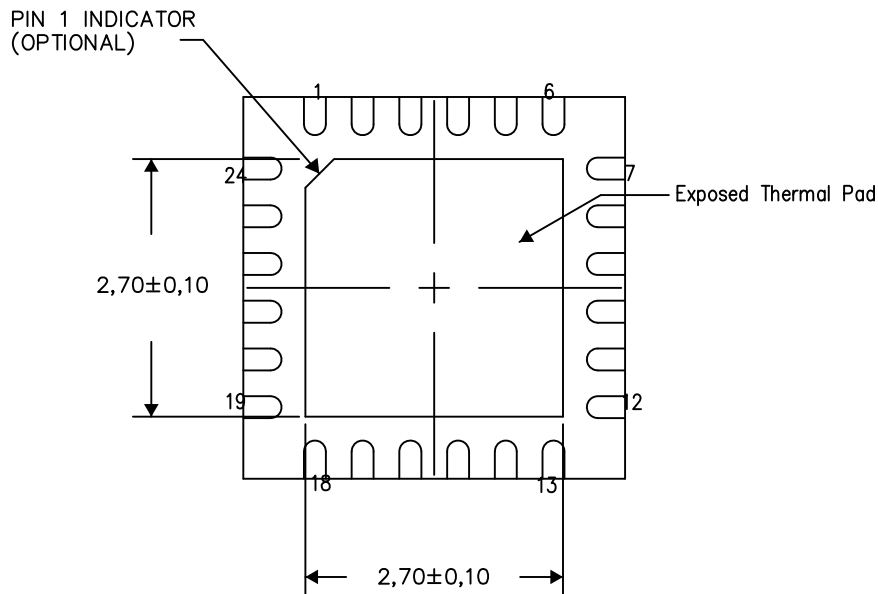
- NOTES:
- A. All linear dimensions are in millimeters. Dimensioning and tolerancing per ASME Y14.5M-1994.
 - B. This drawing is subject to change without notice.
 - C. Quad Flatpack, No-Leads (QFN) package configuration.
 - D. The package thermal pad must be soldered to the board for thermal and mechanical performance.
 - E. See the additional figure in the Product Data Sheet for details regarding the exposed thermal pad features and dimensions.
 - F. Falls within JEDEC MO-220.

THERMAL INFORMATION

This package incorporates an exposed thermal pad that is designed to be attached directly to an external heatsink. The thermal pad must be soldered directly to the printed circuit board (PCB). After soldering, the PCB can be used as a heatsink. In addition, through the use of thermal vias, the thermal pad can be attached directly to the appropriate copper plane shown in the electrical schematic for the device, or alternatively, can be attached to a special heatsink structure designed into the PCB. This design optimizes the heat transfer from the integrated circuit (IC).

For information on the Quad Flatpack No-Lead (QFN) package and its advantages, refer to Application Report, QFN/SON PCB Attachment, Texas Instruments Literature No. SLUA271. This document is available at www.ti.com.

The exposed thermal pad dimensions for this package are shown in the following illustration.



Bottom View

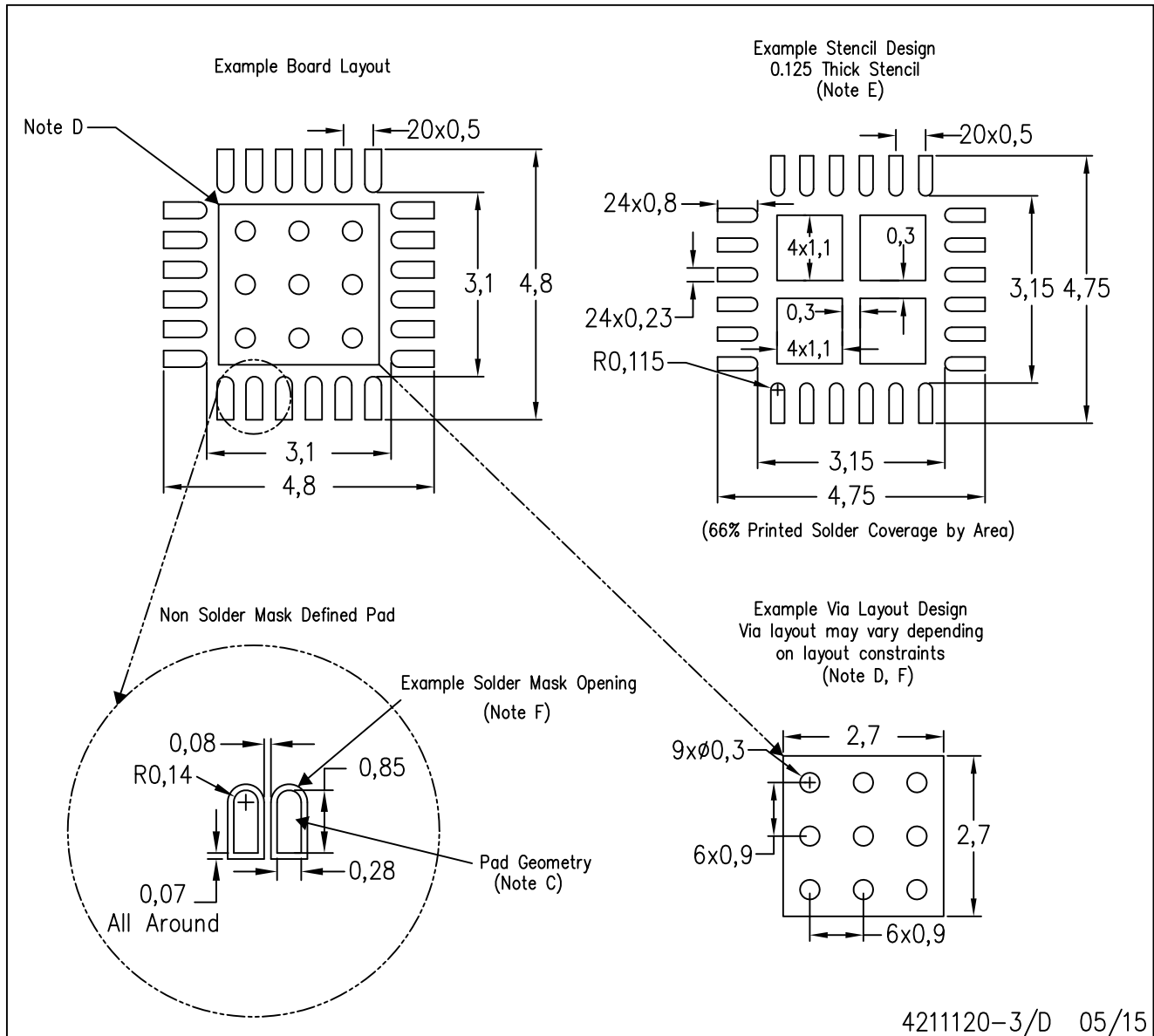
Exposed Thermal Pad Dimensions

4206249-5/P 05/15

NOTES: A. All linear dimensions are in millimeters

RTW (S-PWQFN-N24)

PLASTIC QUAD FLATPACK NO-LEAD



- NOTES:
- All linear dimensions are in millimeters.
 - This drawing is subject to change without notice.
 - Publication IPC-7351 is recommended for alternate designs.
 - This package is designed to be soldered to a thermal pad on the board. Refer to Application Note, Quad Flat-Pack Packages, Texas Instruments Literature No. SLUA271, and also the Product Data Sheets for specific thermal information, via requirements, and recommended board layout. These documents are available at www.ti.com <<http://www.ti.com>>.
 - Laser cutting apertures with trapezoidal walls and also rounding corners will offer better paste release. Customers should contact their board assembly site for stencil design recommendations. Refer to IPC 7525 for stencil design considerations.
 - Customers should contact their board fabrication site for recommended solder mask tolerances and via tenting recommendations for vias placed in the thermal pad.

重要通知和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、与某特定用途的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他安全、安保法规或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的相关应用。严禁以其他方式对这些资源进行复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。对于因您对这些资源的使用而对 TI 及其代表造成的任何索赔、损害、成本、损失和债务，您将全额赔偿，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 销售条款](#)、[TI 通用质量指南](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款或 TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。除非德州仪器 (TI) 明确将某产品指定为定制产品或客户特定产品，否则其产品均为按确定价格收入目录的标准通用器件。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

版权所有 © 2026，德州仪器 (TI) 公司

最后更新日期：2025 年 10 月